

М. Ю. БОГДАНОВА, Н. Ф. НАУМОВИЧ

ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫЕ УРАВНЕНИЯ С ЗАКОНОМ ПЛОЩАДЕЙ**Закон площадей.** Рассмотрим уравнение ($' = d/dt$)

$$z' = h(z); \quad z = (x, y); \quad h(f, g); \quad x, f \in R^n; \quad y, g \in R^m, \quad (1)$$

на множестве Z , совпадающем с R^{n+m} , за исключением разве лишь гиперплоскости $x = O^n$. Предположим, что любая начальная задача

$$z|_{t=0} = \xi, \quad \xi = (\xi, \eta) \in Z \quad (2)$$

однозначно разрешима (см., например, [1, с. 162]). Обозначим $z = (x, y)$ решение задачи (2), t — максимальный интервал существования решения z .

Допустим, что $t, t + \Delta t \in I$, обозначим Δs площадь криволинейного сектора в R^n , образованного радиус-вектором точки $x(\sigma)$ при изменении σ от t до $t + \Delta t$. Предел $\Delta s / \Delta t$ при $\Delta t \rightarrow 0$ назовем секторной скоростью на траектории x фазового графика z в момент t и обозначим $\omega(t)$. Если для любого фиксированного $\xi \in Z$ функция ω является постоянной

$$\omega(t) = \omega_\xi, \quad (3)$$

то скажем, что уравнение (1) обладает законом площадей. Такой термин в аналогичной ситуации используется в небесной механике (см., например, [2, с. 271, 327]).

Вычисление секторной скорости. Далее рассматриваем лишь такие уравнения (1), у которых составляющая x любого решения z на каждой компактной части промежутка t обращается в O^n разве лишь на конечной совокупности замкнутых промежутков. Указанным свойством обладают, в частности, уравнения (1) с функциями h , голоморфными в окрестности O^{n+m} . Выведем формулу для вычисления секторной скорости ω .

Если $x(\tau) \neq O^n$, то существует интервал t^* , $\tau \in t^* \subset t$, на котором x не обращается в O^n . Обозначим $\alpha(\tau, \sigma)$ угол между радиус-векторами точек $x(\tau)$ и $x(\sigma)$:

$$\cos \alpha(\tau, \sigma) = (x(\tau), x(\sigma)) / (|x(\tau)| \cdot |x(\sigma)|) \quad (4)$$

(см., например, [3, с. 104]), причем считаем $\alpha(\tau, \sigma) \geq 0$ при $\tau > \sigma$ и $\alpha(\tau, \sigma) = -\alpha(\sigma, \tau)$. В достаточно малой окрестности диагонали $\sigma = \tau$ в качестве $\alpha(\tau, \sigma)$ можно выбрать дифференцируемую функцию. Если же $x(\tau) = O^n$, то полагаем $\alpha(\tau, \sigma) = 0$ при любом $\sigma \in t$. Построенная функция в достаточно малой окрестности диагонали квадрата $t^* \times t^*$ будет кусочно-непрерывной.

Возьмем любое $\tau \in t$. Разобьем отрезок $[0, \tau]$ на ν частей точками $0 = \tau_0 < \dots < \tau_{h-1} < \tau_h = \tau$; $\delta = \max \{\tau_h - \tau_{h-1}\}$. В силу непрерывности функции

α существует предел $\psi(\tau) = \lim_{\delta \rightarrow 0} \sum_{k=1}^{\nu} \alpha(\tau_k, \tau_{k-1})$, причем ψ является непрерывной кусочно-дифференцируемой на t . Если вместо ξ взять другую точку $\xi^* \in z$, то $\psi^*(\tau) = \psi(\tau) + \psi_0$, где ψ_0 — постоянная.

Лемма. Во всех точках дифференцируемости ψ выполняется

$$\omega(\tau) = \frac{1}{2} |x(\tau)|^2 \psi'(\tau) \quad (5)$$

или

$$\omega(\tau) = \frac{1}{2} ((f(z(\tau)), f(z(\tau))) (x(\tau), x(\tau)) - (x(\tau), f(z(\tau)))^2)^{1/2}. \quad (6)$$

Схема доказательства для случая $\tau = 0$. Если $\xi = O^n$, то формулы (5), (6) очевидны. При $\xi \neq O^n$, $\Delta \tau \in t^*$ и $\Delta \tau \rightarrow 0$ выполняется

$$\Delta \psi = \psi(\Delta \tau) - \psi(0) = \psi'(0) \Delta \tau + o(\Delta \tau). \quad (7)$$

Далее

$$\Delta s = \frac{1}{2} \xi + \Delta x \cdot |\xi| \sin \Delta \psi + o(\Delta \tau) \quad (8)$$

см., например, [4, с. 194 — 197; 5, с. 97 — 98]). Из (7) и (8) следует (5) и на основании (4) и (8)

$$\frac{\Delta s}{\Delta \tau} = \frac{1}{2} \left(\xi^2 \left(\frac{\Delta x}{\Delta \tau} \right)^2 - \left(\xi, \frac{\Delta x}{\Delta \tau} \right)^2 \right)^{1/2} + o(1),$$

что и доказывает (6). При $\tau \neq 0$ рассуждения аналогичны.

Траектории с нулевой секторной скоростью. Связкой лучей в R^n назовем не более чем счетное непустое множество лучей из R^n с общей вершиной O^n .

Теорема 1. Тожественное обращение секторной скорости в нуль вдоль траектории x необходимо и достаточно для того, чтобы траектория x лежала на связке лучей в R^n .

Доказательство. Необходимость. Весь промежуток t распадается на относительно замкнутое множество t^0 , где $x(t) = O^n$, и на совокупность (не более чем счетную) дополнительных интервалов $\{t^i\}$, где $x(t) \neq O^n$. Если $\tau \in t^i$, то соответствующий участок траектории лежит на одном из лучей из связки, поэтому $\psi(\sigma) = \text{const}$, $\sigma \in t^i$, и $\omega(\tau) = 0$ на основании (5). Если же $\tau \in t^0$, то $x(\tau) = O^n$ и $\omega(\tau) = 0$ по определению ω .

Достаточность. На каждом из интервалов t^i выполняется тождество $\omega(\tau) = 0$, и поэтому $\psi'(\sigma) = 0$ на основании (5). Следовательно, $\psi(\sigma) = \text{const}$, но $\psi(\tau) = 0$, и поэтому $\psi(\sigma) = 0$ или $\alpha(\tau, \sigma) = 0$, что и означает расположение соответствующего участка траектории на луче с направлением радиус-вектора точки ξ . При $\tau \in t^0$ точка $x(\tau)$ располагается на вершине связки.

Замечания о траекториях с нулевой секторной скоростью: 1) в связке лучей полностью покрываются траекторией могут только два «крайних» луча; 2) переход траектории с одного луча на другой происходит только через точку O^n ; 3) если $Z \neq R^{n+m}$, то траектория лежит на одном единственном луче; 4) если $m = 0$, то вся траектория лежит на одной прямой; 5) если $m = 0$ и $n = 2$, то траектория лежит на луче, примыкающем к O^n .

Пример 1. Все траектории системы $x' = \lambda x$, $y' = g(x, y)$, $x \in R^n$, $y \in R^m$, где $\lambda \in R$, лежат на связке лучей в R^n и поэтому обладают нулевой секторной скоростью.

Теорема 2. Пусть функция f ограничена в некоторой окрестности точки O^{n+m} . Если секторная скорость вдоль траектории x постоянна и если существует последовательность точек из x , сходящаяся к O^n , то данная траектория лежит на связке лучей.

Доказательство. Каждое слагаемое в правой части (6) для траектории x может быть сделано сколь угодно малым. Следовательно, секторная скорость вдоль x равна 0, что позволяет применить теорему 1.

Пример 2: Если $m = 0$, $n = 2$, система линейна и однородна

$$x_1' = a_{11}x_1 + a_{12}x_2, \quad x_2' = a_{21}x_1 + a_{22}x_2, \quad (9)$$

то в случае фокуса ни одна из траекторий ненулевых решений не обладает постоянной секторной скоростью.

Следующий пример показывает существенность ограниченности f .

Пример 3. Система ($r^2 = x_1^2 + x_2^2$)

$$x_1' = -(x_2 + x_1^3 + x_1 x_2^2) r^{-2}, \quad x_2' = (x_1 - x_1^2 x_2 - x_2^3) r^{-2} \quad (10)$$

в полярных координатах имеет вид (r, φ) $r' = -r$, $\varphi' = \frac{1}{r^2}$ и обладает решением $r = \exp(-\tau)$, $\varphi = -\frac{1}{2} \exp(2\tau)$, секторная скорость которого $\omega_s = 1/2$ (см. (3)), хотя $r(\tau) \rightarrow 0$ при $\tau \rightarrow +\infty$.

Уравнения с постоянной секторной скоростью. Определим на Z неотрицательную функцию

$$F(z) = (f(z), f(z))(x, x) - (x, f(z))^2.$$

Соотношение (6) в этом случае принимает вид

$$\omega(\tau) = \frac{1}{2} \sqrt{F(z(\tau))}, \quad \tau \in t. \quad (11)$$

Теорема 3. Для равенства нулю секторной скорости вдоль любой траектории уравнения (1) необходима и достаточна возможность представления функции f в виде

$$f(z) = \gamma(z)x, \quad z \in Z \quad (12)$$

со скалярной функцией γ .

Доказательство следует из соотношения (11) и свойств неравенства Коши—Буняковского [3, с. 95—96] (ср. пример 1).

Пример 4. Для системы (9) секторная скорость вдоль любой траектории равна нулю, если имеется дикритический узел или если все коэффициенты системы равны нулю.

Теорема 4. Пусть функция f ограничена в некоторой окрестности O^{n+m} . Если все траектории уравнения (1) обладают одной и той же постоянной секторной скоростью ω_0 , то $\omega_0 = 0$, и функция f представима в виде (12).

Доказательство вытекает из теоремы 3 и того, что в силу ограниченности f существует нулевой предел у F при $z \rightarrow O^{n+m}$, поэтому через окрестность O^n проходят траектории со сколь угодно малой секторной скоростью, что возможно лишь при $\omega_0 = 0$.

Следующий пример показывает, что при неограниченности f все траектории могут иметь одну и ту же ненулевую секторную скорость ω_0 .

Пример 5. Система $x_1' = -x_2 r^{-2}$, $x_2' = x_1 r^{-2}$ в полярных координатах имеет вид $r' = 0$, $\varphi' = r^{-2}$ и обладает траекториями с постоянной секторной скоростью $\omega_0 = 1/2$.

Уравнения с законом площадей. Построим условия, при выполнении которых уравнение (1) обладает законом площадей.

Теорема 5. Уравнение (1) обладает законом площадей в том и только в том случае, если функция F постоянна вдоль решений этого уравнения.

Доказательство следует из соотношения (11).

Следствие 1. Если функция F отлична от постоянной на Z , то для наличия закона площадей у (1) необходимо и достаточно, чтобы F была интегралом этого уравнения. Если, кроме того, функция f является полиномом, то необходимым условием наличия закона площадей у (1) будет существование полиномиального интеграла.

Обстоятельство, отмеченное в следствии 1 теоремы 5, связывает теорию уравнений с законом площадей и с алгебраическими интегралами [6, 7].

Если F — тождественная постоянная, то уравнение назовем вырожденным.

Следствие 2 (указано рецензентом). Уравнение $dz/d\tau = h(z)\varphi(z)$ обладает законом площадей тогда и только тогда, когда будет $\varphi = \sqrt{u/F}$, где u — некоторый интеграл уравнения (1) (в частности, если F — интеграл, то и φ — то же).

Действительно, при умножении h на φ функция F приобретает множитель φ^2 , а интегралы не изменяются, и по следствию 1 необходимо и достаточно, чтобы функция $u = F\varphi^2$ была интегралом.

Дальше предполагаем, что функция f дифференцируема на Z . Символом df/dz обозначаем $n \times (n+m)$ -матрицу (df_k/dz_j) .

Критерий закона площадей. Для наличия закона площадей у уравнения (1) необходимо и достаточно выполнения тождества

$$\left(\frac{\partial f}{\partial z} h(z), f(z) \right) (x, x) - (x, f(z)) \left(x, \frac{\partial f}{\partial z} h(z) \right) = 0, \quad z \in Z.$$

Доказательство. Наличие закона площадей на основании теоремы 5 равносильно тому, что для любых $\xi \in Z$ и $\tau \in t$ выполняется

$$\frac{d}{d\tau} F(z(\tau)) = 0$$

или

$$\frac{d}{d\tau} F(z(\tau)) = 2 \left(\frac{\partial f(z(\tau))}{\partial z} h(z(\tau)), f(z(\tau)) \right) (x(\tau), x(\tau)) - \\ - 2 (f(z(\tau)), x(\tau)) \left(\frac{\partial f(z(\tau))}{\partial z} h(z(\tau)), x(\tau) \right) = 0,$$

откуда и следует утверждение теоремы.

Выделение систем с законом площадей. Критерий закона площадей позволяет не только устанавливать наличие или отсутствие закона площадей, но также (в первом случае) фактически строить интеграл уравнения (1). Кроме того, с помощью критерия можно выделять классы уравнений с законом площадей.

Рассмотрим, например, систему с постоянными коэффициентами

$$x_1' = a_1 x_1 + a_2 x_2 + a_3 y_1, \quad x_2' = b_1 x_1 + b_2 x_2 + b_3 y_1, \quad y_1' = c_1 x_1 + c_2 x_2 + c_3 y_1 \quad (13)$$

и поставим задачу выделить системы с законом площадей. Критерий закона площадей приводит в данном случае к условию

$$x_1 x_2'' - x_2 x_1'' = 0, \quad (14)$$

где x_1'' и x_2'' вычисляются в силу (13). Оказывается, искомые системы в невырожденном случае имеют вид

$$x_1' = (\alpha a + c - \beta b) x_1 + \beta a x_2 + a y_1, \\ x_2' = \alpha b x_1 + c x_2 + b y_1, \\ y_1' = (\alpha \beta b - 2\alpha c - \alpha^2 a) x_1 + (\beta^2 b - 2\beta c - \alpha \beta a) x_2 - (\alpha a + c) y_1 \quad (15)$$

или

$$x_1' = \mu x_1 + \nu x_2, \quad x_2' = \delta x_1 - \mu x_2, \quad y_1' = c_1 x_1 + c_2 x_2 + c_3 y_1, \quad (16)$$

или являются вырожденными вида $x_1' = \mu x_1$, $x_2' = \mu x_2$, $y_1' = c_1 x_1 + c_2 x_2$ с произвольными параметрами $a, b, c, \alpha, \beta, \mu, \nu, \delta, c_1, c_2, c_3$. Общие интегралы систем (15) и (16) соответственно равны $\alpha b x_1^2 - \beta a x_2^2 - (\alpha a - \beta b) x_1 x_2 - a x_2 y_1 + b x_1 y_1 = C$ и $\delta x_1^2 - 2\mu x_1 x_2 - \nu x_2^2 = C$. Характеристическое уравнение для (15) имеет вид $(\lambda - \gamma)^2 (\lambda + \gamma) = 0$, где $\gamma = c - \beta b$, для (16) имеет вид $(c_3 - \lambda) (\lambda^2 - a^2 - bc) = 0$.

Аналогичным образом выделяем из систем

$$x_1' = (a_{00} + a_{10} x_1 + a_{01} x_2 + a_{20} x_1^2 + a_{11} x_1 x_2 + a_{02} x_2^2) r^{-2}, \\ x_2' = (b_{00} + b_{10} x_1 + b_{01} x_2 + b_{20} x_1^2 + b_{11} x_1 x_2 + b_{02} x_2^2) r^{-2}$$

системы с законом площадей (a, b, α, β — произвольные постоянные параметры)

$$x_1' = (\alpha x_1 + b x_2 + \alpha x_1^2 + \beta x_1 x_2) r^{-2}, \\ x_2' = (-b x_1 + \alpha x_2 + \alpha x_1 x_2 + \beta x_2^2) r^{-2}. \quad (17)$$

Функция $F(z)$ в этом случае тождественно равна b^2 и интеграл вида $F(z) = C$ отсутствует. При $b \neq 0$ соотношение

$$\frac{1}{r} = C \exp \left(\frac{a}{b} \varphi \right) + \frac{\alpha b - \beta a}{a^2 + b^2} \sin \varphi - \frac{\alpha a + \beta b}{a^2 + b^2} \cos \varphi$$

приводит к общему интегралу (в полярных координатах). При $b = 0$ система (17) имеет прямую покоя $a + \alpha x_1 + \beta x_2 = 0$ и общий интеграл $x_2/x_1 = C$.

Критерий закона площадей, примененный к системам вида

$$x_1' = (a_{00} + a_{10} x_1 + a_{01} x_2 + a_{20} x_1^2 + a_{11} x_1 x_2 + a_{02} x_2^2) r^{-4}, \\ x_2' = (b_{00} + b_{10} x_1 + b_{01} x_2 + b_{20} x_1^2 + b_{11} x_1 x_2 + b_{02} x_2^2) r^{-4}, \quad (18)$$

выделяет из класса (18) системы с законом площадей

$$x_1' = (\alpha x_1 + p x_1^2 + q x_1 x_2) r^{-4}, \quad x_2' = (\alpha x_2 + p x_1 x_2 + q x_2^2) r^{-4}, \quad (19)$$

$$x_1' = (\mu x_1^2 - 2\nu x_1 x_2 - \mu x_2^2) r^{-4}, \quad x_2' = (\nu x_1^2 + 2\mu x_1 x_2 - \nu x_2^2) r^{-4}, \quad (20)$$

$$x_1' = \beta x_2 r^{-4}, \quad x_2' = -\beta x_1 r^{-4}. \quad (21)$$

Система (19) имеет прямую покоя $a + p x_1 + q x_2 = 0$ и интеграл $x_2/x_1 = C$, система (20) обладает интегралом $(\nu x_1 + \mu x_2) r^{-2} = C$, система (21) имеет интеграл $\beta r^{-2} = C$.

Литература

1. Богданов Ю. С. Лекции по дифференциальным уравнениям.— Минск: Высшая школа, 1977.— 240 с.
2. Аппель П. Теоретическая механика, т. 1.— М.: Наука, 1960.— 515 с.
3. Воеводин В. В. Линейная алгебра.— М.: Наука, 1974.— 336 с.
4. Кудрявцев Л. Д. Математический анализ, т. 2.— М.: Высшая школа, 1973.— 470 с.
5. Бураго Ю. Д., Залгаллер В. А. Геометрические неравенства.— Л.: Наука, 1980.— 288 с.
6. Сибирский К. С.— Дифференц. уравнения, 1972, т. 8, № 12, с. 2211—2214.
7. Сибирский К. С. Алгебраические инварианты дифференциальных уравнений и матриц.— Кишинев: Штиинца, 1976.— 268 с.

*Белорусский государственный университет
им. В. И. Ленина*

*Поступила в редакцию
4 марта 1982 г.*