имеется полный набор инструментов для работы с соответствующими математическими объектами. Использование MAPLE представляет собой программную задачу, сочетающую использование стандартных инструментов пакета с реализацией необходимых дополнительных алгоритмов. При этом программные средства MAPLE дают возможность построения формализма решения в традиционных терминах и обозначениях известных классических подходов [4] к решениям такого рода задач. Это важно не только с методической точки зрения, но и по ряду существенных моментов, включающих апробацию рассматриваемого метода построения решений, его интерпретацию и применение [5,6].

Литература

1. Андрушкевич, И. Е. *Обобщенный метод Фурье разделения переменных* / И. Е. Андрушкевич. // Вестник Полоцкого государственного университета. 2005. № 4. С. 28–34.
2. Андрушкевич, И. Е. *Новые возможности применения метода разделения переменных в электродинамике неоднородных и нестационарных сред* / И. Е. Андрушкевич, В. А. Жизневский. // Вестник БГУ. Сер. I. 2006. С. 47–53.
3. Колмогоров, А. Н. *О представлении непрерывных функций нескольких переменных в виде суперпозиций непрерывных функций одного переменного и сложения* / А. Н. Колмогоров. // Докл. АН СССР. 1957. Т. 114. С. 953–956.
4. Тихонов, А. Н. *Уравнения математической физики* // А. Н. Тихонов, А. А. Самарский. М.: Наука, 1977.
5. Андрушкевич, И. Е. *Применение обобщенного метода Фурье в задаче полого волновода треугольного сечения* / И. Е. Андрушкевич, В. А. Жизневский. // Вестник Витебского государственного университета. 2002. № 2(24). С. 124–128.
6. Жизневский, В. А. *Решение краевых задач для уравнений Лапласа и Гельмгольца в прямоугольной области* / И. Е. Андрушкевич, В. А. Жизневский. // Вестник Витебского государственного университета. 2002. № 3 (25). С. 113–118.

МАТЕМАТИЧЕСКОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ ДИНАМИКИ И УСТОЙЧИВОСТИ ДЕФОРМИРУЕМЫХ ЭЛЕМЕНТОВ КОНСТРУКЦИЙ ПРИ АЭРОГИДРОДИНАМИЧЕСКОМ ВОЗДЕЙСТВИИ

А. В. Анкилов, П. А. Вельмисов (Ульяновск, Россия)

В работе исследуется динамика и устойчивость деформируемых (вязкоупругих, упругих) элементов (пластин, стержней, оболочек) тонкостенных конструкций с учетом взаимодействия с потоком идеальной жидкости (газа). Определение устойчивости тела соответствует концепции устойчивости динамических систем по Ляпунову. Механическое поведение вязкоупругого материала описывается моделью, согласно которой связь между напряжением и деформацией определяется линейным или нелинейным уравнением типа Вольтерра-Фойхта. Поведение упругого материала описывается нелинейной моделью, учитывающей продольную и поперечную составляющую деформации элементов. Рассматриваются, в частности, задачи с учетом теплового воздействия на элементы и эффектов запаздывания различных внешних воздействий.

Разработаны аналитические методики исследования устойчивости в задачах аэрогидроупругости, основанные на построении функционалов. Исследование динамики эле-

ментов проводится с помощью разработанных численно-аналитических методов.

Изучается устойчивость элементов при различных способах их закрепления. Количество элементов и места их расположения на конструкциях произвольны. Скорости движения газа предполагаются дозвуковыми, трансзвуковыми, сверхзвуковыми. Исследуется устойчивость движения элементов летательных аппаратов, трубопроводных систем, датчиков измерения параметров газожидкостных сред. Подобные задачи рассматривались в работах [1] – [3].

Для примера приведем в линейной постановке плоскую задачу аэрогидроупругости о малых колебаниях, возникающих при бесциркуляционном обтекании пластины потоком газа.

Пусть на плоскости xOy , в которой происходят совместные колебания упругой пластины и газа, пластине соответствует на оси Ox отрезок $[0, l]$. В бесконечно удаленной точке скорость газа равна V и имеет направление, совпадающее с направлением оси Ox . Введем обозначения: $w(x, t)$ – прогиб пластины и $\varphi(x, y, t)$ – потенциал скорости возмущенного потока газа. Тогда математическая постановка задачи имеет вид:

$$\begin{aligned} \Delta\varphi &\equiv \varphi_{xx} + \varphi_{yy} = 0, & (x, y) \in G = \mathbb{R}^2 \setminus [0, l], \\ \varphi_y^\pm(x, 0, t) &= \lim_{y \rightarrow \pm 0} \varphi_y(x, y, t) = w_t(x, t) + Vw_x(x, t), & x \in [0, l], \\ |\nabla\varphi|_\infty^2 &\equiv (\varphi_x^2 + \varphi_y^2 + \varphi_t^2)_\infty = 0. \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} Dw''''(x, t) + M\ddot{w}(x, t) + Nw''(x, t) + \beta_0w(x, t) + \beta_1\dot{w}(x, t) + \\ + \beta_2\dot{w}''''(x, t) = \rho(\varphi_t^+ - \varphi_t^-) + \rho V(\varphi_x^+ - \varphi_x^-), & x \in (0, l), \end{aligned}$$

Здесь индексы x, y, t снизу обозначают частные производные по соответствующей переменной; штрих обозначает производную по x , а точка – производную по t ; N – сжимающее (растягивающее) пластину усилие; $\rho, D, M, \beta_2, \beta_1, \beta_0$ – другие постоянные параметры системы.

Решение задачи можно свести к исследованию интегро-дифференциального уравнения в частных производных для неизвестной функции деформации пластины:

$$\begin{aligned} Dw''''(x, t) + M\ddot{w}(x, t) + Nw''(x, t) + \beta_0w(x, t) + \beta_1\dot{w}(x, t) + \beta_2\dot{w}''''(x, t) = \\ = -\frac{\rho}{\pi} \int_0^l (\ddot{w}(\tau, t) + V\dot{w}'(\tau, t)) K(\tau, x) d\tau - \frac{V\rho}{\pi} \int_0^l (\dot{w}(\tau, t) + Vw'(\tau, t)) \frac{\partial K(\tau, x)}{\partial x} d\tau, \\ x \in (0, l), \quad K(\tau, x) = 2 \ln \left| \frac{\sqrt{x(l-\tau)} + \sqrt{\tau(l-x)}}{\sqrt{x(l-\tau)} - \sqrt{\tau(l-x)}} \right|, \quad \tau \neq x, \end{aligned}$$

для которого: 1) построен функционал типа Ляпунова и на основании его исследования получены условия динамической устойчивости; 2) на основании метода Галеркина $\left(w(x, t) = \sum_{i=1}^n a_i(t)g_i(x) \right)$ проведено исследование динамики и получена численно область устойчивости приближенных решений для конкретных значений параметров механической системы; 3) проведено сравнение численных и аналитических расчетов.

Рис. 1. Области устойчивости на плоскости (N, V)

На рис. 1: кривая I - граница аналитической области устойчивости точного решения, II, III, IV - границы областей устойчивости, полученные численно для решения в шестом ($n = 6$), четвертом ($n = 4$) и втором ($n = 2$) приближениях соответственно в случае жестко закрепленных концов пластины при значениях параметров $D = 806, 7$; $M = 42, 4$; $l = 2$; $\beta_0 = 4$; $\beta_1 = 0, 1$; $\beta_2 = 0, 2$.

Работа выполнена при финансовой поддержке программы "Развитие научного потенциала высшей школы" Минобрнауки РФ (проект 2.1.1/6194).

Литература

1. Анкилов А. В., Вельмисов П. А. *Устойчивость вязкоупругих элементов стенок проточных каналов*. Ульяновск: УлГТУ, 2000.
2. Ankilov A. V., Velmisov P. A. *Stability of the solutions of one class of aerohydroelasticity problems*. J. "Applications of Mathematics in Engineering and Economics". American Institute of Physics, USA, 2008. P. 414–426.
3. Анкилов А. В., Вельмисов П. А., Горбоконенко В. Д., Покладова Ю. В. *Математическое моделирование механической системы "трубопровод - датчик давления"*. Ульяновск: УлГТУ, 2008.

ВЕРХНИЙ ПОРОГ ПЕРКОЛЯЦИИ БЕРНУЛЛИЕВСКОГО ПОЛЯ НА ГЕКСОГОНАЛЬНОЙ РЕШЕТКЕ

Е. С. Антонова, Ю. П. Вирченко (Белгород, Россия)

Бесконечное множество $V \in \mathbb{R}^2$ называют *периодическим*, если существует пара $\langle \mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2 \rangle$ неколлинеарных векторов в $\mathbb{R}^2$ (параллелограмм периодов) таких, что, для любого $n_i \in \mathbb{Z}$, $i \in \{1, 2\}$ имеет место равенство $V = V + n_1 \mathbf{e}_1 + n_2 \mathbf{e}_2$. *Кристаллической решеткой* в $\mathbb{R}^2$, мы называем периодическое множество, которое состоит из изолированных точек. Кристаллическая решетка допускает дьюнктивное разложение

$$V = \bigcup_{\langle n_1, n_2 \rangle \in \mathbb{Z}^2} \{V_0 + n_1 \mathbf{e}_1 + n_2 \mathbf{e}_2\}$$