

БЕЛОРУССКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ
Факультет радиофизики и компьютерных технологий
Кафедра интеллектуальных систем

Аннотация к дипломной работе

«Управление доступом и функциями автомобиля»

Гордеенков Алексей Сергеевич

Научный руководитель: старший преподаватель Шмарловский
Владимир Николаевич

Минск, 2020

РЕФЕРАТ

Дипломная работа: 61 страница, 32 рисунка, 15 источников.

ОПТИМАЛЬНЫЙ МАРШРУТ, CAN-ШИНА, ANDROID ПРИЛОЖЕНИЯ,
АВТОМОБИЛЬНЫЙ ПОМОЩНИК, УПРАВЛЕНИЕ АВТОМОБИЛЕМ.

Объект исследования – процесс удаленного управления функциями автомобиля.

Цель работы – разработать многофункциональный помощник в ежедневном пользовании автомобилем. Реализовать удаленное управление функциями автомобиля и возможность построения оптимального маршрута по списку точек.

В результате выполнения работы разработано два приложения для операционной системы Android, а также реализована серверная часть приложения.

РЭФЕРАТ

Дыпломная праца: 61 старонка, 32 малюнка, 15 крыніц.

АПТЫМАЛЬНЫ МАРШРУТ, CAN-ШЫНА, ANDROID ДАДАТКІ, АЎТАМАБІЛЬНЫ ПАМОЧНІК, КІРАВАННЯ АЎТАМАБІЛЕМ.

Аб'ект даследавання - працэс аддаленага кіравання функцыямі аўтамабіля.

Мэта працы - распрацаваць шматфункцыянальны памочнік ў штодзённым карыстанні аўтамабілем. Рэалізаваць выдаленае кіраванне функцыямі аўтамабіля і магчымасць пабудовы аптымальнага маршруту па спісе кропак.

У выніку выканання работы распрацавана два прыкладання для аперацыйнай сістэмы Android, а таксама рэалізавана серверная частка прыкладання.

ABSTRACT

Thesis: 61 pages, 32 figures, 15 sources.

OPTIMUM ROUTE, CAN-BUS, ANDROID APPLICATIONS, CAR ASSISTANT, CAR MANAGEMENT.

Object of research- the process of remote control of a car.

Objective - develop a multifunctional assistant in daily use of the car. Route optimization and the ability to create the optimal route from a list of points.

As a result of the work, two applications for the Android operating system were developed, and the server part of the application was also implemented.