

$$\dot{x} = f(t, x, u), \quad t \in T_1, \quad x(t_0) = x_0, \quad (3)$$

$$y(t) = \int_{t_1}^t g(t, s, y(s), v(s)) ds + G(x(t_1)). \quad (4)$$

Здесь  $f(t, x, u)$  ( $g(t, s, y, v)$ ) — заданная  $n$  ( $m$ )-мерная вектор-функция, непрерывная по совокупности переменных вместе с частными производными по  $(x, u)$  ( $(y, v)$ ) до второго порядка включительно,  $t_0, t_1, t_2$  ( $t_0 < t_1 < t_2$ ) — заданы,  $\varphi_1(x), \varphi_2(y)$  — заданные дважды непрерывно дифференцируемые скалярные функции,  $G(x)$  — заданная дважды непрерывно дифференцируемая  $m$ -мерная вектор-функция,  $u(t)$  ( $v(t)$ ) —  $r$  ( $q$ )-мерный кусочно-непрерывный (с конечным числом точек разрыва первого рода) вектор управляющих воздействий,  $U$  и  $V$  — заданные непустые, ограниченные и выпуклые множества.

Доказано необходимое условие оптимальности в форме линеаризованного условия максимума [1-3], а затем исследован квазиособый случай [2,4].

### Библиографические ссылки

1. Габасов Р., Кириллова Ф.М. Принцип максимума в теории оптимального управления. Минск. 1974, 272 с.
2. Габасов Р., Кириллова Ф.М. Особые оптимальные управления. М.: Наука, 1973, 256 с.
3. Демьянов В.Ф., Рубинов А.М. Приближенные методы решения экстремальных задач. Л.-д. Изд-во ЛГУ, 1968, 160 с.
4. Мансимов К.Б. Особые управления в системах с запаздыванием. Баку, «ЭЛМ», 1999, 176 с.

## НЕОБХОДИМЫЕ УСЛОВИЯ ОПТИМАЛЬНОСТИ КВАЗИОСОБЫХ УПРАВЛЕНИЙ В СТОХАСТИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ ГУРСА-ДАРБУ

К.Б. Мансимов<sup>1,2</sup>, Р.О. Масталиев<sup>1</sup>

<sup>1</sup>Институт Систем Управления НАН Азербайджана

Б.Вахабзаде 9, 1141 Баку, Азербайджан  
{kamilbmansimov, mastaliyevrashad}@gmail.com

<sup>2</sup>Бакинский Государственный Университет  
3. Халилова 23, 1148 Баку, Азербайджан

Для одной задачи оптимального управления, описываемый стохастической системой Гурса-Дарбу [1,2], получено необходимое условие

оптимальности первого порядка в форме линеаризованного условия максимума и исследован квазиисобый случай [3-6].

Пусть  $(\Omega, F, P)$  — некоторое вероятностное пространство;  $D = [t_0, t_1] \times [x_0, x_1]$ ,  $y = (t, x) \in D$ ;  $y = (t, x) \leq y' = (t', x')$ , если  $t \leq t'$ ,  $x \leq x'$ ; Поток  $\sigma$  - алгебр  $F_y = F_{tx}$  есть семейство  $\sigma$  - алгебр  $F_y \in F$ , определенных на основном вероятностном пространстве  $(\Omega, F, P)$  причем,  $F_y \subset F_{y'}$ , если  $y \leq y'$  [1-2,7].  $E$  — знак математического ожидания.

Рассмотрим следующую задачу оптимального управления стохастическим дифференциальным уравнением в частных производных гиперболического типа:

$$S(u) = E \{ \Phi(z(t_1, x_1)) \} \rightarrow \min, \quad (1)$$

$$u(t, x) \in U \subset \mathbb{R}^r, \quad (t, x) \in D, \quad (2)$$

$$\frac{\partial^2 z(t, x)}{\partial t \partial x} = f(t, x, z(t, x), u(t, x)) + g(t, x, z(t, x)) \frac{\partial^2 W(t, x)}{\partial t \partial x}, \quad (3)$$

$$(t, x) \in D,$$

$$z(t_0, x) = a(x), \quad x \in [x_0, x_1],$$

$$z(t, x_0) = b(t), \quad t \in [t_0, t_1], \quad (4)$$

$$a(x_0) = b(t_0).$$

Здесь  $f(t, x, z, u)$  — заданная  $n$ -мерная вектор функция, непрерывная по совокупности переменных вместе с частными производными по  $(z, u)$  до второго порядка включительно;  $g(t, x, z)$  — заданная  $n$ -мерная вектор-функция, непрерывная по совокупности переменных вместе с частными производными по  $z$  до второго порядка включительно; краевые  $n$ -мерные вектор функции  $a(x)$ ,  $b(t)$ , заданные на  $[x_0, x_1]$  и  $[t_0, t_1]$  соответственно, удовлетворяют условию Липшица;  $\frac{\partial^2 W(t, x)}{\partial t \partial x}$  —  $n$ -мерный двухпараметрический независимый «белый шум» на плоскости [8-9];  $U$  — заданное непустое ограниченное и выпуклое множество,  $u(t, x)$  —  $r$ -мерный измеримый и ограниченный вектор управляющих воздействий (допустимое управление);  $\Phi(z)$  — заданная дважды непрерывно дифференцируемая скалярная функция.

Предполагается, что каждому допустимому управлению  $u(t, x)$  соответствует с вероятностью 1 единственное абсолютно непрерывное решение  $z(t, x)$  [10] задачи (3)-(4).

Применяя один вариант метода приращений, доказано необходимое условие оптимальности в форме линеаризованного условия максимума. Затем исследован квазиисобый случай.

## Библиографические ссылки

1. *Ермольев Ю.М., Гуленко В.П., Царенко Т.И.* Конечно-разностный метод в задачах оптимального управления. Киев «Наукова Думка», 1978. 164 с.
2. *Шайхет Л.Е.* Об оптимальном управлении одним классом стохастических дифференциальных уравнений в частных производных // Матем. заметки. 1982. Т. 31. В.6. С. 933–936.
3. *Габасов Р., Кириллова Ф.М.* Особые оптимальные управления. М.: Книжный дом «Либроком», 2013. 256 с.
4. *Меликов Т.К.* Особые в классическом смысле управления в системах Гурса-Дарбу. Баку. Изд-во «Элм», 2003. 96 с.
5. *Мансимов К.Б.* Необходимые условия оптимальности особых процессов в задачах оптимального управления // Автореф. дисс. д-ра физ.-мат. наук. Баку, 1994. 43 с.
6. *Мансимов К.Б., Марданов М.Дж.* Качественная теория оптимального управления системами Гурса-Дарбу. Баку: «Элм», 2010. 360 с.
7. *Царенко Т.И.* Теорема существования и единственности решений стохастического уравнения Дарбу // Теория оптим. решений. 1973. С. 17–30.
8. *Гизман И.И.* Общая задача Гурса, содержащая интегралы по двухпараметрическому винеровскому полю. В кн.: Поведение систем в случайных средах. Донецк, 1975. С. 15–21.
9. *Yeh J.* Winear measure in a space of functions of two variables // Trans. Amer. Math. Soc. 95. 1969. P. 433–450.
10. *Плотников В.И., Сумин В.И.* Проблема устойчивости нелинейных систем Гурса-Дарбу // Дифференц. уравнения. 1972. Т. 8. №5. С. 845–856.

## НЕОБХОДИМОЕ УСЛОВИЕ ОПТИМАЛЬНОСТИ ГРАНИЧНЫХ УПРАВЛЕНИЙ В СИСТЕМАХ ГУРСА-ДАРБУ ПРИ ФУНКЦИОНАЛЬНЫХ ОГРАНИЧЕНИЯХ ТИПА НЕРАВЕНСТВ

К.Б. Мансимов<sup>1,2</sup>, В.А. Сулейманова<sup>3</sup>

<sup>1</sup>Бакинский Государственный Университет

З. Халилова 23, 1148 Баку, Азербайджан

kamilbmansimov@gmail.com

<sup>2</sup>Институт Систем Управления НАН Азербайджана

Б. Вахабзаде 9, 1141 Баку, Азербайджан

<sup>3</sup>Сумгаитский Государственный Университет, 5008, Сумгаит, Азербайджан

kmansimov@mail.ru

Рассматривается задача минимизации функционала

$$S(u) = \varphi(a(T_1), a(T_2), \dots, a(T_k)) + G(z(T_1, X_1), \dots, z(T_k, X_k)), \quad (1)$$