

ОБЫКНОВЕННЫЕ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫЕ УРАВНЕНИЯ

УДК 517.925.42

СИЛЬНАЯ ИЗОХРОННОСТЬ СИСТЕМЫ ЛЬЕНАРА

© 2006 г. В. В. Амелькин

Рассмотрим дифференциальное уравнение Льенара

$$\ddot{x} + B(x)\dot{x} + A(x) = 0 \quad (1)$$

в предположении, что вещественные голоморфные функции $A(x)$ и $B(x)$ задаются равенствами $A(x) = x + \sum_{i=2}^{\infty} A_i x^i$, $B(x) = \sum_{j=1}^{\infty} B_j x^j$, где A_i и B_j – некоторые постоянные.

Уравнение Льенара (1), часто встречающееся в приложениях, всесторонне изучалось и изучается с самых различных точек зрения. Обычный прием здесь – это переход к эквивалентной плоской динамической системе. Одной из таких систем является система

$$\dot{x} = -y, \quad \dot{y} = A(x) - B(x)y. \quad (2)$$

Пусть $\pi/2$ и $3\pi/2$ – полярные углы двух лучей l_1 и l_2 соответственно с началом в точке $O(0, 0)$ – начале декартовой системы координат в фазовой плоскости xOy системы (2).

Определение (ср. [1]). Для системы (2) имеет место сильная изохронность в особой точке $O(0, 0)$, если все изображающие точки, лежащие при $t = t_0$ на лучах l_1 и l_2 , начиная в момент времени $t = t_0$ двигаться по траекториям центра или фокуса системы (2), переходят с одного из указанных двух лучей на другой за одно и то же время $T = \pi$.

В механической интерпретации сильная изохронность означает, что для колебательной системы имеет место изохронность колебаний как на временном промежутке, равном периоду колебаний, так и на временном промежутке, равном полупериоду колебаний около точки устойчивого равновесия.

Теорема 1. Для того чтобы для системы (2) имела место сильная изохронность, необходимо и достаточно выполнение условий

$$A_2 = 0, \quad A_k = \sum_{n=1}^{k-2} \frac{B_n}{n+2} \cdot \frac{B_{k-n-1}}{k-n+1}, \quad k = 3, 4, \dots \quad (3)$$

Доказательство. В соответствии с теоремой 1 из работы [2] (см. также [3, теорема 8]) для системы (2) будет иметь место сильная изохронность тогда и только тогда, когда преобразование вида

$$u = x, \quad v = y + \sum_{k+l=2}^{\infty} \beta_{k,l} x^k y^l \quad (4)$$

переводит систему (2) в систему

$$\dot{u} = -v + u \sum_{s+\nu=1}^{\infty} \gamma_{s,\nu} u^s v^\nu, \quad \dot{v} = u + v \sum_{s+\nu=1}^{\infty} \gamma_{s,\nu} u^s v^\nu. \quad (5)$$

Если систему (5) записать с учетом преобразования (4) и системы (2) в переменных x и y , а затем приравнять в полученных соотношениях коэффициенты при $x^p y^q$ ($p+q=n$), то для определения коэффициентов преобразования (4) и коэффициентов системы (5) придем к рассмотрению четырех систем алгебраических уравнений, первая из которых имеет вид

$$\begin{aligned}
\beta_{2j-1,2m-2j+1} - \gamma_{2j-2,2m-2j+1} &= 0, \quad j = \overline{1, m}, \quad \dots, \\
\beta_{1,2m-1} + \gamma_{0,2m-1} &= 0, \\
(2m - 2l + 3)\beta_{2l-3,2m-2l+3} - (2l - 1)\beta_{2l-1,2m-2l+1} - \gamma_{2l-2,2m-2l+1} &= 0, \quad l = \overline{2, m}, \quad \dots, \\
\beta_{2m-1,1} &= \mu_{2m,0},
\end{aligned} \tag{6}$$

где $\mu_{2m,0}$ – известные величины.

Система (6) представляет собой линейную систему $2m + 1$ уравнений с $2m$ неизвестными. Вычитая из $(m + k)$ -го уравнения этой системы ее k -е уравнение, получаем систему, равносильную системе (6), последовательно исключая неизвестные в которой, приходим к системе, совместной при выполнении серии условий $\mu_{2m,0} = 0$. При выполнении этой серии система (6) имеет единственное нулевое решение $\beta_{1,2m-1} = \dots = \beta_{2k-1,2m-2k+1} = \dots = \beta_{2m-1,1} = \gamma_{0,2m-1} = \dots = \gamma_{2k,2m-2k-1} = \dots = \gamma_{2m-2,1} = 0$.

Вторая система имеет вид

$$\begin{aligned}
\beta_{0,2m} &= 0, \\
\beta_{2j,2m-2j} - \gamma_{2j-1,2m-2j} &= 0, \quad j = \overline{1, m}, \quad \dots, \\
(2m - 2l + 4)\beta_{2l-4,2m-2l+4} - (2l - 2)\beta_{2l-2,2m-2l+2} - \gamma_{2l-3,2m-2l+2} &= 0, \quad l = \overline{2, m}, \quad \dots, \\
2\beta_{2m-2,2} - 2m\beta_{2m,0} - \gamma_{2m-1,0} &= B_{2m-1}
\end{aligned} \tag{7}$$

и представляет собой линейную систему $2m + 1$ уравнений с $2m + 1$ неизвестными.

Вычитая из $(m + k + 1)$ -го уравнения этой системы ее k -е уравнение, получаем другую систему, исключая последовательно неизвестные в которой, приходим к системе, равносильной системе (7), имеющей единственное решение $\beta_{0,2m} = \dots = \beta_{2k,2m-2k} = \dots = \beta_{2m-2,2} = 0$, $\beta_{2m,0} = -B_{2m-1}/(2m + 1)$, $\gamma_{1,2m-2} = \dots = \gamma_{2k-1,2m-2k-2} = \dots = \gamma_{2m-3,2} = 0$, $\gamma_{2m-1,0} = -B_{2m-1}/(2m + 1)$.

Следующая система имеет вид

$$\begin{aligned}
\beta_{0,2m+1} &= 0, \\
\beta_{2j,2m-2j+1} - \gamma_{2j-1,2m-2j+1} &= 0, \quad j = \overline{1, m}, \quad \dots, \\
(2m - 2l + 3)\beta_{2l-2,2m-2l+3} - 2l\beta_{2l,2m-2l+1} - \gamma_{2l-1,2m-2l+1} &= 0, \quad l = \overline{1, m}, \quad \dots, \\
\beta_{2m,1} &= \mu_{2m+1,0},
\end{aligned} \tag{8}$$

где $\mu_{2m+1,0}$ – известные величины.

Система (8), представляющая собой систему $2m + 2$ уравнений с $2m + 1$ неизвестными, совместна, если выполняется серия условий $\mu_{2m+1,0} = 0$. При выполнении этой серии система (8) имеет единственное решение $\beta_{0,2m+1} = \dots = \beta_{2k,2m-2k+1} = \dots = \beta_{2m,1} = \gamma_{1,2m-1} = \dots = \gamma_{2k+1,2m-2k-1} = \dots = \gamma_{2m-1,1} = 0$.

Наконец, последняя система запишется в виде

$$\begin{aligned}
\beta_{2j+1,2m-2j} - \gamma_{2j,2m-2j} &= 0, \quad j = \overline{0, m}, \quad \dots, \\
\beta_{1,2m} + \gamma_{0,2m} &= 0, \\
(2m - 2l + 4)\beta_{2l-3,2m-2l+4} - (2l - 1)\beta_{2l-1,2m-2l+2} - \gamma_{2l-2,2m-2l+2} &= 0, \quad l = \overline{2, m}, \quad \dots, \\
2\beta_{2m-1,2} - (2m + 1)\beta_{2m+1,0} - \gamma_{2m,0} &= B_{2m}.
\end{aligned} \tag{9}$$

Исследование системы (9), содержащей $2m + 2$ уравнений с $2m + 2$ неизвестными, позволяет, как и в случае системы (7), сделать заключение, что она совместна и имеет единственное решение $\beta_{1,2m} = \dots = \beta_{2k+1,2m-2k} = \dots = \beta_{2m-1,2} = 0$, $\beta_{2m+1,0} = -B_{2m}/(2m + 2)$, $\gamma_{0,2m} = \dots = \gamma_{2k,2m-2k} = \dots = \gamma_{2m-2,2} = 0$, $\gamma_{2m,0} = -B_{2m}/(2m + 2)$.

Таким образом, при выполнении условий $\mu_{2m,0} = \mu_{2m+1,0} = 0$, $m = 1, 2, \dots$, преобразование координат

$$u = x, \quad v = y - \sum_{n=2}^{\infty} \frac{B_{n-1}}{n+1} x^n \tag{10}$$

переводит систему Льенара (2) в систему

$$\dot{u} = -v - u \sum_{n=1}^{\infty} \frac{B_n}{n+2} u^n, \quad \dot{v} = u - v \sum_{n=1}^{\infty} \frac{B_n}{n+2} u^n. \quad (11)$$

Определим теперь всю серию условий $\mu_{n,0} = 0$, $n = 2, 3, \dots$, в явном виде. Эта задача после записи второго уравнения системы (11) в переменных x , y с учетом представления (2) и замены переменных (10) в виде

$$\left(x + \sum_{k=2}^{\infty} A_k x^k - y \sum_{k=1}^{\infty} B_k x^k \right) + y \sum_{k=2}^{\infty} k \frac{B_{k-1}}{k+1} x^{k-1} = x - \left(y - \sum_{k=2}^{\infty} \frac{B_{k-1}}{k+1} x^k \right) \sum_{k=1}^{\infty} \frac{B_k}{k+2} x^k \quad (12)$$

сводится к установлению связи между коэффициентами A_k и B_l в соотношении (12). Соотношение (12) после упрощений можно переписать в виде

$$\sum_{k=2}^{\infty} A_k x^k = \sum_{k=2}^{\infty} \frac{B_{k-1}}{k+1} x^k \sum_{k=1}^{\infty} \frac{B_k}{k+2} x^k,$$

эквивалентном равенству

$$\sum_{k=2}^{\infty} A_k x^k = \sum_{k=3}^{\infty} \sum_{n=1}^{k-2} \frac{B_n}{n+2} \cdot \frac{B_{k-n-1}}{k-n+1} x^k. \quad (13)$$

Тогда, приравняв коэффициенты при одинаковых степенях x в формуле (13), получим искомые условия (3). Теорема доказана.

Теорема 2. *Для того чтобы для системы (2) имела место сильная изохронность, необходимо и достаточно выполнение условия*

$$A(x) = x + x\Phi^2(x), \quad (14)$$

где $\Phi(x) = x^{-2} \int_0^x s \cdot B(s) ds$.

Справедливость теоремы следует из непосредственно проверяемой эквивалентности условий (3) и (14).

Из доказательства теоремы 1 вытекает также и следующая

Теорема 3. *Для того чтобы для системы (2) имела место сильная изохронность, необходимо и достаточно существование единственного преобразования (10), переводящего систему (2) в систему (11).*

Замечание 1. Если система Льенара (2) является полиномиальной (неполиномиальной голоморфной), то преобразование (10) также оказывается полиномиальным (неполиномиальным голоморфным).

Теорема 4. *Для того чтобы система (2) имела в начале координат $O(0,0)$ сильно изохронный центр, необходимо и достаточно выполнение условий*

$$A_{2k} = 0, \quad A_{2k+1} = \sum_{m=0}^{k-1} \frac{B_{2m+1}}{2m+3} \cdot \frac{B_{2k-2m-1}}{2k-2m+1}, \quad k = 1, 2, \dots \quad (15)$$

Доказательство. Очевидно, что система (2) будет иметь в начале координат $O(0,0)$ сильно изохронный центр тогда и только тогда, когда система (11) будет иметь в точке $O(0,0)$ центр. Но последнее имеет место в том и только в том случае, когда в формулах (3) все коэффициенты B_{2k} , $k = 1, 2, \dots$, окажутся равными нулю.

Необходимость выполнения условий $B_{2k} = 0$, $k = 1, 2, \dots$, следует из сравнения системы (11) с такой упрощенной системой (11), у которой ряд $\sum_{n=1}^{\infty} (B_n/(n+2))u^n$ содержит

только нечетные степени u и кривые центра которой нужно взять за топографическую систему кривых.

Достаточность прямо следует из симметрии поля направлений системы (11) относительно оси Ov . Выполнение условий $B_{2k} = 0$, $k = 1, 2, \dots$, и означает выполнимость условий (15).

Справедливы и следующие два утверждения.

Теорема 5. Для того чтобы система (2) имела в начале координат $O(0, 0)$ сильно изохронный центр, необходимо и достаточно, чтобы функция $V(x)$ была нечетной и имело место равенство (14).

Теорема 6. Для того чтобы система (2) имела в начале координат $O(0, 0)$ сильно изохронный центр, необходимо и достаточно существование единственного преобразования

$$u = x, \quad v = y - x \sum_{n=1}^{\infty} \frac{B_{2n-1}}{2n+1} x^{2n-1},$$

переводящего систему (2) в систему

$$\dot{u} = -v - u \sum_{n=1}^{\infty} \frac{B_{2n-1}}{2n+1} u^{2n-1}, \quad \dot{v} = u - v \sum_{n=1}^{\infty} \frac{B_{2n-1}}{2n+1} u^{2n-1}.$$

Замечание 2. Теорема 5 по существу доказана в работе [4, следствие 1]. В работах [5] (полиномиальный случай), [6] (аналитический и локально липшицев случай), [7] (аналитический случай) при рассмотрении вопроса об изохронности центра доказывалась по сути достаточность условий теоремы 5 о сильной изохронности.

Замечание 3. Исходя из вида полиномиальной системы Льенара в случае сильно изохронного центра, на основании работы [8] заключаем, что область сильно изохронного полиномиального центра системы Льенара, будучи неограниченной областью, глобальной не является, т.е. всю фазовую плоскость не заполняет.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Кужлес И.С., Пискунов Н.С. // Докл. АН СССР. 1937. Т. 17. № 9. С. 467–470.
2. Амеликин В.В., Корсаития О.Б. // Междунар. мат. конф. "Еругинские чтения-X": Тез. докл. Могилев, 2005. С. 47–48.
3. Амеликин В.В., Корсаития О.Б. // Дифференц. уравнения. 2006. Т. 42. № 2. С. 147–152.
4. Руденко А.Е. // Дифференц. уравнения. 1975. Т. 11. № 5. С. 811–819.
5. Algaba A., Freire E., Gamero E. Isochronicity via normal form: Preprint. 1998.
6. Sabatini M. // J. Differ. Equat. 1999. V. 152. P. 467–487.
7. Christopher C., Devlin J. // J. Differ. Equat. 2004. V. 200. P. 1–17.
8. Galeotti M., Villarini M. // Ann. di Matem. pure ed appl. 1992. V. 161. № 4. P. 299–313.

Белорусский государственный университет,
г. Минск

Поступила в редакцию
09.06.2005 г.