

# ГРАНИЧНЫЕ УСЛОВИЯ ДЛЯ ПОТЕНЦИАЛОВ НА ОБОЛОЧКАХ ИЗ КОМПОЗИТНЫХ МАТЕРИАЛОВ

Д.П. ТАВАККОЛИ (Иран), В.Т. ЕРОФЕЕНКО (Минск, Беларусь)

В пространстве  $\mathbb{R}^3$  с фиксированной декартовой системой координат  $Oxyz$  рассмотрим тонкую замкнутую оболочку  $D$  толщины  $\Delta$ , ограничивающую область  $D_2$ . Пусть  $D_1$  – внешняя область оболочки, а  $\Gamma_1, \Gamma_2$  – внешняя и внутренняя поверхности области  $D$ . В области  $D_1$  распространяется монохроматическое плоское первичное электромагнитное поле  $\vec{E}_0, \vec{H}_0$ , тогда в области  $D_1$  образуется поле  $\vec{E}_1 = \vec{E}_0 + \vec{E}'_1, \vec{H}_1 = \vec{H}_0 + \vec{H}'_1$ , где  $\vec{E}'_1, \vec{H}'_1$  – отраженное поле в  $D_1$ , а в области  $D_2$  проникает поле  $\vec{E}_2, \vec{H}_2$ . Поля  $\vec{E}_j, \vec{H}_j$  в областях  $D_j$  удовлетворяют уравнениям Максвелла

$$\operatorname{rot} \vec{E}_j = i\omega\mu_j \vec{H}_j, \quad \operatorname{rot} \vec{H}_j = -i\omega\varepsilon_j \vec{E}_j, \quad (1)$$

где  $\varepsilon_j, \mu_j$  – комплексные диэлектрическая и магнитная проницаемости среды в  $D_j$ . Область  $D$  заполнена композитным материалом, к котором электромагнитное поле удовлетворяет уравнениям

$$\operatorname{rot} \vec{E} = i\omega(\mu \vec{H} + Z \vec{E}), \quad \operatorname{rot} \vec{H} = -i\omega(\varepsilon \vec{E} + G \vec{H}), \quad (2)$$

где комплексные параметры  $\varepsilon, \mu, Z, G$  характеризуют композит;  $\omega$  – круговая частота поля.

Для постановки краевых задач дифракции поля  $\vec{E}_0, \vec{H}_0$  на оболочке  $D$  сформулируем граничные условия, связывающие решения уравнений (1) с учетом (2).

**Граничные условия на оболочке.** В точке  $M_1 \in \Gamma_1$  проведем внутреннюю нормаль  $\vec{n}$ , которая пересекает поверхность  $\Gamma_2$  в точке  $M_2$ , и построим тройку взаимно ортогональных единичных векторов  $\vec{m}, \vec{\nu}, \vec{n}$ , где векторы  $\vec{m}, \vec{\nu}$  касательны к поверхности  $\Gamma_1$  в точке  $M_1$ . Представим поля  $\vec{E}_j, \vec{H}_j$  в локальном базисе в виде

$$\vec{E}_j = \vec{E}_m^{(j)}\vec{m} + \vec{E}_\nu^{(j)}\vec{\nu} + \vec{E}_n^{(j)}\vec{n}, \quad \vec{H}_j = \vec{H}_m^{(j)}\vec{m} + \vec{H}_\nu^{(j)}\vec{\nu} + \vec{H}_n^{(j)}\vec{n}.$$

Для моделирования проникновения поля  $\vec{E}_0, \vec{H}_0$  через достаточно тонкую оболочку  $D$  исключим вычисление поля в слое  $D$ , введя специальные граничные условия, связывающие поля по обе стороны оболочки  $D$ .

**Модель 1.** Если радиусы кривизны тонкостенной оболочки  $R \gg \Delta$  и длина волны в области  $D_1$  плоского первичного поля  $\lambda_1 \gg \Delta$ , тогда в локально-плоском приближении на поверхности оболочки выполнены граничные условия сопряжения

$$\begin{aligned} E_{2\tau}(M_2) \Big|_{\Gamma_2} &= (A_{11}(M_1)E_{1\tau}(M_1) + A_{12}(M_1)H_{1\tau}(M_1)) \Big|_{\Gamma_1}, \\ H_{2\tau}(M_2) \Big|_{\Gamma_2} &= (A_{21}(M_1)E_{1\tau}(M_1) + A_{22}(M_1)H_{1\tau}(M_1)) \Big|_{\Gamma_1}, \end{aligned} \quad (3)$$

где  $E_{j\tau} = \begin{pmatrix} E_m^{(j)} \\ E_\nu^{(j)} \end{pmatrix}$ ,  $H_{j\tau} = \begin{pmatrix} H_m^{(j)} \\ H_\nu^{(j)} \end{pmatrix}$  – касательные к поверхности  $\Gamma_j$  компоненты поля; двумерные матрицы  $A_{ls} = \{A_{ls}^{pq}\}$  ( $p, q, l, s = 1, 2$ ) выражаются через параметры оболочки  $\varepsilon, \mu, Z, G, \Delta$  и параметры первичного поля  $\alpha_1, \alpha_2, \omega$ . Для плоского экрана

$$\begin{aligned} A_{11} &= p \begin{pmatrix} p_2(\Phi_1 S_1 - C_1) - p_1(\Phi_2 S_2 - C_2); & -p_2\Theta_1 S_1 + p_1\Theta_2 S_2 \\ p_2\delta_1 S_1 - p_1\delta_2 S_2; & -p_2(\Phi_1 S_1 + C_1) + p_1(\Phi_2 S_2 + C_2) \end{pmatrix}, \\ A_{12} &= p \begin{pmatrix} -\Phi_1 S_1 + C_1 + \Phi_2 S_2 - C_2; & \Theta_1 S_1 - \Theta_2 S_2 \\ -\delta_1 S_1 + \delta_2 S_2; & \Phi_1 S_1 + C_1 - \Phi_2 S_2 - C_2 \end{pmatrix}, \quad A_{21} = -p_1 p_2 A_{12}, \\ A_{22} &= p \begin{pmatrix} p_1(-\Phi_1 S_1 + C_1) + p_2(\Phi_2 S_2 - C_2); & p_1\Theta_1 S_1 - p_2\Theta_2 S_2 \\ -p_1\delta_1 S_1 + p_2\delta_2 S_2; & p_1(\Phi_1 S_1 + C_1) - p_2(\Phi_2 S_2 + C_2) \end{pmatrix}, \\ \Phi_j &= \frac{\alpha_1 \alpha_2 g_j}{g v_j}, \quad \Theta_j = \frac{g_j}{g v_j} (\alpha_1^2 - k_j^2), \quad \delta_j = \frac{g_j}{g v_j} (\alpha_2^2 - k_j^2), \quad p = \frac{1}{p_1 - p_2}, \quad p_j = \frac{1}{\mu} \left( \frac{i g}{\omega g_j} - Z \right), \\ k_j^2 &= g + \frac{1}{2} a^2 + a f_j, \quad f = \sqrt{\omega^2 \varepsilon \mu - b^2}, \quad 0 \leq \arg f < \pi, \quad f_j = (-1)^j f, \quad b = \frac{1}{2} \omega (G + Z), \\ g &= \omega^2 (\varepsilon \mu - ZG), \quad g_j = f_j - \frac{1}{2} a, \quad a = i \omega (G - Z), \quad v_j = \sqrt{\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_j^2}, \\ -\frac{\pi}{2} &\leq \arg v_j < \frac{\pi}{2}, \quad S_j = \text{sh}(v_j \Delta), \quad C_j = \text{ch}(v_j \Delta). \end{aligned}$$

**Граничные условия для потенциалов.** В качестве оболочки  $D$  рассмотрим цилиндрическую бесконечно протяженную вдоль оси  $Oz$  оболочку. Пусть  $\gamma_j$  – контуры сечения поверхностей  $\Gamma_j$  плоскостью  $z = 0$ . При воздействии плоского первичного поля на оболочку поля в областях  $D_j$  имеют структуру

$$\vec{E}_j = (\dot{E}_x \vec{e}_x + \dot{E}_y \vec{e}_y + u(x, y) \vec{e}_z) e^{i\beta z}, \quad \vec{H}_j = (\dot{H}_x \vec{e}_x + \dot{H}_y \vec{e}_y + v(x, y) \vec{e}_z) e^{i\beta z},$$

где  $\beta$  – постоянная,  $u_j(x, y)$  – потенциалы  $TH$ -полей,  $v_j(x, y)$  – потенциалы  $TE$ -полей, которые удовлетворяют двумерному уравнению [1]

$$\Delta u_j + d_j^2 u_j, \quad d_j^2 = k_j^2 - \beta^2, \quad k_j = \omega \sqrt{\varepsilon_j \mu_j}.$$

Для цилиндрической оболочки  $\vec{m} = \vec{e}_z$ ,  $\dot{E}_m^{(j)} = u_j$ ,  $\dot{H}_m^{(j)} = v_j$ . Используя (3), получим граничные условия.

**Модель 2.** В локально-плоском приближении на поверхности цилиндрической оболочки для потенциалов  $u_j, v_j$  выполнены граничные условия сопряжения

$$\begin{aligned} u \Big|_{\gamma_2} &= (A_{11}^{11} u_1 + A_{12}^{11} v_1 + A_{11}^{12} \dot{E}_{1\nu} + A_{12}^{12} \dot{H}_{1\nu}) \Big|_{\gamma_1}, \\ \dot{E}_{2\nu} \Big|_{\gamma_2} &= (A_{11}^{21} u_1 + A_{12}^{21} v_1 + A_{11}^{22} \dot{E}_{1\nu} + A_{12}^{22} \dot{H}_{1\nu}) \Big|_{\gamma_1}, \\ v \Big|_{\gamma_2} &= (A_{21}^{11} u_1 + A_{22}^{11} v_1 + A_{21}^{12} \dot{E}_{1\nu} + A_{22}^{12} \dot{H}_{1\nu}) \Big|_{\gamma_1}, \\ \dot{H}_{2\nu} \Big|_{\gamma_2} &= (A_{21}^{21} u_1 + A_{22}^{21} v_1 + A_{21}^{22} \dot{E}_{1\nu} + A_{22}^{22} \dot{H}_{1\nu}) \Big|_{\gamma_1}, \end{aligned}$$

где

$$\begin{aligned} \dot{E}_{j\nu} &= c_j \frac{\partial u_j}{\partial \vec{\nu}} + b_j \frac{\partial v_j}{\partial \vec{n}}, \quad \dot{H}_{j\nu} = c_j \frac{\partial v_j}{\partial \vec{\nu}} - a_j \frac{\partial u_j}{\partial \vec{n}}, \\ a_j &= \frac{i\omega\varepsilon_j}{k_j^2 - \beta^2}, \quad b_j = \frac{i\omega\mu_j}{k_j^2 - \beta^2}, \quad c_j = \frac{i\beta}{k_j^2 - \beta^2}. \end{aligned}$$

#### Литература

1. Аполлонский С.М., Ерофеев В.Т. *Эквивалентные граничные условия в электродинамике*. СПб: Безопасность, 1998.