

УРАВНЕНИЯ С ЧАСТНЫМИ ПРОИЗВОДНЫМИ

УДК 517.946

ОБ ИНДЕКСЕ И НОРМАЛЬНОЙ РАЗРЕШИМОСТИ
ОБЩЕЙ ЭЛЛИПТИЧЕСКОЙ КРАЕВОЙ ЗАДАЧИ
С КОНЕЧНОЙ ГРУППОЙ СДВИГОВ НА ГРАНИЦЕ

А. Б. АНТОНЕВИЧ

1. **Постановка задачи.** Пусть в ограниченной области $V \subset R_n$ с гладкой границей Γ задан эллиптический дифференциальный оператор $A \equiv A(x, D)$ порядка $2r$, правильно эллиптический на границе. Пусть также задано N бесконечно дифференцируемых преобразований g_0, \dots, g_{N-1} области V в себя, в совокупности образующих конечную группу G . На границе Γ пусть заданы сингулярные интегродифференциальные (СИД) операторы B_{ihg} порядка $m_i - k$, где m_i — заданные числа, $i = 1, \dots, r$; $k = 0, \dots, m_i$; $g \in G$.

Рассматривается краевая задача: найти решение u уравнения

$$A(x, D)u(x) = f(x), \quad x \in V, \quad (1)$$

удовлетворяющее на границе Γ общим краевым условиям со сдвигом

$$B_i u = \sum_{g \in G} B_{ig} u(g^{-1}(x)) = \sum_{g \in G} \sum_{k=0}^{m_i} B_{ihg} \frac{d^k}{dv^k} u(g^{-1}(x))|_{\Gamma} = \varphi_i, \quad (2)$$

где $i = 1, \dots, r$; $\frac{d^k}{dv^k}$ — производная порядка k по внутренней нормали к Γ .

Краевые условия (2) связывают значения функции u в различных точках границы Γ и задача (1)—(2) является нелокальной краевой задачей для эллиптического уравнения. Случай $N = 2$ рассматривался автором [2], случай $n = 2, r = 1$ и циклической группы G рассмотрен Р. А. Кордзадзе [4]. Другие нелокальные краевые задачи для эллиптических уравнений с разных точек зрения изучались в работах Ф. Браудера [7], R. Veals [6], Я. А. Ройтберга и З. Г. Шефтеля [5] и других.

В настоящей работе получены необходимые и достаточные условия нормальной разрешимости задачи (1)—(2) в пространствах Соболева. Вычисление индекса краевой задачи (1)—(2) сводится к вычислению индекса сингулярного интегрального оператора с конечной группой сдвигов на граничном многообразии Γ , формула которого (индекса) получена автором в [3]. Для простоты мы считаем коэффициенты оператора A и символы СИД операторов B_{ihg} бесконечно дифференцируемыми, хотя эти требования можно ослабить. При изучении краевой задачи с конечной группой сдвигов используется теория эллиптических краевых задач без сдвига, изложенная, например, в статье М. С. Аграновича [1].

Пусть $l_0 = \max(2r, m_1 + 1, \dots, m_r + 1)$ и $l \geq l_0$, l — целое. Мы будем рассматривать решения и правые части, принадлежащие пространствам Соболева: $u \in H_l(V)$, $f \in H_{l-2r}(V)$, $\varphi_i \in H_{l-m_i-\frac{1}{2}}(\Gamma)$, $i = 1, \dots, r$. Пусть

$$H_l(V, \Gamma) = H_{l-2r}(V) \times H_{l-m_1-\frac{1}{2}}(\Gamma) \times \dots \times H_{l-m_r-\frac{1}{2}}(\Gamma).$$

Краевой задаче (1)—(2) поставим в соответствие действующий из $H_l(V)$ в $H_l(V, \Gamma)$ оператор

$$M = (A, B) = (A, B_1, \dots, B_r). \quad (3)$$

Оператор M нетеровский тогда и только тогда, когда краевая задача (1)—(2) нормально разрешима в соответствующих пространствах.

2. Вспомогательный оператор \tilde{M} без сдвига. Введем операторы

$$T_g u(x) = u(g^{-1}(x)), \quad g \in G,$$

действующие в любом пространстве функций, заданных на V или на Γ . Вместе с задачей (1)—(2) рассмотрим краевую задачу для N функций $u_{g_0}, \dots, u_{g_{N-1}}$:

$$A_h u_h = T_h A T_h^{-1} u_h = f_h, \quad (4)$$

$$\sum_{g \in G} T_h B_{ig} T_h^{-1} u_{h-1g} = \varphi_{ih}; \quad i = 1, \dots, r; \quad h \in G. \quad (5)$$

Пусть $\tilde{H}_l(V) = [H_l(V)]^N$. Компоненты вектор-функции из $\tilde{H}_l(V)$ будем нумеровать элементами группы G . Пусть также

$$\tilde{H}_l(V, \Gamma) = \tilde{H}_{l-2r}(V) \times \tilde{H}_{l-m_1-\frac{1}{2}}(\Gamma) \times \dots \times \tilde{H}_{l-m_r-\frac{1}{2}}(\Gamma).$$

Краевой задаче (4)—(5) поставим в соответствие оператор \tilde{M} , действующий из $\tilde{H}_l(V)$ в $\tilde{H}_l(V, \Gamma)$ и определенный левой частью системы (4) и краевых условий (5). Оператор \tilde{M} нетеровский тогда и только тогда, когда краевая задача (4)—(5) нормально разрешима.

Лемма 1. Если краевая задача (4)—(5) нормально разрешима, то краевая задача (1)—(2) также нормально разрешима.

Доказательство. Пусть задача (4)—(5) нормально разрешима. Это значит, что ядро $\text{Кег } \tilde{M}$ конечномерно и что существуют $\bar{\omega}^j \in \tilde{H}_l(V, \Gamma)$, $j = 1, \dots, p$, такие, что при выполнении условий

$$(\bar{\psi}, \bar{\omega}^j)_{\tilde{H}_l(V, \Gamma)} = 0, \quad j = 1, \dots, p, \quad (6)$$

существует решение $\bar{u} \in \tilde{H}_l(V)$ уравнения $\tilde{M}\bar{u} = \bar{\psi}$. Пусть $u \in \text{Кег } M$ и пусть $\bar{u} = (u, T_{g_1} u, \dots, T_{g_{N-1}} u)$. Тогда непосредственной проверкой убеждаемся, что $\bar{u} \in \text{Кег } \tilde{M}$. Так как отображение $u \rightarrow \bar{u}$ переводит линейно независимые функции в линейно независимые, $\text{Кег } M$ изоморфно части $\text{Кег } \tilde{M}$ и, следовательно, конечномерно.

Пусть теперь $\psi = (f, \varphi_1, \dots, \varphi_r) \in H_l(V, \Gamma)$ и пусть $\bar{\psi} = (\bar{f}, \bar{\varphi}_1, \dots, \bar{\varphi}_r)$. Если выполнены условия (6), уравнение $\tilde{M}\bar{u} = \bar{\psi}$ имеет решение $\bar{u} = (u_{g_0}, u_{g_1}, \dots, u_{g_{N-1}})$. Тогда функция

$$u = \frac{1}{N} \sum_{h \in G} T_h^{-1} u_h$$

является решением краевой задачи (1)—(2). Условия (6) существования решения можно записать в виде

$$(\psi, \omega^j)_{H_1(V, \Gamma)} = 0, \quad j = 1, \dots, p,$$

где $\omega^j = \left(\sum_{g \in G} T_g^* \omega_g^j, \sum_{g \in G} T_g^* \omega_{1g}^j, \dots, \sum_{g \in G} T_g^* \omega_{rg}^j \right)$, ω_g^j и ω_{kg}^j — компоненты вектор-функции $\bar{\omega}^j$, T_g^* — оператор, сопряженный к оператору T_g .

Замечание. Функции ω^j могут оказаться линейно зависимыми, и число условий, необходимых для разрешимости краевой задачи (1)—(2), может быть меньше, чем для краевой задачи (4)—(5). Таким образом, при переходе от оператора \tilde{M} к оператору M размерности ядра и коядра могут уменьшаться и, вообще говоря, индекс оператора M не равен индексу оператора \tilde{M} .

Переход от оператора A к оператору A_h можно рассматривать как замену переменных $y = h(x)$ и оператор A_h — как оператор A , записанный в координатах y . Значит, оператор A_h является дифференциальным оператором и его характеристический полином получаем по формуле

$$A_h^0(x, \xi) = A^0(h^{-1}(x), L_{h^{-1}} \xi), \tag{7}$$

где $A^0(x, \xi)$ — характеристический полином оператора A , а L_h — матрица, транспонированная к обратной матрице Якоби преобразования $y = h(x)$. Аналогично оператор

$$B_{ihgh} = T_h B_{ik(h^{-1}g)} T_h^{-1}$$

является СИД оператором и его символ в локальных координатах задается формулой

$$\sigma(B_{ihgh})(x', \xi') = \sigma(B_{ik(h^{-1}g)})(h^{-1}(x'), L_{h^{-1}} \xi'), \tag{8}$$

где x' — точка границы Γ , $\xi' = (\xi_1, \dots, \xi_{n-1})$, $\sigma(B_{ik(h^{-1}g)})(y, \eta)$ — символ оператора $B_{ik(h^{-1}g)}$ в локальных координатах y в окрестности точки $h^{-1}(x)$, $L_{h^{-1}}$ — транспонированная к обратной матрице Якоби преобразования $y' = h(x')$, рассматриваемого на границе Γ .

Предположим, что преобразования $g_i \in G$ в точках границы Γ переводят единичный вектор нормали в единичный вектор нормали. В локальных системах координат, в которых оси x_n и y_n направлены по внутренней нормали к Γ и преобразование $h \in G$ записано в виде $y = (h^1(x), \dots, h^n(x))$, это условие имеет вид

$$\left. \frac{\partial h^j}{\partial x_n} \right|_{\Gamma} = \delta_{jn}. \tag{9}$$

Лемма 2. Если выполнено условие (9), то оператор сдвига T_h коммутирует с оператором дифференцирования по нормали $\frac{\partial^k}{\partial \nu^k}$ с точностью до оператора порядка $\leq k - 1$, т. е. справедлива формула

$$\frac{d^k}{d\nu^k} (T_h u) - T_h \left(\frac{d^k u}{d\nu^k} \right) = Ku,$$

где K — оператор порядка $\leq k - 1$.

Утверждение леммы следует непосредственно из правила дифференцирования сложной функции и условия (9). В силу леммы 2 краевые условия (5) можем записать в виде

$$\sum_{g \in G} \sum_{k=0}^{m_i} B_{ikgh} \frac{d^k}{d\nu^k} u_g + K_{ih} \bar{u} = \varphi_{ih},$$

где K_{ih} — операторы порядка $\leq m_i - 1$, $i = 1, \dots, r$; $h \in G$. Таким образом задача (4)—(5) есть краевая задача для системы дифференциальных уравнений с СИД краевыми условиями, причем система (4) эллиптична в области V и правильно эллиптична на границе.

3. Эллиптичность и нормальная разрешимость. В точке $x_0 \in \Gamma$ поместим начало ортогональной системы координат так, чтобы ось x_n была направлена по внутренней нормали. Пусть $x = (x', x_n)$, $\xi = (\xi', \xi_n)$, где $x' = (x_1, \dots, x_n)$, $\xi' = (\xi_1, \dots, \xi_{n-1})$. Зафиксировав $\xi' \neq 0$, рассмотрим на полупрямой $t \geq 0$ задачу для системы обыкновенных дифференциальных уравнений

$$A^0 \left(h^{-1}(x', 0), L_{h^{-1}} \xi', i \frac{d}{dt} \right) v_h(t) = 0, \quad t > 0, \quad (10)$$

$$\sum_{k=0}^{m_j} \sum_{g \in G} \sigma(B_{jk(h^{-1}g)}) (h^{-1}(x'), L_{h^{-1}} \xi') \left(i \frac{d}{dt} \right)^k v_g(t)|_{t=0} = b_{jh}, \quad (11)$$

где $j = 1, \dots, r$; $h \in G$, b_{jh} — заданные числа. Решение $\bar{v}(t) = (v_{g_0}(t), \dots, v_{g_{N-1}}(t))$ системы (10) называется устойчивым, если $\bar{v}(t) \rightarrow 0$ при $t \rightarrow +\infty$. Будем говорить, что в точке $x_0 \in \Gamma$ выполнено условие Шапиро—Лопатинского, если задача (10)—(11) имеет единственное устойчивое решение при любых b_{jh} и $\xi' \neq 0$.

Определение. Краевую задачу с конечной группой сдвигов на границе будем называть эллиптической, если в каждой точке $x \in \Gamma$ выполнено условие Шапиро—Лопатинского. Оператор M в этом случае также будем называть эллиптическим.

Теорема 1. *Для того чтобы краевая задача с конечной группой сдвигов на границе (1)—(2) была нормальной разрешимой достаточно, а если на каждой компоненте связности границы Γ тождественно действует только преобразование g_0 , то и необходимо, чтобы задача (1)—(2) была эллиптической.*

Доказательство. Достаточность. В силу равенств (7) и (8) условие Шапиро—Лопатинского для задачи (1)—(2) совпадает с условием Шапиро—Лопатинского для краевой задачи (4)—(5) без сдвига. Согласно теореме 16.1 из статьи [1], задача (4)—(5) нормально разрешима и остается применить лемму 1.

Необходимость. Пусть оператор M — нетеровский. Тогда для любой функции $u \in H_l(V)$ справедлива априорная оценка ([1], предложение 10.7):

$$\|u\|_l \leq C (\|Mu\|_l + \|u\|_0), \quad (12)$$

где постоянная C не зависит от u . Пусть $x_0 \in \Gamma$, A_g^0 — однородный оператор с постоянными коэффициентами

$$A_g^0 = A_g^0(x_0, D),$$

B_{ikgh}^0 — однородный СИД оператор с постоянным символом

$$\sigma(B_{ikgh}^0)(x', \xi') = \sigma(B_{ikgh})(x_0, \xi'),$$

заданный в окрестности $U \ni x_0$. Обозначим через $S^+(x, \delta)$ пересечение шара радиуса δ с центром в точке x с областью V . Пусть функции u_g бесконечно дифференцируемы и их носители принадлежат $S^+(x_0, \delta)$. Для таких функций известны оценки [1]

$$\|A_g u_g\|_{l-2r} \leq \|A_g^0 u_g\|_{l-2r} + C_1(\delta) \|u_g\|_l + C_2 \|u_g\|_0, \tag{13}$$

$$\begin{aligned} & \left\| \sum_{g \in G} \sum_{k=0}^{m_i} B_{ikhgh} \frac{d^k}{dv^k} u_g \right\|_{l-m_i-\frac{1}{2}} \leq \\ & \leq \left\| \sum_{g \in G} \sum_{k=0}^{m_i} B_{ikhgh}^0 \frac{d^k}{dv^k} u_g \right\|_{l-m_i-\frac{1}{2}} + C_3(\delta) \sum_{g \in G} \|u_g\|_l + C_4 \|\bar{u}\|_0, \end{aligned} \tag{14}$$

где $C_1(\delta) \rightarrow 0$ и $C_3(\delta) \rightarrow 0$ при $\delta \rightarrow 0$.

Докажем теперь, что выполнено условие Шапиро—Лопатинского в точке x_0 . Предположим противное. Тогда при некотором действительном $\xi'_0 \neq 0$ существует нетривиальное устойчивое решение $\bar{v}(t)$ системы (1) при $b_{ih} = 0$. Так как на компоненте связности границы, содержащей точку x_0 , тождественно действует только тождественное преобразование g_0 , в окрестности $S(x_0, \delta) \cap \Gamma$ найдется точка x_1 , не являющаяся неподвижной точкой ни для одного из остальных преобразований. Кроме того, найдется $\delta_1 > 0$ такое, что $S^+(x_1, \delta_1) \subset S^+(x_0, \delta)$ и образы $S^+(x_1, \delta_1)$ при преобразованиях $g \in G$ не будут попарно пересекаться, т. е.

$$g(S^+(x_1, \delta_1)) \cap h(S^+(x_1, \delta_1)) = \emptyset, \tag{15}$$

если $g \neq h, g \in G, h \in G$.

Пусть $\varphi_1(x')$ и $\varphi_2(x_n)$ — скалярные неотрицательные функции, бесконечно гладкие в R^{n-1} и на полупрямой $x_n \geq 0$, такие, что функция $\varphi_1(x') \times \varphi_2(x_n)$ равна 1 в $S^+(x_1, \frac{\delta_1}{2})$ и имеет носитель в $S^+(x_1, \delta_1)$, если ее рассматривать в локальных координатах в окрестности $S^+(x_0, \delta)$. Положим

$$u_{\lambda g}(x) = \varphi_1(x') \varphi_2(x_n) e^{i\lambda(\xi'_0, x')} v_g(\lambda x_n),$$

где λ — положительный параметр. Для функций $\bar{u}_\lambda = (u_{\lambda g_0}, \dots, u_{\lambda g_{N-1}})$ в статье [1], § 14, получены оценки вида

$$\|u_{\lambda g}\|_l = C_g \lambda^{l-\frac{1}{2}} + o(\lambda^{l-\frac{1}{2}}), \tag{16}$$

$$\|A_g^0 u_{\lambda g}\|_{l-2r} = o(\lambda^{l-\frac{1}{2}}), \tag{17}$$

$$\left\| \sum_{g \in G} \sum_{k=0}^{m_i} B_{ikhgh} u_{\lambda g} \right\|_{l-m_i-\frac{1}{2}} = o(\lambda^{l-\frac{1}{2}}), \tag{18}$$

где $\sum_{g \in G} C_g \neq 0$.

Положим теперь

$$u_\lambda = \sum_{g \in G} T_g^{-1} u_{\lambda g}.$$

Применяя неравенства (13), (14) и (16), (17), (18), получаем

$$\|Au_\lambda\|_{l-2r} = \left\| \sum_{g \in G} T_g^{-1} A_g u_{\lambda g} \right\|_{l-2r} \leq C_5 C_1(\delta) \sum_{g \in G} C_g \lambda^{l-\frac{1}{2}} + o(\lambda^{l-\frac{1}{2}}),$$

$$\|B_i u_\lambda\|_{l-m_i-\frac{1}{2}} \leq C_6 C_3(\delta) \sum_{g \in G} C_g \lambda^{l-\frac{1}{2}} + o(\lambda^{l-\frac{1}{2}}),$$

что приводит к оценке правой части неравенства (12):

$$\|Mu_\lambda\|_l + \|u_\lambda\|_0 \leq C_7(\delta) \sum_{g \in G} C_g \lambda^{l-\frac{1}{2}} + o(\lambda^{l-\frac{1}{2}}),$$

где $C_7(\delta) \rightarrow 0$ при $\delta \rightarrow 0$. В силу условия (15) функции $T_g^{-1} u_{\lambda g}$ ортогональны в $H_l(V)$. Существует постоянная $C_8 > 0$ такая, что

$$\|T_g^{-1} u\|_l \geq C_8 \|u\|_l \quad (20)$$

для всех $u \in H_l(V)$ и из неравенств (16), (20) получаем оценку

$$\|u_\lambda\|_l \geq C_8 \sqrt{\sum_{g \in G} C_g^2} \lambda^{l-\frac{1}{2}} + o(\lambda^{l-\frac{1}{2}}). \quad (21)$$

Если выбрать δ настолько малым, что

$$C_8 \sqrt{\sum_{g \in G} C_g^2} > C_7(\delta) \sum_{g \in G} C_g,$$

то при достаточно больших λ неравенства (19) и (21) противоречат (12). Теорема доказана.

4. Теоремы об индексе. Символом эллиптического оператора M будем называть систему $\{\sigma(A), \sigma(B_{ihg})\}$, составленную из характеристического полинома оператора A и символов операторов B_{ihg} . Порядком оператора M будем называть набор $(2r, m_1, \dots, m_r)$.

Теорема 2. Пусть $M_t = (A_t, B_{it})$, $0 \leq t \leq 1$ — семейство эллиптических операторов с конечной группой сдвигов на границе порядка $(2r, m_1, \dots, m_r)$. Предположим, что символы этих операторов непрерывно зависят от t . Тогда

$$\text{ind } M_0 = \text{ind } M_1.$$

Доказательство [аналогично доказательству теоремы о гомотопической устойчивости индекса эллиптического оператора без сдвига ([1], теорема 17.1)].

Нам потребуются некоторые утверждения, относящиеся к СИД операторам с конечной группой сдвигов на граничном многообразии Γ . Так мы будем называть операторы вида

$$A = \sum_{g \in G} A_g T_g,$$

где A_g — матричные СИД операторы на Γ . Оператору A поставим в соответствие оператор \tilde{A} , составленный из блоков, занумерованных парами элементов группы G , по правилу

$$[\tilde{A}]_{g,h} = T_g A_{g^{-1}h} T_g^{-1}.$$

Символ оператора A определим равенством

$$\sigma(A) = \sigma(\tilde{A}).$$

Лемма 3. Пусть A и B — СИД операторы с конечной группой сдвигов на Γ размерностей $m \times p$ и $p \times k$. Тогда их произведение AB является СИД оператором с конечной группой сдвигов и

$$\tilde{AB} = \tilde{A} \cdot \tilde{B}.$$

Если, кроме того, порядки операторов в матрицах A_g не зависят от g и от номера столбца, а порядки операторов в матрицах B_g не зависят от g и от номера строки, то

$$\sigma(AB) = \sigma(A) \cdot \sigma(B).$$

Первая часть утверждения леммы проверяется непосредственно. Утверждение, относящееся к символу, следует из свойств символов СИД операторов.

Матрицы символов СИД операторов с конечной группой сдвигов характеризуются условием инвариантности, позволяющим выражать произвольный блок через блок из строки, занумерованной единичным элементом $g_0 \in G$

$$[\sigma(A)]_{gh}(x', \xi') = [\sigma(A)]_{g_0(g^{-1}h)}(g^{-1}(x'), L_g \xi'), \quad (22)$$

где $g \in G, h \in G$.

Теорема 3. Пусть M_1 и M_2 — эллиптические операторы вида (3) порядков $(2r, m_1^1, \dots, m_r^1)$ и $(2r, m_1^2, \dots, m_r^2)$ с одним и тем же оператором A . Тогда

$$\text{ind } M_1 - \text{ind } M_2 = \text{ind } S,$$

где S — некоторый сингулярный интегральный оператор с конечной группой сдвигов на граничном многообразии Γ .

Доказательство. Пусть Λ — СИД оператор на Γ с символом $|\xi'|$ и пусть $m = \max m_j^i$. Построим новые операторы

$$M'_j = (A, \Lambda^{m-m_1^j} B_1^j, \dots, \Lambda^{m-m_r^j} B_r^j), \quad j=1, 2.$$

Оператор Λ нетеровский, его индекс равен нулю и, значит,

$$\text{ind } M'_j = \text{ind } M_j.$$

Поэтому без ограничения общности будем считать, что все граничные операторы имеют порядок m .

Выберем базис специального вида в пространстве устойчивых решений системы (10). Пусть $\omega_{g_0}^i(y', \xi', t), i=1, \dots, r$ — базис устойчивых решений уравнения

$$A^0 \left(y', \eta', i \frac{d}{dt} \right) v(t) = 0,$$

где y — локальные координаты в окрестности точки $g^{-1}(x)$. Тогда столбцы матрицы

$$\omega = \omega(x', \xi', t) = \begin{pmatrix} \omega_{g_0}^1 & \omega_{g_0}^2 & \dots & \omega_{g_0}^r & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \omega_{g_1}^1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & \omega_{g_{N-1}}^r \end{pmatrix}$$

будут образовывать базис устойчивых решений системы (10), где

$$\omega_g^i(x', \xi', t) = \omega_{g_0}^i(g^{-1}(x'), L_{g^{-1}}^i \xi', t), \quad i=1, \dots, r; g \in G.$$

Граничные операторы запишем в виде

$$B_i^j = \sum_{g \in G} \sum_{k=0}^m B_{ikg}^j T_g \frac{d^k}{dv^k},$$

где B_{ikg}^j — СИД операторы порядка $m-k$, $i=1, \dots, r$, $j=1, 2$. Пусть N — оператор вычисления нормальных производных, действующий из $H_l(V)$ в пространство $H_{l-\frac{1}{2}}(\Gamma) \times \dots \times H_{l-m-\frac{1}{2}}(\Gamma)$

$$Nu = \left(u|_{\Gamma}, \frac{du}{dv} \Big|_{\Gamma}, \dots, \frac{d^m u}{dv^m} \Big|_{\Gamma} \right).$$

Построим также операторы B^j — операторы с конечной группой сдвигов на Γ , действующие из $H_{l-\frac{1}{2}}(\Gamma) \times \dots \times H_{l-m-\frac{1}{2}}(\Gamma)$ в $[H_{l-m-\frac{1}{2}}(\Gamma)]^r$:

$$B^j = \sum_{g \in G} B_g^j T_g,$$

где $j=1, 2$; B_g^j — матричные СИД операторы на Γ с r строками и $m+1$ столбцом

$$B_g^j = \begin{pmatrix} B_{10g}^j & B_{11g}^j & \dots & B_{1mg}^j \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ B_{r0g}^j & B_{r1g}^j & \dots & B_{rmg}^j \end{pmatrix}.$$

Операторы M_j ($j=1, 2$) запишем в виде

$$M_j = (A, B^j N).$$

Обозначим B_{kg}^j ($k=0, \dots, m$; $g \in G$, $j=1, 2$) столбец матрицы B_g^j с номером k и положим

$$B_k^j = \sum_{g \in G} B_{kg}^j T_g.$$

Тогда, как в [1], условие Шапиро—Лопатинского можно записать в виде

$$\det [\sigma(B^j) \omega] (x', \xi') \neq 0 \text{ при } \xi' \neq 0, \quad (23)$$

где

$$[\sigma(B^j) \omega] (x', \xi') = \sum_{k=0}^m \sigma(B_k^j) \frac{d^k \omega}{dt^k} \Big|_{t=0}.$$

Зададим в локальной системе координат матрицу

$$C = [\sigma(B^1) \omega] [\sigma(B^2) \omega]^{-1} (x', \xi').$$

Матрица C имеет размерность $rN \times rN$ и составлена из блоков размерности $r \times r$. Существуют сингулярные интегральные операторы S_g , действующие в пространстве $[H_{l-m-\frac{1}{2}}(\Gamma)]^r$, такие, что символы $\sigma(S_g)$ близки к блокам

$[C]_{g_0, g}$. Составим сингулярный интегральный оператор с конечной группой сдвигов на

$$S = \sum_{g \in G} S_g T_g.$$

Символ $\sigma(S)$ близок к матрице C . Действительно, блоки, стоящие в строке с номером g_0 , близки по построению, а в остальных строках блоки близки в силу условия инвариантности (22), так как матрица C специально строилась инвариантной.

Так как матрица C невырожденная при $\xi' \neq 0$, символ $\sigma(S)$ также является невырожденным при достаточно точном приближении и, следовательно, оператор S — нетеровский [3]. Рассмотрим оператор

$$M_0(A, SB^2N) = (A, B^0N).$$

Оператор M_0 — нетеровский и

$$\text{ind } M_0 = \text{ind } S + \text{ind } M_2. \tag{24}$$

Так как оператор S однородный, а операторы B_g^2 имеют однородные столбцы, причем порядки столбцов не зависят от g , применима лемма 3 и

$$\sigma(B^0) = \sigma(S) \cdot \sigma(B^2).$$

Записав условие Шапиро—Лопатинского для оператора M_0 в виде (23), видим, что

$$[\sigma(B_0)\omega] = \sigma(S) [\sigma(B^2)\omega],$$

и что эта матрица мало отличается от

$$[\sigma(B^1)\omega] = [\sigma(B^1)\omega] [\sigma(B^2)\omega]^{-1} [\sigma(B^2)\omega].$$

Поэтому при достаточно точном приближении $\sigma(S)$ к матрице C линейная гомотопия

$$M_t = tM_1 + (1-t)M_0, \quad 0 \leq t \leq 1,$$

не выводит из класса эллиптических операторов и в силу теоремы 2

$$\text{ind } M_0 = \text{ind } M_1.$$

Вместе с равенством (24) это дает

$$\text{ind } M_1 - \text{ind } M_2 = \text{ind } S,$$

что и требовалось доказать.

Следствие. Индекс краевой задачи (1)—(2) равен индексу некоторого сингулярного интегрального оператора с конечной группой сдвигов на границе Γ .

Для доказательства достаточно взять в качестве оператора M_2 оператор, соответствующий задаче Дирихле, имеющей нулевой индекс.

Литература

1. Агранович М. С. УМН, 20, вып. 5 (125), 1965, 3—120.
2. Антоневи́ч А. Б. Труды II респ. конференц. матем. БССР. Минск, 1969, стр. 253—255.
3. Антоневи́ч А. Б. ДАН СССР, 190, № 4, 751—752, 1970.
4. Кордзадзе Р. А. ДАН СССР, 155, № 4, 739—742, 1964.
5. Ройтберг Я. А., Шефтель З. Г. ДАН СССР, 192, № 3, 511—513, 1970.
6. Veals R. Bull. Amer. Math. Soc., 70, № 5, 1964, 693—696.
7. Browder F. E. Amer. J. Math., 86, № 4, 1964, 735—758.

Поступила в редакцию
23 ноября 1970 г.

Белорусский государственный университет
им. В. И. Ленина