



Рис. 2. Управление шагом по формуле (4) для неявного метода Эйлера. Логарифмическая шкала

### Литература

1. Хайрер Э., Ваннер Г. Решение обыкновенных дифференциальных уравнений. Жесткие и дифференциально-алгебраические задачи. – М.: Мир, 1999.
2. Хайрер Э., Нерсетт С., Ваннер Г. Решение обыкновенных дифференциальных уравнений. Нежесткие задачи. – М.: Мир, 1990.

## СТАТИСТИЧЕСКИЙ АНАЛИЗ ДИСКРЕТНЫХ ВРЕМЕННЫХ РЯДОВ С «ДЛИННОЙ ПАМЯТЬЮ»

А. Н. Ярмола

В математической статистике часто приходится иметь дело с дискретными данными, поэтому актуальной является проблема разработки и исследования вероятностных моделей, которые позволяют адекватно описывать дискретные наблюдения, в частности, моделей дискретных временных рядов (ДВР). В настоящее время модели ДВР используются в генетике, экономике, защите информации и других приложениях [1]. Одной из удобных моделей является модель цепи Маркова с дискретным временем. Однако, поскольку число параметров цепи Маркова с ростом ее порядка («глубины памяти») растет экспоненциально, то использование на практике цепей Маркова высокого порядка становится малоэффективным. Для преодоления этого недостатка был разработан и исследован ряд «малопараметрических» моделей ДВР с «длинной памятью» [2–5]. Большинство работ, в которых рассматриваются такие модели, посвящены в основном практическому применению этих моделей. В данном докладе для одной из таких наиболее широко применяемых моде-

лей – MTD-модели [2] – исследуются вероятностные свойства, а также предлагается метод статистического оценивания ее параметров.

Пусть  $\{x_t \in A: t \in \mathbf{N}\}$  – однородная цепь Маркова  $s$ -ого порядка,  $A = \{0, \dots, N-1\}$ , с  $(s+1)$ -мерной матрицей вероятностей переходов  $P = (p_{i_0, \dots, i_s})$ ,  $p_{i_0, \dots, i_s} = P\{x_t = i_s \mid x_{t-1} = i_{s-1}, \dots, x_{t-s} = i_0\}$ ,  $i_0, \dots, i_s \in A$ ,  $t \in \mathbf{N}$ . Предложенная А. Рафтери [2] MTD-модель, задает специальный вид матрицы  $P$ :

$$P = P(\lambda, Q), \quad p_{i_0, \dots, i_s} = \sum_{j=0}^{s-1} \lambda_j q_{i_j i_s}, \quad (1)$$

где  $Q = (q_{ik})$  – стохастическая  $(N \times N)$ -матрица;  $\lambda = (\lambda_0, \dots, \lambda_{s-1})$  –  $s$ -вектор вероятностей,  $\lambda_0 > 0$ ,  $\lambda_j \geq 0$ ,  $j = 1, \dots, s-1$ ,  $\lambda_0 + \dots + \lambda_{s-1} = 1$ . Важным обобщением MTD-модели является MTDg-модель, в которой для каждого  $j$ -ого из  $s$  прошлых моментов времени используется «своя» матрица вероятностей переходов  $Q^{(j)} = (q_{ik}^{(j)})$  [2]:

$$p_{i_0, \dots, i_s} = \sum_{j=0}^{s-1} \lambda_j q_{i_j i_s}^{(j)}. \quad (2)$$

Исследуем вероятностные свойства MTD, MTDg-моделей. Обозначим случайный  $s$ -вектор  $X_t = (x_{t-(s-1)}, \dots, x_t)'$ ; последовательность  $\{X_t: t > s\}$  является цепью Маркова первого порядка с матрицей переходов  $P_X = (p_{ik}^X)$ ,  $i, k \in A^s$ :

$$p_{ik}^X = \begin{cases} p_{i_0, \dots, i_{s-1}, k_{s-1}}, & k_0 = i_1, \dots, k_{s-2} = i_{s-1}, \\ 0, & \text{иначе,} \end{cases} \quad (3)$$

где  $i = i_0 N^{s-1} + \dots + i_{s-2} N + i_{s-1}$  –  $N$ -ичное представление числа  $i$ .

**Лемма 1.** Если  $Q^{(0)}$  – эргодическая [6], то для MTDg-модели матрица  $P_X$  – эргодическая.

**Лемма 2.** Для MTD-модели матрица  $P_X$  – эргодическая, тогда и только тогда, когда  $Q$  – эргодическая [6].

**Теорема 1.** Если  $\{x_t\}$  – ДВР, соответствующий MTDg-модели, то его одномерные распределения вероятностей  $\{\pi^{(t)}\}$ ,  $\pi^{(t)} = (\pi_0^{(t)}, \dots, \pi_{N-1}^{(t)})'$ ,  $\pi_i^{(t)} = P\{x_t = i\}$ ,  $i \in A$  связаны линейным соотношением:

$$\pi^{(t)} = \sum_{j=0}^{s-1} \lambda_j (Q^{(j)})' \pi^{(t-s+j)}, \quad t \geq s. \quad (4)$$

**Теорема 2 (Обратная).** Если для одномерных распределений цепи Маркова  $s$ -ого порядка  $\{x_t\}$  имеют место линейные соотношения:

$$\pi^{(t)} = \sum_{j=0}^{s-1} (B^{(j)})' \pi^{(t-s+j)}, \quad t \geq s, \quad B^{(j)} = (b_{ik}^{(j)}), \quad b_{ik}^{(j)} \geq 0, \quad i, k \in A, \quad j=0, \dots, s-1, \quad (5)$$

то существуют  $s$ -вектор  $\lambda$  и стохастические  $(N \times N)$ -матрицы  $\{Q^{(j)}\}$  такие, что для вероятностей переходов выполнено (2).

**Теорема 3.** Для MTDg-модели распределение вероятностей  $\Pi^{(t)} = (\pi_{i_1, \dots, i_s}^{(t)})$ ,  $\pi_{i_1, \dots, i_s}^{(t)} = P\{x_{t-(s-1)} = i_1, \dots, x_t = i_s\}$ , имеет вид:

$$\pi_{i_1, \dots, i_s}^{(t)} = \prod_{l=0}^{s-1} \left( \sum_{j=l+1}^{s-1} \lambda_{s-j} q_{i_{j-l} i_{s-l}}^{(s-j)} + \sum_{j=0}^l \lambda_j \sum_{r=0}^{N-1} q_{ri_{s-l}}^{(j)} \pi_r^{(t-l-s+j)} \right), \quad t \geq 2s. \quad (6)$$

**Следствие 1.** Если выполнены условия Леммы 2, то для стационарных двумерных маргинальных распределений  $\Pi^*(m) = (\pi_{ki}^*(m))$  векторов  $(x_{t-m}, x_t)'$ ,  $1 \leq m \leq s$ , справедливо линейное соотношение:

$$\pi_{ki}^*(m) = \pi_k^* \pi_i^* + \pi_k^* \lambda_{s-m} (q_{ki} - \pi_i^*), \quad k, i \in A. \quad (7)$$

Рассмотрим задачу статистического оценивания параметров MTD-модели (1). Пусть наблюдается реализация  $X = (x_1, \dots, x_T)$  длительности  $T$  ДВР, соответствующего MTD-модели. Построим оценки параметров, основанные на свойстве стационарных распределений (7). Определим статистики:

$$\hat{\pi}_{ki}(j) = \frac{1}{T-2s+1} \sum_{t=s+j+1}^{T-s+j+1} I_k(x_{t-j}) I_i(x_t), \quad i, k \in A, \quad j=1, \dots, s; \quad (8)$$

$$\hat{\pi}_i = \frac{1}{T-2s+1} \sum_{t=s+1}^{T-s+1} I_i(x_t), \quad i \in A, \quad (9)$$

где  $I_a(b) = \{1, \text{ если } a=b; 0, \text{ если } a \neq b\}$  – индикаторная функция. Подставляя данные статистики в (7) и решая получающиеся при этом уравнения относительно  $\{q_{ki}; i, k \in A\}$ , находим оценки:

$$\hat{q}_{ki} = \begin{cases} \sum_{j=1}^s \hat{\pi}_{ki}(j) / \hat{\pi}_k - (s-1) \hat{\pi}_i, & \hat{\pi}_k > 0, \\ 0, & \text{иначе.} \end{cases} \quad (10)$$

Заметим, что Матрица  $\hat{Q} = (\hat{q}_{ki})$ ,  $i, k \in A$ , определенная согласно (9), – стохастическая. Оценку для вектора  $\hat{\lambda}$  построим на основе (9) по методу наименьших квадратов:

$$\hat{\lambda} = \arg \min_{\lambda} \sum_{i,k \in A} \sum_{j=0}^{s-1} \left( \hat{\pi}_{ki}(j) / \hat{\pi}_k - \hat{\pi}_i - \lambda_j (\hat{q}_{ki} - \hat{\pi}) \right)^2. \quad (11)$$

**Теорема 4.** Если выполнены условия Леммы 2, то при  $T \rightarrow \infty$  статистики (9), (11) являются асимптотически несмещенными и состоятельными оценками для  $Q$  и  $\lambda$ , соответственно.

К сожалению, использование аналогичного метода построения оценок в случае MTDg-модели не возможно. Более того, справедлива следующая теорема.

**Теорема 5.** Для MTDg-модели при  $m < s$  либо не существует набора параметров  $\{\lambda, Q^{(0)}, \dots, Q^{(s-1)}\}$  такого, что для любых фиксированных  $1 \leq j_1 < \dots < j_m \leq s$  стационарное распределение вероятностей случайного вектора  $(x_t, x_{t-j_1}, \dots, x_{t-j_m})'$  совпадает с заданным распределением  $\Pi^*(j_1, \dots, j_m)$ , либо такой набор параметров неединственный.

**Лемма 3.** Пусть наблюдается реализация  $X = (x_1, \dots, x_T)$  длительности  $T$  ДВР, соответствующего MTD-модели. Тогда логарифмическая функция правдоподобия (ЛФП) параметров  $\lambda, Q$  имеет вид:

$$l(\lambda, Q) = \sum_{t=s}^T \ln \left( \sum_{j=0}^{s-1} \lambda_j q_{x_{t-s+j} x_t} \right). \quad (12)$$

Задача вычисления ОМП состоит в отыскании точки максимума ЛФП (12) при ограничениях на параметры модели. Данная задача не разрешима аналитически в виду нелинейности ЛФП, поэтому для практического вычисления ОМП в [7] предложен итерационный алгоритм вычисления ОМП. Однако, предложенные там же [7] начальные значения не являются состоятельными оценками и ухудшают работу алгоритма, т.к. с увеличением  $T$  число итераций алгоритма, необходимых для достижения результата, не уменьшается и не гарантируется сходимость итерационного процесса к ОМП. Поэтому оценки (9), (11) целесообразно использовать в качестве более точных начальных значений итерационного алгоритма.

Пусть:  $\psi = (q_{0,0}, \dots, q_{0,N-2}, q_{1,0}, \dots, q_{N-1,N-2}, \lambda_0, \dots, \lambda_{s-2})'$  – вектор-столбец независимых параметров MTD-модели;  $\tilde{l}(\psi) = l(\lambda, Q) / (T - s)$ .

**Теорема 6.** Пусть имеет место MTD-модель, для вариации ОМП  $\bar{\psi}$ , вычисленной по реализации  $X$  длительности  $T$ , справедливо асимптотическое разложение:

$$E\{\|\Psi - \bar{\Psi}\|^2\} = c/(T - s) + O(T^{-2}), \quad (13)$$

где  $0 \leq c \leq 1/(\lambda_{\min}(1 - \lambda_{\min})q_{\min}^2)$ ,  $q_{\min}$ ,  $\lambda_{\min}$  – минимальные положительные элементы матрицы  $Q$  и вектора  $\hat{\lambda}$ , соответственно.

### Литература

1. *Berchtold A., Raftery A. E.* The Mixture Transition Distribution Model for High-order Markov Chains and Non-Gaussian Time Series Model // *Statistical Science*, Vol. 17, No 3, 2002, P. 328–356.
2. *Raftery A. E.* A model for high-order Markov chains // *J. R. Statist. Soc.* 1985, Vol. 47. No. 3. p. 528–539.
3. *Харин Ю. С.* Цепи Маркова с  $r$ -частичными связями и их статистическое оценивание // *Доклады НАН Беларуси*, 2004. т. 48. № 1. С. 40–41.
4. *Харин Ю. С., Ярмола А. Н.* О статистическом анализе одной модели дискретной авторегрессии  $DAR(s)$  // *Вестн. Белорус. гос. ун-та. Сер.1.* 2004. № 3. С. 65–69.
5. *Jacobs P. A., Lewis P. A. W.* Discrete time series generated by mixtures // *J. R. Statist. Soc.* 1978, No. 1,2. p. 92–105, 222–229.
6. *Боровков А. А.* Теория вероятностей. М.: Наука, 1986.
7. *Berchtold A.*, Estimation of the Mixture Transition Distribution Model // *J. of Time Ser. Anal.* 2001. Vol. 22, No. 4. p. 379–397.