

СИСТЕМА ВМАР/G/1 СО ШЛЮЗОВЫМ ОБСЛУЖИВАНИЕМ И АДАПТИВНЫМИ ОТДЫХАМИ

В. Вишневский¹, А. Дудин^{2,*}, В. Клименок²,
О. Семенова¹, Ю. Синюгина³

¹ ЗАО «Информационные и сетевые технологии»,

² Белорусский государственный университет,

³ Гомельский государственный университет им. Ф. Скорины

¹ Москва, Россия

² Минск, Республика Беларусь

³ Гомель, Республика Беларусь

* dudin@bsu.by

В работе рассмотрена система ВМАР/G/1 с отдыхами прибора и шлюзовым обслуживанием. Длительность отдыха прибора зависит от того, сколько раз подряд система оказывалась пустой в предыдущие моменты окончания отдыха. Получены стационарные распределения: числа заявок в системе в момент завершения отдыха, состояний системы в произвольный момент времени, времени ожидания.

Данная работа была частично поддержана Российским фондом фундаментальных исследований (грант № 10-07-90006) и Белорусским республиканским фондом фундаментальных исследований (грант № Ф10Р-010).

Ключевые слова: групповой марковский входной поток, адаптивные отдыхи, шлюзовое обслуживание, матрично-аналитические методы.

1. ВВЕДЕНИЕ

В связи с интенсивным развитием широкополосных беспроводных сетей передачи информации в последние годы значительно возрос интерес к моделям систем массового обслуживания с несколькими очередями и общим обслуживающим прибором (системам поллинга). Отдельную очередь системы поллинга можно рассматривать как систему массового обслуживания (СМО) с отдыхами прибора, где под отдыхом понимается время, в течение которого прибор обслуживает другие очереди системы. С точки зрения практики значительный интерес представляют модели с так называемым адаптивным опросом, в которых длительность отдыха прибора зависит от того, были ли в данной очереди заявки на обслуживание в момент завершения предыдущего отдыха. Исследованию таких моделей посвящена данная работа.

2. МАТЕМАТИЧЕСКАЯ МОДЕЛЬ

Рассмотрим однолинейную СМО с двумя бесконечными буферами, соединенными шлюзом. На вход системы поступает *ВМАР*-поток заявок, характеризующийся управляющим процессом $\nu_t, t \geq 0$, с пространством состояний $\{0, 1, \dots, W\}$ и матричной производящей функцией $D(z) = \sum_{k=0}^{\infty} D_k z^k, |z| < 1$. Матрицы D_k задают интенсивности переходов процесса ν_t , которые сопровождаются приходом группы заявок размера $k, k \geq 0$. Матрица $D(1)$ является генератором процесса $\nu_t, t \geq 0$.

Средняя интенсивность *ВМАР*-потока λ задается формулой $\lambda = \theta D'(1)\mathbf{e}$, где θ является единственным решением системы линейных алгебраических уравнений $\theta D(1) = \mathbf{0}, \theta \mathbf{e} = 1, \mathbf{e}$ - вектор-столбец соответствующей размерности, состоящий из единиц, $\mathbf{0}$ - вектор-строка соответствующей размерности, состоящий из нулей.

Поступая в систему, группа заявок попадает в первый буфер (буфер-1). Обслуживание заявок из этой группы будет возможно только после открытия шлюза между буферами, когда все заявки, находящиеся в буфере-1, мгновенно переместятся в буфер-2 и шлюз закроется. В момент открытия шлюза возможны две ситуации. Первая предполагает, что буфер-1 окажется пустым и в предыдущие $r-1$ моменты открытия шлюза он также был пуст, $r \geq 1$. В этом случае прибор уходит на отдых, называемый отдыхом типа- r . Его длительность характеризуется функцией распределения (ФР) $H_r(t)$ с преобразованием Лапласа-Стилтьеса (ПЛС) $h_r(s) = \int_0^{\infty} e^{-st} dH_r(t), \operatorname{Re} s > 0$, и конечными начальными моментами

$h_k^{(r)} = \int_0^{\infty} t^k dH_r(t)$. Если же буфер-1 не был пуст в момент открытия шлюза, то заявки, находящиеся в нем, перемещаются в буфер-2 и начинается обслуживание прибором заявок из буфера-2 в порядке их поступления в систему. Время обслуживания заявок имеет ФР $B(t)$ с ПЛС $\beta(s) = \int_0^{\infty} e^{-st} dB(t), \operatorname{Re} s > 0$, и начальными

конечными моментами $b_k = \int_0^{\infty} t^k dB(t)$. Обслуживание заявок продолжается до тех пор, пока буфер-2 не окажется пустым. После этого прибор уходит на отдых, называемый *обычным* или отдыхом типа-0, длительность которого характеризуется ФР $H_0(t)$ с ПЛС $h_0(s) = \int_0^{\infty} e^{-st} dH_0(t), \operatorname{Re} s > 0$, и начальными конечными мо-

ментами $h_k^{(0)} = \int_0^{\infty} t^k dH_0(t)$. После окончания отдыха шлюз между буферами вновь открывается.

Проанализируем описанную систему. Будем рассматривать процесс

$$\zeta(t) = \{i_1(t), i_2(t), r(t), \nu_t\}, \quad t \geq 0,$$

где $i_k(t)$ - число заявок в буфере- k , а процесс $r(t)$ характеризует состояние прибора:

$$r(t) = \begin{cases} *, & \text{если в момент } t \text{ прибор занят обслуживанием заявки,} \\ r, & \text{если в момент } t \text{ прибор находится на отдыхе типа-} r, \quad r \geq 0. \end{cases}$$

Понятно, что $i_2(t) = 0$, если $r(t) \neq *$. Процесс $\zeta(t)$, $t \geq 0$, не является марковским, и для его исследования мы применим метод вложенных цепей.

3. СТАЦИОНАРНОЕ РАСПРЕДЕЛЕНИЕ ВЛОЖЕННОЙ ЦЕПИ МАРКОВА

Пусть t_n есть n -й момент окончания отдыха, j_n есть число заявок в буфере-1 в момент $t_n - 0$ и r_n принимает значение 0, если буфер-1 не был пуст в момент t_{n-1} , или значение r , если буфер-1 был пуст в моменты $t_{n-r}, t_{n-r+1}, \dots, t_{n-1}$, $r \geq 1$, и $\nu_n = \nu_{t_n}$.

Процесс $\xi_n = \{j_n, r_n, \nu_n\}$, $n \geq 1$, является цепью Маркова. Пусть матрицы $P_{(i,r),(j,r')}$, $i, j \geq 0$, $r, r' \geq 0$, составлены из ее одношаговых переходных вероятностей

$$P_{(i,r),(j,r')} = P\{j_{n+1} = j; r_{n+1} = r'; \nu_{n+1} = \nu' | j_n = i; r_n = r; \nu_n = \nu\}.$$

Ненулевые матрицы $P_{(i,r),(j,r')}$ имеют вид:

$$P_{(i,r),(j,0)} = \int_0^\infty P(j,t) dB^{*(i)} * H_0(t), \quad i \geq 1, j \geq 0, r \geq 0, \quad (1)$$

$$P_{(0,r),(j,r+1)} = \int_0^\infty P(j,t) dH_{r+1}(t), \quad j \geq 0, r \geq 0, \quad (2)$$

где матрицы $P(l,t)$ определяются как коэффициенты разложения $e^{D(z)t} = \sum_{l=0}^\infty P(l,t) z^l$, $B^{*(i)}(t)$ есть свертка i -го порядка ФР $B(t)$ и $A * H(t)$ есть свертка ФР $A(t)$ и $H(t)$.

При выполнении условия $\rho = \lambda b_1 < 1$ существуют стационарные вероятности состояний цепи

$$q(j, r, \nu) = \lim_{n \rightarrow \infty} P\{j_n = j, r_n = r, \nu_n = \nu\}, \quad j \geq 0, r \geq 0, \nu = \overline{0, W}.$$

Сгруппируем эти вероятности в векторы-строки $\mathbf{q}(j, r) = (q(j, r, 0), \dots, q(j, r, W))$. Эти векторы удовлетворяют системе линейных алгебраических уравнений

$$\mathbf{q}(j, 0) = \sum_{r=0}^\infty \sum_{i=1}^\infty \mathbf{q}(i, r) \int_0^\infty P(j,t) dB^{*(i)} * H_0(t), \quad j \geq 0, \quad (3)$$

$$\mathbf{q}(j, r+1) = \mathbf{q}(0, r) \int_0^\infty P(j,t) dH_{r+1}(t), \quad j \geq 0, r \geq 0. \quad (4)$$

Умножая уравнения системы (3), (4) на соответствующие степени z и суммируя, можно убедиться, что векторные производящие функции $\mathbf{q}_r(z) = \sum_{j=0}^\infty \mathbf{q}(j, r) z^j$, $|z| <$

1, $r \geq 0$ удовлетворяют следующей системе функциональных уравнений:

$$\mathbf{q}_0(z) = \sum_{r=0}^{\infty} (\mathbf{q}_r(\beta(-D(z))) - \mathbf{q}_r(0)) h_0(-D(z)), \quad (5)$$

$$\mathbf{q}_{r+1}(z) = \mathbf{q}_r(0) h_{r+1}(-D(z)), r \geq 0, \quad (6)$$

где $\beta(-D(z)) = \int_0^{\infty} e^{D(z)t} dB(t)$, $h_r(-D(z)) = \int_0^{\infty} e^{D(z)t} dH_r(t)$, $r \geq 0$.

Система уравнений (5), (6) может быть переписана в следующем виде:

$$\mathbf{q}_0(z) = \mathbf{q}_0(\beta(-D(z))) h_0(-D(z)) + \mathbf{q}_0(0) A(z), \quad (7)$$

$$\mathbf{q}_{r+1}(z) = \mathbf{q}_0(0) \Theta_r h_{r+1}(-D(z)), r \geq 0. \quad (8)$$

где

$$A(z) = h_0(-D(z)) \left[\sum_{r=0}^{\infty} \Theta_r (h_{r+1}(-D(\beta(-D(z)))) - h_{r+1}(-D(0))) - I \right],$$

$$\Theta_r = \prod_{j=1}^r h_j(-D(0)).$$

Для решения матричного функционального уравнения (7), введем в рассмотрение последовательность матриц $N_m(z)$, задаваемых рекурсией

$$N_0(z) = zI, \quad N_{m+1}(z) = \beta(-D(N_m(z))), \quad m \geq 0. \quad (9)$$

В [3] показано, что при любом z , $|z| \leq 1$, последовательность матриц $N_m(z)$ сходится к матрице G , определяемой как решение матричного уравнения

$$G = \beta(-D(G)) = \int_0^{\infty} e^{D(G)t} dB(t).$$

Последовательно подставляя матрицы $N_m(z)$ вместо скалярного аргумента z в функциональное уравнение (7), мы получаем соотношения

$$\mathbf{q}_0(N_0(z)) = \mathbf{q}_0(N_n(z)) \prod_{m=0}^{n-1} h_0(-D(N_m(z))) + \mathbf{q}_0(0) \sum_{m=0}^{n-1} A(N_m(z)) \prod_{k=0}^{m-1} h_0(-D(N_k(z))).$$

Устремляя параметр n к бесконечности, получаем выражение

$$\mathbf{q}_0(z) = \mathbf{q}_0(G) \prod_{l=0}^{\infty} h_0(-D(N_l(z))) + \mathbf{q}_0(0) \sum_{r=0}^{\infty} A(N_r(z)) \prod_{m=0}^{r-1} h_0(-D(N_m(z))). \quad (10)$$

Для вычисления векторов $\mathbf{q}_0(0)$ и $\mathbf{q}_0(G)$ подставим $z = G$ в уравнении (7) и $z = 0$ в (10). В результате мы получим следующее уравнение:

$$(\mathbf{q}_0(0), \mathbf{q}_0(G)) = (\mathbf{q}_0(0), \mathbf{q}_0(G)) \begin{pmatrix} \sum_{r=0}^{\infty} A(N_r(0)) \prod_{m=0}^{r-1} h_0(-D(N_m(0))) & A(G) \\ \prod_{l=0}^{\infty} h_0(-D(N_l(0))) & h_0(-D(G)) \end{pmatrix}. \quad (11)$$

Еще одно уравнение для компонент неизвестного вектора $(\mathbf{q}_0(0), \mathbf{q}_0(G))$ мы получаем из условия нормировки

$$\begin{aligned} \mathbf{q}_0(0) \left[\sum_{r=0}^{\infty} A(N_r(1)) \prod_{m=0}^{r-1} h_0(-D(N_m(1))) + \sum_{r=0}^{\infty} \Theta_r h_{r+1}(-D(1)) \right] \mathbf{e} + \\ + \mathbf{q}_0(G) \prod_{l=0}^{\infty} h_0(-D(N_l(1))) \mathbf{e} = 1. \end{aligned} \quad (12)$$

Теорема 1. Векторная производящая функция $\mathbf{q}_0(z)$ задается формулой (10), где векторы $\mathbf{q}_0(0), \mathbf{q}_0(G)$ определяются как решение системы (11)-(12).

Теорема 2. Векторная производящая функция $\mathbf{q}(z) = \sum_{r=0}^{\infty} \mathbf{q}_r(z)$ задается формулой

$$\begin{aligned} \mathbf{q}(z) = \mathbf{q}_0(G) \prod_{l=0}^{\infty} h_0(-D(N_l(z))) + \\ + \mathbf{q}_0(0) \sum_{r=0}^{\infty} \left[A(N_r(z)) \prod_{m=0}^{r-1} h_0(-D(N_m(z))) + \Theta_r h_{r+1}(-D(z)) \right]. \end{aligned} \quad (13)$$

4. РАСПРЕДЕЛЕНИЕ ВЕРОЯТНОСТЕЙ СОСТОЯНИЙ СИСТЕМЫ В ПРОИЗВОЛЬНЫЙ МОМЕНТ ВРЕМЕНИ

Обозначим

$$p(i_1, i_2, *, \nu) = \lim_{t \rightarrow \infty} P\{i_1(t) = i_1, i_2(t) = i_2, r_t = *, \nu_t = \nu\}, \quad i_2 \geq 1,$$

$$p(i_1, r, \nu) = \lim_{t \rightarrow \infty} P\{i_1(t) = i_1, r_t = r, \nu_t = \nu\}, \quad i_1 \geq 0, r \geq 0, \nu = \overline{0, W}.$$

Введем векторы

$$\mathbf{p}(i_1, i_2, *) = (p(i_1, i_2, *, 0), \dots, p(i_1, i_2, *, W)), \quad \mathbf{p}(i_1, r) = (p(i_1, r, 0), \dots, p(i_1, r, W)).$$

Теорема 3. Векторы стационарных вероятностей $\mathbf{p}(i_1, i_2, *)$, $\mathbf{p}(i_1, r)$, $r \geq 0$ выражаются через векторы $\mathbf{q}(i, r)$, $i \geq 0$, следующим образом:

$$\mathbf{p}(i_1, i_2, *) = \tau^{-1} \left[\sum_{j=i_2+1}^{\infty} \sum_{r=0}^{\infty} \mathbf{q}(j, r) \sum_{l=0}^{i_1} \int_0^{\infty} P(l, t) dB^{*(j-i_2)}(t) \int_0^{\infty} P(i_1 - l, t) (1 - B(t)) dt + \right.$$

$$\begin{aligned}
& + \sum_{r=0}^{\infty} \mathbf{q}(i_2, r) \int_0^{\infty} P(i_1, t)(1 - B(t))dt \Big], \\
\mathbf{p}(i_1, 0) &= \tau^{-1} \sum_{j=1}^{\infty} \sum_{r=0}^{\infty} \mathbf{q}(j, r) \sum_{l=0}^{i_1} \int_0^{\infty} P(l, t)dB^{*(j)}(t) \int_0^{\infty} P(i_1 - l, t)(1 - H_0(t))dt, \\
\mathbf{p}(i_1, r) &= \tau^{-1} \mathbf{q}(0, r-1) \int_0^{\infty} P(i_1, t)(1 - H_r(t))dt,
\end{aligned}$$

где среднее время τ между моментами окончания отдыха вычисляется по формуле

$$\tau = b_1 \mathbf{q}'(z)|_{z=1} \mathbf{e} + h_1^{(0)}(1 - \mathbf{q}(0))\mathbf{e} + \mathbf{q}_0(0) \sum_{r=0}^{\infty} \Theta_r h_1^{(r+1)} \mathbf{e}.$$

Доказательство проводится с помощью теории процессов восстановления с зависимыми циклами регенерации, см., например, [1].

Введем векторные производящие функции

$$\begin{aligned}
\Pi(z, y, *) &= \sum_{i_1=0}^{\infty} \sum_{i_2=1}^{\infty} \mathbf{p}(i_1, i_2, *) z^{i_1} y^{i_2}, \quad |z| \leq 1, \quad |y| \leq 1, \\
\Pi(z, r) &= \sum_{i_1=0}^{\infty} \mathbf{p}(i_1, r) z^{i_1}, \quad |z| \leq 1, \quad r \geq 0.
\end{aligned}$$

Теорема 4. Векторные производящие функции $\Pi(z, y, *)$, $\Pi(z, r)$, $r \geq 0$ вычисляются по формулам

$$\begin{aligned}
\Pi(z, y, *) &= \tau^{-1} (\mathbf{q}(\beta(-D(z))) - \mathbf{q}(y)) y (yI - \beta(-D(z)))^{-1} (-D(z))^{-1} (I - \beta(-D(z))), \\
\Pi(z, 0) &= \tau^{-1} (\mathbf{q}(\beta(-D(z))) - \mathbf{q}(0)) (-D(z))^{-1} (I - h_0(-D(z))), \\
\Pi(z, r) &= \tau^{-1} \mathbf{q}_{r-1}(0) (-D(z))^{-1} (I - h_r(-D(z))).
\end{aligned}$$

5. РАСПРЕДЕЛЕНИЕ ВРЕМЕНИ ОЖИДАНИЯ В СИСТЕМЕ

Пусть $W(x)$ есть ФР времени ожидания произвольной заявки в системе, $w(s) = \int_0^{\infty} e^{-sx} dW(x)$, $\operatorname{Re} s > 0$ - ее ПЛС.

Теорема 5. Преобразование Лапласа-Стилтьеса $w(s)$ времени ожидания произвольной заявки в системе задается формулой

$$w(s) = (\lambda\tau)^{-1} (\mathbf{q}(\beta(s))(h_0(s) - 1) + \sum_{r=0}^{\infty} \mathbf{q}_r(0) h_{r+1}(s) - \mathbf{q}(0) h_0(s)) (1 - \beta(s))^{-1} \mathcal{B}(s), \quad (22)$$

где

$$\mathcal{B}(s) = (sI + D(\beta(s)))^{-1} D(\beta(s)) \mathbf{e}. \quad (23)$$

Доказательство проводится с использованием техники, описанной в [2].

Среднее время ожидания W_1 произвольного запроса вычисляется по формуле

$$\begin{aligned} W_1 = & \frac{1}{\lambda\tau(1-\rho)} \left[\frac{\rho}{2b_1^2} \left((\mathbf{q}(1) - \mathbf{q}(0))(h_2^{(0)}b_1 - h_1^{(0)}b_2) + h_1^{(0)}2b_1^2\mathbf{q}'(1) + \right. \right. \\ & \left. \sum_{r=0}^{\infty} \mathbf{q}_r(0)(h_2^{(r+1)}b_1 - h_1^{(r+1)}b_2) \right) + \\ & + b_1^{-1} \left(h_1^{(0)}(\mathbf{q}(1) - \mathbf{q}(0)) + \sum_{r=0}^{\infty} \mathbf{q}_r(0)h_1^{(r+1)} \right) \left(\tilde{I}D(1) + \hat{\mathbf{e}}\boldsymbol{\theta}(I - b_1D'(1)) \right)^{-1} \times \\ & \left. \times \left(\tilde{I}(\rho - b_1D'(1)) + \frac{1}{2}\hat{\mathbf{e}}\boldsymbol{\theta}(b_1^2D''(1) + b_2D'(1)) \right) \right] \mathbf{e}. \end{aligned}$$

Здесь $\tilde{I}$ – диагональная матрица с диагональными элементами $\{0, 1, \dots, 1\}$ и $\hat{\mathbf{e}}$ – вектор-столбец с элементами $\{1, 0, \dots, 0\}$.

6. ЗАКЛЮЧЕНИЕ

В работе рассмотрена система $ВМАР/G/1$ с адаптивными отдыхами прибора и шлюзовым обслуживанием. Получено стационарное распределение вероятностей состояний системы и время ожидания.

ЛИТЕРАТУРА

1. E. Cinlar, Introduction to stochastic process. N.J.: Prentice-Hall. 1975.
2. D.M. Lucantoni, M.F. Neuts, Some steady-state distribution for the $MAP/SM/1$ queue, Communications in Statistics-Stochastic Models 10 (1994) 575-598.
3. M.F. Neuts, Structured Stochastic Matrices of $M/G/1$ Type and Their Applications, Marcel Dekker, New York. 1989.