

РЕКУРРЕНТНОЕ НЕПАРАМЕТРИЧЕСКОЕ ОЦЕНИВАНИЕ ФУНКЦИОНАЛОВ ОТ УСЛОВНЫХ РАСПРЕДЕЛЕНИЙ ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНОСТЕЙ СИЛЬНОГО ПЕРЕМЕШИВАНИЯ

Г. М. Кошкин, И. Г. Пивен

Томский государственный университет, ОПИ ТНЦ СО РАН
Томск, Россия
E-mail: kgm@fpmk.tsu.ru

Рассматривается рекуррентный метод оценивания функционалов от условных распределений при непараметрической неопределенности по наблюдениям, удовлетворяющим условиям сильного перемешивания (с. н.) на основе кусочно-гладких аппроксимаций оценок подстановки, для которых выведены формулы вычисления главных частей асимптотических среднеквадратических отклонений (СКО) с улучшенной скоростью сходимости.

Ключевые слова: условный функционал, непараметрическая неопределенность, сильное перемешивание, рекуррентные ядерные оценки подстановки.

1. ВВЕДЕНИЕ

Определим класс условных функционалов формулой:

$$J(x) = \int g(y)f(y|x)dy = \frac{\int g(y)f(x,y)dy}{p(x)} = \frac{G(x)}{p(x)}, \quad (1)$$

где $g(\cdot)$ – известная измеримая по Борелю скалярная функция, $f(x,y)$ – неизвестная плотность распределения (п. р.) наблюдаемой двумерной случайной величины $Z = (X,Y) \in R^2$, $p(x)$ – маргинальная п. р. величины X , $f(y|x) = \frac{f(x,y)}{p(x)}$ – условная п. р., $\int \equiv \int_{R^1}$.

Так, к примеру, условное среднее (функция регрессии) выхода стохастического объекта относительно входа является моделью, минимизирующей СКО между выходами объекта и его модели:

$$r(x) = E(Y | X = x) = \int yf(y|x)dy = \frac{\int yf(x,y)dy}{p(x)}.$$

При построении модели реального объекта учитываются не все его входы, поэтому возникает погрешность, связанная с упрощением регрессионной модели относительно истинной структуры объекта. Эту погрешность можно измерять остаточной (условной) дисперсией:

$$D(Y|x) = \frac{\int y^2 f(x,y) dy}{p(x)} - r^2(x).$$

Уровень сложности объекта характеризуют также и такие его статистические характеристики, как условные коэффициенты асимметрии и эксцесса. В этом случае $g(y) = y^k$, $k = 1, 2, 3, 4$. Более сложные функции $g(y)$ заданного вида используются, например, при построении оптимальных оценок прогноза (см. гл. 8 в [1]).

2. ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ

При решении различных задач идентификации и управления [2, 3] широкое применение находят последовательные процедуры, которые обладают рядом преимуществ перед обычными процедурами: они, как правило, легко реализуются на компьютерах, экономят при этом машинную память и, что немаловажно, на каждом такте работы алгоритма дают готовый результат.

Рассмотрим рекуррентные непараметрические ядерные оценки подстановки [4, с. 91] условных функционалов $J(x)$ в точке x , которые согласно [1, с. 89] имеют вид:

$$J_n(x) = \frac{G_n(x)}{p_n(x)} = \frac{\sum_{i=1}^n \frac{g(Y_i)}{h_i} K\left(\frac{x - X_i}{h_i}\right)}{\sum_{i=1}^n \frac{1}{h_i} K\left(\frac{x - X_i}{h_i}\right)}, \quad (2)$$

$$\text{где } G_n(x) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \frac{g(Y_i)}{h_i} K\left(\frac{x - X_i}{h_i}\right) = G_{n-1}(x) - \frac{1}{n} \left[G_{n-1}(x) - \frac{g(Y_n)}{h_n} K\left(\frac{x - X_n}{h_n}\right) \right],$$

$$p_n(x) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \frac{1}{h_i} K\left(\frac{x - X_i}{h_i}\right) = p_{n-1}(x) - \frac{1}{n} \left[p_{n-1}(x) - \frac{1}{h_n} K\left(\frac{x - X_n}{h_n}\right) \right], \quad Z_i = (X_i, Y_i).$$

$i = \overline{1, n}$ – двумерная выборка, характеризуемая плотностью $f(x, y)$, $K(u)$ – ядерная функция, последовательность чисел $h_n > 0$ удовлетворяет условию $\lim_{n \rightarrow \infty} h_n = 0$. Со-

гласно (2) при $g(y) = y$ получаем рекуррентную ядерную оценку регрессии Падарая – Ватсона [5, 6].

Применение оценок типа (2) иногда приводит к нежелательным эффектам. Например, при некоторых значениях параметров модели оценки (2) становятся неустойчивыми, в частности, если $p_n(x) < \epsilon$ для достаточно малых ϵ .

Другая проблема состоит в том, что теоретическая возможность равенства $p_n(x) = 0$ (например, когда используются знакопеременные ядра [7], улучшающие в среднеквадратическом скорость сходимости ядерной оценки $J_n(x)$ к функции $J(x)$) не позволяет из-за неустойчивости оценки типа (2) в явном виде сформировать мажорантную последовательность и определить главную часть СКО оценки $J_n(x)$ в соответствии с методами, изложенными в [1, 8, 9].

Возможны следующие варианты решения этих проблем.

1. Ограничить область U , в которой $p(x) > 0$ [10], при исследовании свойств сходимости оценки $J_n(x)$.

2. Наложить на случайную величину $g(Y)$ и ядро $K(u)$ дополнительные условия:

$$|g(Y)| < \infty [5], \sup_y E[\exp(a|g(Y)|)] < \infty, a > 0 [11], K(u) \geq 0 [5, 11].$$

3. Использовать усеченные модификации знаменателя оценки (2) [1, с. 68].

В работе предлагается еще один вариант решения указанных проблем: оценивание функционала (1) при непараметрической неопределенности с помощью кусочно-гладких аппроксимаций оценок (2), для которых можно найти главные части асимптотических СКО с улучшенной скоростью сходимости, причем наблюдения удовлетворяют условиям сильного перемешивания (с. п.). Полученные результаты применены при решении задачи идентификации нелинейной авторегрессии первого порядка.

Результаты работы позволяют также исследовать общие динамические системы, в том числе процессы авторегрессионного типа со свойствами с. п. [1, с. 146].

Отметим, что сходимость с вероятностью 1 для последовательностей с. п. оценок типа (2) исследовалась в [12], но проблема вычисления СКО таких оценок осталась не исследованной. В [11] найдена главная часть асимптотической оптимальной СКО оценки Надарая – Ватсона для последовательностей сильного перемешивания, но с традиционной скоростью сходимости.

3. КУСОЧНО-ГЛАДКАЯ АППРОКСИМАЦИЯ КЛАССИЧЕСКИХ ОЦЕНОК

Представим функционал $J(x)$ в виде

$$J(x) = H(a_1(x), a_0(x)) = a_1(x)/a_0(x). \quad (3)$$

Согласно [1, с. 17] назовем базовыми функционалами функции

$$a_1(x) = \int g(y)f(x, y)dy \text{ и } a_0(x) = \int f(x, y)dy = p(x).$$

Для снятия ограничений, приведенных в п. 2, и увеличения устойчивости оценки $J_n(x)$ в области, в которой знаменатель $p_n(x)$ в (2) близок к нулю, применим следующую кусочно-гладкую аппроксимацию (см. [9]) для оценки (2):

$$\tilde{J}_n^{[v]}(x) = \frac{J_n(x)}{(1 + \delta_{n,v} |J_n(x)|^\rho)^\tau}, \quad (4)$$

где $\tau > 0, \rho > 0, \rho\tau \geq 1$ и $\delta_{n,v} = O(h_n^{2v} + (nh_n)^{-1}), v \geq 2$.

В данной работе приводятся условия существования оптимальной скорости сходимости порядка $O(n^{-2v/(2v+1)})$, $v = 2, 4, \dots$, непараметрической оценки (2) и ее кусочно-гладких аппроксимаций (4) для слабозависимых наблюдений, удовлетворяющих условию с. п., при которых эта скорость является оптимальной и в случае независимых наблюдений (см. [7, 8]). Если $v \rightarrow \infty$, то эта оптимальная скорость, которая является наилучшей согласно [10], стремится к скорости сходимости $O(n^{-1})$ классических параметрических оценок.

4. ВСПОМОГАТЕЛЬНЫЕ ОБОЗНАЧЕНИЯ И ОПРЕДЕЛЕНИЯ

Пусть $Z_1, \dots, Z_n$ – двумерная выборка объема n из генеральной совокупности, характеризуемой плотностью распределения $f(x, y)$. В качестве непараметрической оценки плотности $p(x) = a_0(x)$ и базового функционала $a_1(x)$ воспользуемся объединенной статистикой следующего вида:

$$a_{nr}(x) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \frac{g^r(Y_i)}{h_i} K\left(\frac{x - X_i}{h_i}\right), \quad r = 0, 1, \quad (5)$$

где $K(u)$ – ядро, которое не обязательно обладает характеристизационными свойствами плотности (неотрицательность и нормировка на 1), а последовательность чисел $h_n \downarrow 0$.

Оценку (5) при $r = 0$ назовем ядерной рекуррентной оценкой плотности.

Определение 1. Функция $H(z): R^s \rightarrow R^1$ принадлежит классу $N_{v,s}(x)$, если она и все ее частные производные (до v -го порядка включительно) непрерывны в точке x .

Обозначим: $\sup_x = \sup_{x \in R^1}$, $T_j = \int u^j K(u) du$, $j = 1, 2, \dots$

Определение 2. Борелевская функция $K(u)$ принадлежит классу нормированных ядер A , если $\sup_x |K(u)| < \infty$, $\int |K(u)| du < \infty$, $\int K(u) du = 1$.

Определение 3. Борелевская функция $K(u) \in A_v$, если $K(u) \in A$, и $K(u)$ удовлетворяет условиям $\int |u^v K(u)| du < \infty$, $T_j = 0$, $j = 1, \dots, v-1$.

Замечание 1. Классу A_2 принадлежат симметричные относительно нуля ядра с характеристизационными свойствами плотности и $\int u^2 K(u) du < \infty$, однако ядра $K(u)$ из класса A_v , $v \geq 4$, не являются плотностями, поэтому функция $K(u)$ при некоторых значениях аргумента u будет отрицательной.

Обозначим $a_r^+(x) = \int |g^r(y)| f(x, y) dy$.

Определение 4. Последовательность вещественных чисел $\{h_n\}$ принадлежит классу H , если $(h_n + 1/nh_n) \downarrow 0$, причем

$$\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n h_i^q = S_q h_n^q + o(h_n^q),$$

где q – вещественное число, S_q – некоторая постоянная, не зависящая от n .

Обозначим σ -алгебру, порожденную одномерными случайными величинами $X_s, X_{s+1}, \dots, X_t$, через F_s^t .

Определение 5. Строго стационарная последовательность $\{X_j\}_{j \geq 1}$ удовлетворяет условию сильного перемешивания, если

$$\sup_t \sup_{A \in F'_0, B \in F_{t,\infty}} |P(AB) - P(A)P(B)| \leq \alpha(\tau) \downarrow 0, \quad \tau \uparrow \infty,$$

$\alpha(\tau)$ – коэффициент с. п. (в знаках: $\{X_j\}_{j \geq 1} \in S(\alpha)$).

Замечание 2. В определении 5 под $\{X_j\}_{j \geq 1}$ можно подразумевать также последовательность векторов.

Важные примеры с. п. последовательностей можно найти в [13], [1]; отметим только, что с. п. последовательности обычно генерируются динамическими моделями авторегрессионного типа [1].

Положим $z = (x, y)$, $\partial z = dx dy$, $(Z_1 < z) = (X_1 < x, Y_1 < y)$. Обозначим:

$$a_r^+(x) = \int |g^r(y)| f(x, y) dy; \quad a_{2+\delta}^+(x) = \int |g(y)|^{2+\delta} f(x, y) dy;$$

$$a_{1(1+\tau),rs}^+(x, y) = \int \int |g^r(v) g^s(q)| f_{1(1+\tau)}(x, v, y, p) dv dp,$$

где $f_{1(1+\tau)}(z, p) = \frac{\partial^4}{\partial z \partial p} P(Z_1 < z, Z_{1+\tau} < p)$ – четырехмерная плотность распределения случайных величин $(Z_1, Z_{1+\tau})$;

$$f_{1(1+i)(1+i+j)(1+i+j+k)}(z, s, u, w) = \frac{\partial^8 P(Z_1 < z, Z_{1+i} < s, Z_{1+i+j} < u, Z_{1+i+j+k} < w)}{\partial z \partial s \partial u \partial w}$$

плотность распределения величин

$$\begin{aligned} & (Z_1, Z_{1+i}, Z_{1+i+j}, Z_{1+i+j+k}), \quad a_{1(1+i)(1+i+j)(1+i+j+k),r}^+(x, y, x', y') = \\ &= \int_{R^8} |g^r(v) g^r(s) g^r(v') g^r(s')| f_{1(1+i)(1+i+j)(1+i+j+k),r}(x, v, y, s, x', v', y', s') dv ds dv' ds', \\ & a_{1(1+j)(1+j+k),r}^+(x, y, x') = \int_{R^8} |g^r(v) g^r(s) g^r(v')| f_{1(1+j)(1+j+k),r}(x, v, y, s, x', v') dv ds dv'. \end{aligned}$$

5. СВОЙСТВА ОЦЕНКИ ПОДСТАНОВКИ УСЛОВНОГО ФУНКЦИОНАЛА $\tilde{J}_n$

$J_n(x)$ И ЕЕ КУСОЧНО-ГЛАДКОЙ АППРОКСИМАЦИИ $J_n(x)$ ДЛЯ С. П. ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНОСТЕЙ

Общие формулы СКО. Обозначим

$$L(c) = \int K(u) K(cu) du, \quad c \in R^1, \quad \sigma^2(x) = \frac{L(1)}{p(x)} \left[\int g^2(y) f(y|x) dy - J^2(x) \right].$$

Теорема 1. Пусть выполнены следующие условия:

- 1) $\{Z_j\}_{j \geq 1} \in S(\alpha)$, причем $\int_0^\infty [\alpha(\tau)]^q d\tau < \infty$, $0 < q < 1/2$, $\int_0^\infty \tau^2 [\alpha(\tau)]^{2+\delta} d\tau < \infty$, $\delta > 0$;

$$2) a_r(z) \in N_{2,1}(x), \sup_x |a_r^{(2)}(x)| < \infty, \quad r = 0, 1, \quad a_2^+(v) \in N_{0,1}(x),$$

$$a_{2+\delta}(v) \in N_{0,1}(x);$$

$$3) \sup_x |a_r^{(2)}(x)| < \infty, \quad p(x) > 0, \quad r = 0, 1, \quad \sup_x p(x) < \infty;$$

$$4) \text{ ядро } K(u) \in A;$$

$$5) \text{ последовательность чисел } h_n \in H;$$

$$6) \sup_x a_r^+(x) \text{ и для } \tau > 1 \sup_x a_{1\tau,rs}^+(x, x), \quad r = 0, 1;$$

$$7) \text{ функции } a_{1(1+i)(1+i+j)(1+i+j+k),r}^+(u, v, t, w) \in N_{0,4}(x, x, x, x), i, j, k \geq 1,$$

$$i + j + k \leq n,$$

$$a_{1(1+j)(1+j+k),r}^+(u, v, t) \in N_{0,3}(x, x, x), \quad r = 0, 1, \quad j, k \geq 1, \quad 1 + j + k \leq n;$$

$$8) \int u^2 |K(u)| du < \infty; \quad 9) |g(Y)| < \infty.$$

Тогда при $n \rightarrow \infty$

$$\left| E(J_n(x) - J(x))^2 - \frac{S_{-1}\sigma^2(x)}{nh_n} - \frac{S_2^2 h_n^4 T_2^2}{(2p(x))^2} \left[(J(x)p(x))^{(2)} - J(x)p^{(2)}(x) \right]^2 \right| = O\left(\frac{1}{(nh_n)^{3/2}}\right).$$

Асимптотические свойства оценки условного функционала, задаваемой формулой (4), характеризует

Теорема 2. Пусть выполняются условия 1), 5)–7) теоремы 1 и, кроме того,

$$2') a_r(z) \in N_{v,1}(x), \sup_x |a_r^{(v)}(x)| < \infty, \quad r = 0, 1, \quad a_2^+(v) \in N_{0,1}(x), \quad a_2(v) \in N_{0,1}(x),$$

$$a_{2+\delta}(v) \in N_{0,1}(x), \quad \sup_x a_4^+(x) < \infty,$$

$$3') \sup_x |a_r^{(v)}(x)| < \infty, \quad p(x) > 0, \quad r = 0, 1, \quad \sup_x p(x) < \infty;$$

$$4') \text{ ядро } K(u) \in A_v;$$

$$8') \int u^v |K(u)| du < \infty \text{ для некоторого } v \in \mathbb{N}^+;$$

$$9') J(x) \neq 0 \text{ или } \tau \geq 4, \quad \tau \in \mathbb{N}^+.$$

Тогда при $n \rightarrow \infty$

$$\left| E \overset{\sim}{[v]} (J_n(x) - J(x))^2 - \frac{S_{-1}\sigma_{[v]}^2(x)}{nh_n} - \frac{S_v^2 h_n^{2v} T_v^2}{(p(x)v!)^2} \left[(J(x)p(x))^{(v)} - J(x)p^{(v)}(x) \right]^2 \right| = O((\delta_{n,[v]})^{3/2}).$$

Для улучшения скорости сходимости СКО оценки $J_n(x)$ до порядка $O(n^{-2v/(2v+1)})$ относительно обычной скорости порядка $O(n^{-4/5})$ для $J_n(x)$ (ср. п. 6 в [8]) согласно теореме 2 достаточно выбрать знакопеременные ядра $K(u) \in A_v$ для $v > 2$. Чтобы применить полученные в теоремах 1 и 2 результаты при конкретной

функции $g(\cdot)$ в оценках (2) и (4) для зависимых наблюдений, требуется проверить выполнение условий: $E(a_n(x) - a(x))^4 = O((nh_n)^{-2})$, $E(p_n(x) - p(x))^4 = O((nh_n)^{-2})$.

Из результатов теорем 1 и 2 видны следующие преимущества применения кусочно-гладких аппроксимаций оценок перед оценками подстановки:

1. Улучшается скорость сходимости СКО при использовании знакопеременных ядер для кусочно-гладкой аппроксимации $J_n(x)$ при $v \geq 4$.

2. Снимается ограничительное условие $|g(Y)| < \infty$.

3. СКО для кусочно-гладкой аппроксимации $J_n(x)$ вычисляется даже в тех случаях, когда $\sum_{i=1}^n K\left(\frac{x - X_i}{h_n}\right) \leq 0$ и $K(u) \leq 0$ на некоторых множествах из R^1 (например, в области определения знакопеременных финитных ядер).

СКО оптимальных оценок. Далее верхний (нижний) индекс $[v]$ у величин $h_{nr}^{[v]}, a_{nr}^{[v]}(x)$ и др., зависящих от $K(u)$, обозначает принадлежность ядра $K(u)$ классу функций A_v . Введем оптимальную оценку $J_n^{[v]}(x; \beta_0^{[v]}, \beta_1^{[v]})$ условного функционала $J(x)$, для числителя и знаменателя которой используется свое оптимальное значение параметра $h_{nr}^{[v]} = \beta_r^{[v]} n^{-1/(2v+1)}$, $r = 0, 1$, $\beta_r^{[v]} = \left[\frac{(1+v)L^{[v]}(1)a_{2r}(x)}{4(1+2v)v[\omega_r^{(v)}(x)]^2} \right]^{1/(2v+1)}$,

$\omega_r^{(v)}(x) = \frac{a_r^{(v)}(x)}{v!} T_v$, и соответствующую ей кусочно-гладкую аппроксимацию $J_n^{[v]}(x; \beta_0^{[v]}, \beta_1^{[v]})$.

$J_n^{[v]}(x; \beta_0^{[v]}, \beta_1^{[v]})$.

$$\text{Обозначим } \sigma_{[v]}^2(x; \beta_0^{[v]}, \beta_1^{[v]}) = \frac{L^{[v]}(1)}{p(x)\beta_1^{[v]}} \int g^2(y) f(y|x) dy + \\ + \frac{J^2(x)}{p(x)} \left[\frac{L^{[v]}(1)}{\beta_0^{[v]}} - \left(\frac{L(\beta_0^{[v]}/\beta_1^{[v]})}{\beta_1^{[v]}} + \frac{L(\beta_1^{[v]}/\beta_0^{[v]})}{\beta_0^{[v]}} \right) \right],$$

Теорема 3. Если выполнены условия теоремы 2, то при $n \rightarrow \infty$

$$\frac{2v}{n^{2v+1}} \left| E(J_n^{[v]}(x; \beta_0^{[v]}, \beta_1^{[v]}) - J(x))^2 - \sigma_{[v]}^2(x; \beta_0^{[v]}, \beta_1^{[v]}) - \right. \\ \left. - \frac{T_v^2}{(p(x)v!)^2} \left[(\beta_1^{[v]})^{2v} (J(x)p(x))^{(v)} - (\beta_0^{[v]})^{2v} J(x)p^{(v)}(x) \right]^2 \right| = O(n^{-\frac{v}{2v+1}}).$$

Для нерекуррентных оценок, которые являются частным случаем рекуррентных оценок при $h_t = h_n$, полагая $\nu = 2$ и $\beta_0^{o[\nu]} = \beta_1^{o[\nu]} = \beta^{o[\nu]}$ в утверждении теоремы 3, получаем результат Г. Коломба [14], приведенный в [15].

8. НЕПАРАМЕТРИЧЕСКАЯ ИДЕНТИФИКАЦИЯ НЕЛИНЕЙНОЙ АВТОРЕГРЕССИИ

Пусть случайная последовательность $\{X_t, t = \dots, -1, 0, 1, \dots\}$ генерируется нелинейной авторегрессией

$$X_t = \psi(X_{t-1}; \alpha_\psi) + \varepsilon_t \quad (6)$$

где $\{\varepsilon_t\}$ — последовательность независимых и одинаково распределенных случайных величин с нулевым средним и дисперсией $D\varepsilon_t = 1$, ψ — неизвестная функция, такая, что $x, y \in R^1$,

$$|\psi(y+x) - \psi(y)| \leq a_\psi |x|, \quad 0 < a_\psi < 1, \quad \psi(0) = 0. \quad (7)$$

Условие (7), как показано в [16], обеспечивает стационарность процесса (6); варианты модели типа (6), применяемые в эконометрике, приводятся в [17].

Заметим, что к авторегрессии типа (6) сводится и более сложная модель

$$g(X_t) = \psi(X_{t-1}; a) + \varepsilon_t,$$

когда известная функция $g(\cdot)$ и ее обратная функция $g^{-1}(\cdot)$ являются взаимно однозначными. Действительно, в этом случае, обозначив $Y_t = g(X_t)$, $\Phi(Y_t) = \psi[g^{-1}(Y_t)]$, приходим к модели вида:

$$Y_t = \Phi(Y_{t-1}; a_\Phi) + \varepsilon_t.$$

Пусть $X_0, X_1, \dots, X_n$ — выборка, генерируемая процессом (6). Теперь функцию ψ в (6) можно оценить статистикой:

$$\psi_n(x) = \sum_{t=1}^n \frac{X_t}{h_t} K\left(\frac{x - X_{t-1}}{h_t}\right) \bigg/ \frac{1}{h_t} \sum_{t=1}^n K\left(\frac{x - X_{t-1}}{h_t}\right), \quad (8)$$

которая по структуре аналогична рекуррентной регрессионной оценке Надарая — Ватсона, или ее кусочно-гладкой аппроксимацией:

$$\tilde{\psi}_n^{[v]}(x) = \frac{\psi_n(x)}{(1 + \delta_{n,v} |\psi_n(x)|^r)^p}. \quad (9)$$

Нерекуррентные оценки типа (9) исследовались в работах [18–20]. Свойства их сходимости в среднеквадратическом анонсировались в [21–23] и изучались в [24].

Оценка условной дисперсии, характеризующей качество приближений (8) и (9) к функции ψ нелинейной авторегрессионной модели (6), выражается формулой:

$$D_n = \frac{\sum_{t=1}^n \frac{X_t^2}{h_t} K\left(\frac{x - X_{t-1}}{h_t}\right) \left[\sum_{t=1}^n \frac{X_t}{h_t} K\left(\frac{x - X_{t-1}}{h_t}\right) \right]^2}{\sum_{t=1}^n \frac{1}{h_t} K\left(\frac{x - X_{t-1}}{h_t}\right) \left[\sum_{t=1}^n \frac{1}{h_t} K\left(\frac{x - X_{t-1}}{h_t}\right) \right]^2}. \quad (10)$$

Если φ — плотность распределения случайной величины ε_t , $C < \infty$ и для любого $\Delta > 0$ $\int |\varphi(x + \Delta) - \varphi(x)| dx \leq C\Delta$, то процесс нелинейной авторегрессии X_t согласно [25] удовлетворяет условию с. п.: для любого $\tau > 0$

$$\alpha(\tau) \leq C(a_\varphi) e^{-\delta(a_\varphi)\tau}, \quad C(a_\varphi) < \infty, \quad -\delta(a_\varphi) > 0. \quad (11)$$

Учитывая (11), нетрудно переформулировать все результаты данной работы для оценок (8), (10) и их кусочно-гладких аппроксимаций типа (9). Например, главная часть дисперсии оценки условной дисперсии (10) при выполнении условий теоремы 1 (при $g(y) = y^2$ и $g(y) = y$) выражается формулой:

$$\frac{L(1)}{nh_n p^6(x)} \int \left[y^2 p^2(x) - 2ya_1(x)p^2(x) - a_2(x)p(x) + 2a_1(x) \right]^2 f(x, y) dy.$$

Полученные результаты позволяют также исследовать общие динамические системы, в том числе процессы авторегрессионного типа со свойствами сильного перемешивания [1, с. 244]. Из областей современной математики, где открываются возможности применения результатов исследований с. п. последовательностей, представляет интерес теория одномерных конечных автоматов [26].

Доказательства теорем 1–3 для нереккуррентных оценок, т. е. при $h_t = h_n$, приведены в [24, 27].

ЛИТЕРАТУРА

1. Добровидов А. В., Кошкин Г. М. Непараметрическое оценивание сигналов. М.: Наука. Физматлит, 1977.
2. Невельсон М. Б., Хасьминский Р. З. Стохастическая аппроксимация и рекуррентное оценивание. М.: Наука, 1972.
3. Цыпкин Я. З. Адаптация и обучение в автоматических системах. М.: Наука, 1968.
4. Боровков А. А. Математическая статистика. Новосибирск: Наука, 1997.
5. Надарая Э. А. Об оценке регрессии // Теория вероятностей и ее применения. 1964. Т. 19. Вып. 1. С. 147–149.
6. Watson G. S. Smooth regression analysis // Sankhya. Indian J. Statist. 1964. V. A 26. P. 359–372.
7. Gasser T., Muller H.-G. Kernel Estimation of Regression Functions // Lect. Notes Math. V. 757. P. 23–68.
8. Кошкин Г. М. Асимптотические свойства функций от статистик и их применения к непараметрическому оцениванию // Автоматика и телемеханика. 1990. № 3. С. 82–97.
9. Кошкин Г. М. Моменты отклонений оценки подстановки и ее кусочно-гладких аппроксимаций // Сиб. мат. журн. 1999. Т. 40. № 3. С. 605–618.
10. Алексеев В. Г. О непараметрических оценках кривых и поверхностей регрессии // Автоматика и телемеханика. 1988. № 7. С. 81–87.
11. Bosq D., Cheze-Payaud N. Optimal Asymptotic Quadratic Error of Nonparametric Regression Function Estimates for a Continuous-Time Process from Sampled-Data // Statistics. 1999. V. 32. P. 229–247.

12. Masry E. Nonparametric Estimation of Conditional Probability Densities and Expectations of Stationary Processes: Strong Consistency and Rates // *Stochastic Processes and Appl.* 1989. V. 32. N. 1. P. 109–127.
13. Ибрагимов И. А., Линник Ю. В. Независимые и стационарно связанные величины. М.: Наука, 1965.
14. Collomb G. Estimation non parametrique de la regression par la metode du noyau: These Docteur Ingenieur. Toulouse: Univ. Paul-Sabatier, 1976.
15. Цыбаков А. Б. О выборе ширины окна в ядерной непараметрической регрессии // *Теория вероятностей и ее применения*. 1987. Т. 32. Вып. 1. С. 153–159.
16. Балтрунас Й. Й., Рудзкене В. Ю. Нелинейные стохастические процессы авторегрессии // *Тр. АН ЛитССР. Сер. Б*. 1984. Т.3(142). С. 81–90.
17. Neumann M. H., Kreiss J.-P. Regression-Type Inference in Nonparametric Autoregression // *Ann. Statist.* 1998. V. 26. N. 4. P. 1570–1613.
18. Masry E., Tjøstheim D. Nonparametric Estimation and Identification of Nonlinear ARCH Time Series // *Econometric Theory*. 1995. V. 11. P.258–289.
19. Robinson P. M. Nonparametric Estimation from Time Series Residuals // *Cah. Cent. etud. rech. oper.*, 1986. V. 28. N. 1–3. P.197–202.
20. Tjøstheim D. Non-Linear Time Series: a Selective Review // *Scand. J. Statist.* 1994. V. 21. P. 97–130.
21. Кошкин Г. М., Пивен И. Г. К оцениванию условных функционалов сильно перемешанных последовательностей в условиях непараметрической неопределенности // *Вестн. ТГУ. Приложение*. 2003. № 6. С. 272–276.
22. Kitaeva A. V., Koshkin G. M., Piven I. G., Ryumkin V. I. Nonparametric Identification of Dynamic Systems // *Проблемы синтеза и проектирования систем автоматического управления. Материалы науч.-практ. семинара*. Новосибирск: Изд-во НГТУ. 2001. С.97–100.
23. Kitaeva A. V., Koshkin G. M., Piven I. G., Ryumkin V. I. On Nonparametric Kernel Identification of Nonlinear Autoregression Process // *The 5th Korea-Russian International Symposium on Science and Technology. Proceedings. KORUS 2001*. Tomsk: Tomsk Polytechnic University. 2001. V. 2. P.208–211.
24. Кошкин Г. М., Пивен И. Г. Непараметрическое оценивание функционалов от условных распределений последовательностей сильного перемешивания // *Вестн. ТГУ*. 2003. № 280. С.187–200.
25. Балтрунас Й. Й., Рудзкене В. Ю. Регулярность процесса нелинейной авторегрессии // *Тр. АН ЛитССР. Сер. Б*. 1986. Т. 2(153). С.118–122.
26. Kleveland Rune. Mixing Properties of Onedimensional Cellular Automata // *Proc. Amer. Math. Soc.* 1997. V. 125. N. 6. P. 1755–1766.
27. Васильев В. А., Добровидов А. В., Кошкин Г. М. Непараметрическое оценивание функционалов от распределений стационарных последовательностей. М.: Наука, 2004.