

СТРУКТУРА РЕШЕНИЙ ОБОБЩЕННЫХ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ СИСТЕМ

Р.М. Таций¹, М.Ф. Стасюк¹, О.О. Власий²

¹ Львовский гос. ун-т безопасности жизнедеятельности, Клепаровская 35, 71000 Львов, Украина

² Прикарпатский нац. ун-т им. В.Степанка, Шевченка 57, 76025 Ивано-Франковск, Украина
olesyav@ukr.net

Рассмотрим обобщенную дифференциальную систему:

$$\bar{Y}'(x) = \left(\sum_{k=0}^{n-1} A_k(x)\Theta_k + \sum_{k=0}^n C_k\delta_k(x) \right) \bar{Y}(x) + \sum_{k=0}^{n-1} \bar{R}_k(x)\Theta_k + \sum_{k=0}^n \bar{S}_k\delta_k(x), \quad (1)$$

где $\bar{Y}(x)$ — неизвестная m -мерная вектор-функция; $\delta_k(x)$ — функция Дирака с носителем в точке x_k ; Θ_k — характеристическая функция интервала $[x_k; x_{k+1})$, $k = \overline{0, n-1}$, $x_k \in \mathbb{R}$, $k = \overline{0, n}$, причем $x_0 < x_1 < \dots < x_n$; $A_k(x)$ и $\bar{R}_k(x)$ — соответственно $m \times m$ матрица-функция и m -мерная вектор-функция, все элементы которых принадлежат пространству непрерывных на $[x_k; x_{k+1})$ функций, $k = \overline{0, n-1}$; $C_k \in \mathbb{R}^{m \times m}$ и $\bar{S}_k \in \mathbb{R}^m$, $k = \overline{0, n}$.

Заметим, что равенство (1) понимается в смысле теории обобщенных функций [1].

Систему (1) будем рассматривать вместе с начальным условием:

$$\bar{Y}(x_0) = \bar{Y}_0. \quad (2)$$

Пусть $\tilde{B}_k(x, s)$ — фундаментальная матрица системы $\bar{Y}'(x) = A_k(x)\bar{Y}(x)$, будем считать ее известной.

Теорема 1. *Фундаментальная матрица однородной системы, соответствующей системе (1), вычисляется по формуле*

$$B(x, x_0) = \sum_{k=0}^{n-1} B_k(x, x_0) \Theta_k,$$

где матрицы $B_k(x, x_0)$ определяются рекуррентными соотношениями:

$$B_0(x, x_0) = \tilde{B}_0(x, x_0) \tilde{C}_0, \quad x \in [x_0; x_1);$$

$$B_k(x, x_0) = \tilde{B}_k(x, x_k) \tilde{C}_k B_{k-1}(x_k - 0, x_0), \quad x \in [x_k; x_{k+1}), \quad k = 1, \dots, n-1;$$

если $x = x_n$, то

$$B(x_n, x_0) = B_n(x_n, x_0) = \tilde{C}_n B_{n-1}(x_n - 0, x_0);$$

здесь $\tilde{C}_k = E + C_k$, $k = \overline{0, n}$, E — единичная матрица m -го порядка.

Теорема 2. *Решение задачи (1). (2) представляется в виде:*

$$\bar{Y}(x) = \sum_{k=0}^{n-1} \left(\tilde{B}_k(x, x_k) \bar{P}_k + \int_{x_k}^x \tilde{B}_k(x, s) \bar{R}_k(s) ds \right) \Theta_k,$$

где векторы \bar{P}_k определяются из соотношений:

$$\bar{P}_k = B(x_k, x_0) \bar{P}_0 + \sum_{j=1}^k B(x_k, x_j) \bar{Z}_j,$$

$$\bar{Z}_j = \tilde{C}_j \int_{x_{j-1}}^{x_j} \tilde{B}_{j-1}(x_j, s) \bar{R}_{j-1}(s) ds + \bar{S}_j, \quad j = \overline{1, n-1}, \quad \bar{P}_0 = \tilde{C}_0 \bar{Y}_0 + \bar{S}_0.$$

Литература

- Стасюк М.Ф., Тацій Р.М. Матричні інтегральні рівняння та диференціальні системи з мірами // Вісник НУ "Львівська політехніка": Сер. "Фіз.-мат. науки". 2006. № 566. С. 33–40.