Так как оптимум в задаче тах πA_a достигается в точке q^{σ} , где пере $q \in \text{vert } P_{\mathfrak{g}}$ становка о удовлетворяет условию (9) (см. [2]), то справедливость тео-

ремы непосредственно следует из (10).

Все условия теоремы 1, за исключением (8₂), проверяются просто. Чтобы проверить условие (82), необходимо решить задачу о минимизации субмодулярной функции. Один из алгоритмов ее решения препложен в [4].

В заключение вернемся к нашему примеру. Чтобы найти оптимальные стратегии сельскохозяйственного предприятия. нужно решить следующую задачу:

$$v \rightarrow \max$$

$$v - 5p_1 - 3p_2 - p_3 \leqslant 0,$$

$$v - 7p_1 - 2p_2 - 3p_3 \leqslant 0,$$
(11)

где $P_1 = \left\{ p \in S_3 : \sum_{i \in I} p_i \leqslant \mu \left(\bigcup_{i \in I} F_i \right) / \mu (F), \mu (D) -$ площадь участка $D \equiv F$.

Решением задачи (11) будет точка $p^* = \left(\frac{2}{5}, \frac{3}{10}, \frac{3}{10}\right)$. Нетрудно убедиться, что предприятие может реализовать стратегию p*, т. е. занять 2/5 площади под первую культуру, 3/10 — под вторую и 3/10 — под третью.

Список литературы

1. Дюбин Г. Н., Суздаль В. Г. Введение в прикладную теорию игр. М., 1981. 2. Ковалев М. М. Матроиды в дискретной оптимизации. Минск, 1987.

3. Оуэн Г. Теория игр. М., 1971.

4. Писарук Н. Н. // Ж. вычисл. мат. и мат. физ. 1989. № 9.

Поступила в редакцию 09.11.89.

УДК 532.516

М. М. ЧЕПИНОГА, А. Е. ЗЛЕБОВА

ИССЛЕДОВАНИЕ ДЛИННЫХ ВНУТРЕННИХ ВОЛН С ПОМОШЬЮ ОБОБШЕННЫХ УРАВНЕНИЙ РЕЙНОЛЬДСА

Постановка задачи. Математические модели различных волновых процессов обычно строятся с помощью уравнений Стокса. Краевые задачи, описываемые этими моделями, представляют собой довольно сложные системы дифференциальных уравнений при определенных граничных и начальных условиях и решаются приближенно [1, 2].

В настоящей статье предлагается модель, в основу которой положены обобщенные уравнения Рейнольдса [3], позволяющая исследовать распространение длинных волн в тонких слоях вязкой жидкости. Решены задачи: а) о плоских свободных волнах на поверхности раздела двух вязких жидкостей, ограниченных снизу и сверху бесконечными горизонтальными плоскостями; б) аналогичная задача, отличающаяся от первой наличием свободной поверхности вместо твердой крышки.

Обозначим через h_1 , ρ_1 , v_1 , h_2 , ρ_2 , v_2 глубину, плотность и вязкость верхней и нижней жидкостей соответственно. Ось z направим вертикально вверх, а х расположим на невозмущенной поверхности раздела. Обобщенные уравнения Рейнольдса, описывающие движение жидкостей, получаются из уравнений Стокса путем разложения по малому параметру $\xi = H^2/\lambda^2$, $H = h_1 + h_2$, λ — длина волны. Для более общей задачи б) получим:

$$\frac{1}{h_1}\int\limits_0^{h_1}\frac{\partial u_1}{\partial t}\,dz = -g\,\frac{\partial\xi_1}{\partial x} + v_1\,\frac{\partial^2 u_1}{\partial z^2},$$

$$\frac{1}{h_2} \int_{-h_2}^{0} \frac{\partial u_2}{\partial t} dz = -\frac{\rho_1}{\rho_2} g \frac{\partial \zeta_1}{\partial x} - \frac{\rho_2 - \rho_1}{\rho_2} g \frac{\partial \xi_2}{\partial x} + \nu_2 \frac{\partial^2 u_2}{\partial z^2}, \quad (1)$$

$$\frac{\partial \zeta_2}{\partial t} + \int_{-h_2}^{0} \frac{\partial u_2}{\partial x} dz = 0, \quad \frac{\partial \zeta_1}{\partial t} - \frac{\partial \zeta_2}{\partial t} + \int_{0}^{h_1} \frac{\partial u_1}{\partial x} dz = 0,$$

где u_1 , u_2 — горизонтальные составляющие скорости в верхней и нижней жидкостях соответственно; ζ_1 , ζ_2 — профиль свободной поверхности и поверхности раздела; g — ускорение свободного падения. Вертикальные составляющие скорости $w_{1,2} \equiv 0$. Давление внутри жидкостей определяется по квазигидростатическому закону.

Система уравнений (1) решается с граничными условиями частичного скольжения на дне и поверхности раздела [4]:

$$\frac{\partial u_1}{\partial z} = 0 \quad \text{при } z = h_1;$$

$$\mu_1 \frac{\partial u_1}{\partial z} = \mu_2 \frac{\partial u_2}{\partial z}; \quad \tau_1 \mu_1 \frac{\partial u_1}{\partial z} = u_1 - u_2 \quad \text{при } z = 0;$$

$$u_2 = \tau \mu_2 \frac{\partial u_2}{\partial z} \quad \text{при } z = -h_2,$$
(2)

где μ₁, μ₂ — динамические вязкости; τ, τ₁ — коэффициенты частичного скольжения на дне и поверхности раздела соответственно.

Задача а) ставится аналогично:

$$\frac{1}{h_{1}} \int_{0}^{h_{1}} \frac{\partial u_{1}}{\partial t} dz = -\frac{1}{\rho_{1}} \frac{\partial \rho_{0}}{\partial x} - g \frac{\partial \zeta}{\partial x} + v_{1} \frac{\partial^{2} u_{1}}{\partial z^{2}},$$

$$\frac{1}{h_{2}} \int_{-h_{2}}^{0} \frac{\partial u_{2}}{\partial t} dz = -\frac{1}{\rho_{2}} \frac{\partial \rho_{0}}{\partial x} - g \frac{\partial \zeta}{\partial x} + v_{2} \frac{\partial^{2} u_{2}}{\partial z^{2}},$$

$$\int_{0}^{h_{1}} \frac{\partial u_{1}}{\partial x} dz + \int_{-h_{2}}^{0} \frac{\partial u_{2}}{\partial x} dz = 0; \quad \frac{\partial \zeta}{\partial t} = \int_{0}^{h_{1}} \frac{\partial u_{1}}{\partial x} dz.$$

$$\tau \mu_{1} \frac{\partial u_{1}}{\partial z} = -u_{1} \quad \text{при} \quad z = h_{1},$$

$$\mu_{1} \frac{\partial u_{1}}{\partial z} = \mu_{2} \frac{\partial u_{2}}{\partial z}; \quad \tau_{1} \mu_{1} \frac{\partial u_{1}}{\partial z} = u_{1} - u_{2} \quad \text{при} \quad z = 0,$$

$$\tau \mu_{3} \frac{\partial u_{2}}{\partial z} = u_{2} \quad \text{при} \quad z = -h_{2},$$
(3)

где ζ — возвышение поверхности раздела; τ — коэффициент частичного скольжения на верхней и нижней твердых стенках; τ_1 — на поверхности раздела; $p_0(x, t)$ — неизвестное давление на поверхности раздела.

Внутренние волны (задача а). Интегрируя по z первые два уравнения системы (3) и используя граничные условия (4), получим телеграфное уравнение для профиля поверхности раздела:

$$\frac{\partial^2 \zeta}{\partial t^2} + 2b \frac{\partial \zeta}{\partial t} - \varkappa \frac{d^2 \zeta}{dx^2} = 0, \tag{5}$$

причем $\varkappa = gh_1h_2(\rho_2 - \rho_1)(\rho_1h_2 + \rho_2h_1)^{-1} > 0; b$ — положительная константа, пропорциональная вязкости и выражающаяся через:

 $h_1, h_2, \rho_1, \rho_2, \mu_1, \mu_2, \tau, \tau_1.$ (6)

Решение уравнения (5) для свободных волн запишем:

 $\zeta = ae^{-bt}\cos\sigma t \cdot \cos kx, \ \sigma = \sqrt{\varkappa k^2 - b^2}.$ (7)

Скорости и давление определяются по формулам:

$$u_{i} = -ak^{-1}F_{i}(z) e^{-bt} (b\cos\sigma t + \sigma\sin\sigma t)\sin kx, \ i = 1, \ 2,$$

= $-a\rho_{1}k^{-2}h_{1}^{-1}e^{-bt} [bN_{1} + (x + gh_{1})k^{2})\cos\sigma t + \sigma N_{1}\sin\sigma t]\cos kx,$ (8)

р₀ 48 где $F_i(z)$ — квадратичные функции от z; N_1 — постоянная величина, зависящая об параметров (6).

Можно рассмотреть прогрессивные волны:

$$\zeta = ae^{-bt}\cos(kx + \sigma t), \qquad (9)$$

фазовая скорость которых:

$$c = -\frac{o}{k} \sqrt{\varkappa - \left(\frac{b}{2\pi}\right)^2 \lambda^2}.$$
 (10)

Двухслойная жидкость со свободной поверхностью. Задача б) решается так же, как а). В результате получаем систему уравнений относительно $\zeta_{1,2}(x, t)$:

$$\frac{\partial^2 \zeta_1}{\partial t^2} - \frac{\partial^2 \zeta_2}{\partial t^2} - U \frac{\partial^2 \zeta_1}{\partial x^2} - M \frac{\partial \zeta_2}{\partial t} + R \frac{\partial \zeta_1}{\partial t} = 0,$$

$$\frac{\partial^2 \zeta_2}{\partial t^2} - V \frac{\partial^2 \zeta_1}{\partial x^2} - W \frac{\partial^2 \zeta_2}{\partial x^2} + N \frac{\partial \zeta_2}{\partial t} - S \frac{\partial \zeta_1}{\partial t} = 0,$$
(11)

где $U = gh_1$; $V = g\rho_1\rho_2^{-1}h_2$; $W = (\rho_2 - \rho_1)\rho_2^{-1}gh_2$; M, R, N, S — положи тельные константы, выражающиеся через величины (6).

Для свободных волн решение ищем в виде:

$$\zeta_i = aT_i(t)\cos kx, \ i = 1, 2.$$
(12)

Система обыкновенных дифференциальных уравнений (ОДУ) относительно $T_i(t)$ сведена к системе четырех ОДУ первого порядка, которая решена методом Эйлера. Общее решение:

$$T_{1}(t) = C_{1}e^{-b_{1}t}\cos\sigma_{1}t + C_{2}e^{-b_{1}t}\sin\sigma_{1}t + C_{3}e^{-b_{2}t}\cos\sigma_{2}t + C_{4}e^{-b_{2}t}\sin\sigma_{2}t,$$

$$T_{2}(t) = C_{1}\delta_{1}e^{-b_{1}t}\cos(\sigma_{1}t + \phi_{1}) + C_{2}\delta_{1}e^{-b_{1}t}\sin(\sigma_{1}t + \phi_{1}) + (13)$$

$$+ C_{3}\delta_{2}e^{-b_{2}t}\cos(\sigma_{2}t + \phi_{2}) + C_{4}\delta_{2}e^{-b_{2}t}\sin(\sigma_{2}t + \phi_{1}),$$

где $\beta = -b \pm i\sigma$ — корень уравнения четвертой степени:

$$\beta^{4} + a_{1}\beta^{3} + (a_{2}k + a_{3})\beta^{2} + a_{4}k^{2}\beta + a_{5}k^{4} = 0,$$

$$a_{1} = R + N - S > 0; \ a_{2} = U + V + W; \ a_{3} = NR - MS > 0;$$

$$a_{4} = NU + RW + MV; \ a_{5} = UW.$$
(14)

Для каждой пары (b, σ) величины δ и φ вычисляются следующим образом:

$$\delta = \sqrt{\delta_R^2 + \delta_I^2}; \cos \varphi = \delta_R / \delta; \sin \varphi = \delta_I / \delta,$$

$$\delta_R = \operatorname{Re} \Delta^*, \ \delta_I = \operatorname{Im} \Delta^*;$$

$$\Delta^* = \frac{-Sb - Vk^2 + i\sigma S}{Wk^2 - Nb + b^2 - \sigma^2 + i\sigma (N - 2)}, \ i = \sqrt{-1}.$$
(16)

Анализ решения. Скорость затухания волнового процесса определяется коэффициентом *b*, который выражается через величины (6). В табл. 1 приводятся данные, характеризующие зависимость декремента затухания *b* от параметров жидкостей для трех различных случаев: $1 - v_1 = 2 \cdot 10^{-2}$, $\rho_1 = 900$, $v_2 = 2 \cdot 10^{-6}$, $\rho_2 = 1000$; $2 - v_1 = 2 \cdot 10^{-6}$, $\rho_1 = 800$, $v_2 = 2 \cdot 10^{-2}$, $\rho_2 = 1000$; $3 - v_1 = 2 \cdot 10^{-6}$, $\rho_1 = 800$, $v_2 = 2 \cdot 10^{-2}$, $\rho_2 = 1000$; $3 - v_1 = 2 \cdot 10^{-6}$, $\rho_1 = 800$, $v_2 = 2 \cdot 10^{-2}$, $\rho^2 = 900$, $h_1 + h_2 = 1$. Здесь и далее размерность дается в системе СИ: $[\mu] = \kappa r \cdot m^{-1} \cdot c^{-1}$; $[\rho] = \kappa r \cdot m^{-3}$; $[v] = m^2 \cdot c^{-1}$; [h] = m; $[\tau] = m^2 \cdot c \cdot \kappa r^{-1}$; $[b] = c^{-1}$ и для краткости записи опускается. Зависимость декремента затухания от коэффициентов частичного скольжения τ , τ_1 на примере двух жидкостей с параметрами: $v_1 = 0,02$, $\rho_1 = 900$, $h_1 = 0,2$, $v_2 = 2 \cdot 10^{-6}$, $\rho_2 = 1000$, $h_2 = 0,8$ дана в табл. 2.

Для двухслойной жидкости со свободной поверхностью декремент затухания зависит от длины волны λ или волнового числа k. В табл. З приводится зависимость декрементов затухания b_1 , b_2 от волнового числа kдля жидкости с параметрами: $v_1 = 2 \cdot 10^{-2}$, $\rho_1 = 800$, $v_2 = 2 \cdot 10^{-6}$, $\rho_2 = 1000$; $h_1 = 0.2$, $h_2 = 0.8$ и $h_1 = 2$, $h_2 = 8$; b_1 , b_2 — модули действитель-

Таблица 1

Зависимость декремента затухания от параметров жидкостей

№№ пп	h_1/h_2				
	1/9	1	9		
1 2	2,67 5,75·10 ⁻³	$5, 6 \cdot 10^{-2}$ 6, 67 \cdot 10^{-2}	4,65·10 ⁻³ 2,75		
3	5,37·10 ⁻³	6,36-10 ⁻²	2,73		

Таблица 2

Зависимость декремента затухания от коэффициентов частичного скольжения

τ1,	τ, м ² ·с·кΓ ⁻¹			
М ² ·С·КГ	0	100	80	
0 100 ∞	5,87·10 ^{—1}	$5,55 \cdot 10^{-5} 4,00 \cdot 10^{-5} 2,23 \cdot 10^{-5}$	$2,55 \cdot 10^{-5}$ 1,45 \cdot 10^{-5} 0	

Таблица З

Зависимость декрементов затухания от волнового числа

. 1	h ₁ =0,2 м;	<i>h</i> ₂=0,8 м	h1=2 м; h2=8 м	
<i>k</i> , м	b_1, c^{-1}	b_2, c^{-1}	b_1, c^{-1}	b_2, c^{-1}
10-1	4,51.10-5	$9,10.10^{-3}$		
10^{-2}	4,51.10-5		4,508.10-7	8,96.10-5
10^{-3}	4,51.10 ⁻⁵		4,508.10-7	8,97.10-5
10-4	$4,51 \cdot 10^{-5}$		4,508.10-7	1,06.10-4
10 ⁻⁵	—		4,508·10 ⁻⁷	-
10^{-6}	—		4,509·10 ⁻⁷	
10-7	-			

ных частей двух различных корней уравнения (14), т. е. в отличие от задачи а) одна и та же волна, характеризуемая длиной λ , может затухать по-разному в зависимости от начальных условий — либо с декрементом b_1 , либо с b_2 .

Длина волны ограничена снизу и сверху: $\lambda_1 \leq \lambda < \lambda_0$. Нижний предел — следствие того, что волны длинные ($\lambda \gg H$), верхний — что ζ решение телеграфного уравнения $\left(k = \frac{2\pi}{\lambda} > \frac{b}{\sqrt{x}}\right)$. Для двухслойной жидкости со свободной поверхностью верхний предел может быть найден только численно (см. табл. 3). Для реальных жидкостей λ_0 составляет несколько десятков км (идеальные жидкости верхнего предела не имеют).

Решение задачи с условиями частичного скольжения является наиболее общим, так как при $\tau = \tau_1 = 0$ имеем случай полного прилипания, а при $\tau \to \infty$, $\tau_1 \to \infty$, $\mu_1 = \mu_2 = 0$ получаем решение, соответствующее идеальным жидкостям. Расчеты на ЭВМ показали, что

$$\begin{split} & \mathfrak{r}, \ \mathfrak{r}_1 < 10^{-6} - 10^{-4} \Leftrightarrow \mathfrak{r}, \ \mathfrak{r}_1 = 0, \\ & \mathfrak{r}, \ \mathfrak{r}_1 > 10^4 - 10^6 \Leftrightarrow \mathfrak{r}, \ \mathfrak{r}_1 = \infty. \end{split}$$

Решениями задачи б) могут быть как поверхностные, так и внутренние волны. Действительно, уравнение (14) имеет два комплексно-сопряженных корня: $-b_1 \pm i\sigma_1$, $-b_2 \pm i\sigma_2$; пусть, например, $0 < \delta_1 < 1$, $\delta_2 > 1$ (см. (15)). Тогда первая волна, характеризуемая параметрами b_1 , σ_1 , будет поверхностной: поверхности ζ_1 , ζ_2 колеблются в одной фазе, причем амплитуда колебания поверхности раздела меньше амплитуды колебания свободной поверхности $a\delta_1 < a$. Волна с параметрами b_2 , σ_2 внутренняя: ζ_1 , ζ_2 колеблются в противофазе и $a\delta_2 > a$.

Список литературы

1. Черкесов Л. В. Неустановившиеся волны. Киев, 1970.

2. Черкесов Л. В. Гидродинамика поверхностных и внутренних волн. Киев, 1976.

3. Слезкин Н. А. Динамика низкой несжимаемой жидкости. М., 1955.

4. Ламб Г. Гидродинамика. М.; Л., 1947.

Поступила в редакцию 23.11.89.

УДК 519.6

В. А. ДРАГУН, Н. П. ФЕДЕНКО

о методе чебышева

Рассмотрим нелинейное операторное уравнение

$$F(x) = 0, \tag{1}$$

где $F: D \subset X \to Y$, X и Y — банаховы пространства. Для решения уравнения (1) применим метод Чебышева, по которому для заданного начального приближения x_0 последующие приближения определяются по формуле

$$x_{k+1} = x_k - [F'(x_k)]^{-1} \left[F(x_k) + \frac{1}{2} F''(x_k) (-(F'(x_k))^{-1} F(x_k))^2 \right], \quad (2)$$

 $k = 0, 1, 2, \ldots$

Среди работ по исследованию метода Чебышева в случае функциональных пространств отметим работы [1-4]. В данной статье приведены достаточные условия сходимости метода Чебышева и оценка погрешности, а с помощью параметризации задачи (1) ослаблены условия на выбор начального приближения x_0 .

В дальнейшем *x*_{*k*+1} будем определять по формулам

$$x_{k+1} = \widetilde{x_k} - \frac{1}{2} \Gamma_k F''(x_k) (\widetilde{x_k} - x_k)^2, \qquad (3)$$

где

$$\widetilde{x}_{k} = x_{k} - \Gamma_{k} F(x_{k}), \ \Gamma_{k} = [F'(x_{k})]^{-1}, \ k = 0, \ 1, \ 2, \ \dots$$
(4)

Теорема 1. Пусть оператор *F* определен в шаре $S = \{x : ||x - x_0|| \le 2\delta\}$ банахова пространства *X*, действует в банахово пространство *Y* и удовлетворяет условиям:

- 1) существует решение x^* уравнения (1) такое, что $||x^* x_0|| \le \delta$;
- 2) для любого $x \in S$ существует $\Gamma(x) = [F'(x)]^{-1}$ и $\|\Gamma(x)\| \leq B$;
- 3) $||F''(x_0)|| \leq M;$

4)
$$||F''(x) - F''(y)|| \leq K ||x - y||$$
 для любых x и $y \in S$;

5)
$$h = \delta a < 1$$
, rge $a = \sqrt{\frac{1}{2}BK + \frac{1}{8}B^3M_1^3\delta + \frac{1}{2}B^2M_1^2}, M_1 = 2K\delta + M.$

Тогда последовательность $\{x_h\}$, образованная по (3), (4), начиная с x_0 , содержится в *S*, сходится к x^* и имеет место оценка

$$\|x_h - x^*\| \leqslant \delta h^{3^k - 1}$$
⁽⁵⁾

Доказательство. Применим метод индукции. Предположим, что $x_k \in S, k > 1$, и покажем, что $x_{k+1} \in S$. То, что $x_1 \in S$, доказывается