

КОНИЧЕСКАЯ ХАРАКТЕРИЗАЦИЯ ЗАДАЧИ О КОММИВОЯЖЕРЕ И ЕЕ ПРИМЕНЕНИЕ

В.М. Демиденко

Институт математики НАН Беларуси,
Сурганова 11, 220072 Минск, Беларусь
demidenko@bas-net.by

При решении задач о коммивояжере (ЗК) большой размерности в реальном времени широко используются алгоритмы локального поиска и их различные модификации, связанные с изменением в процессе вычислений правила формирования окрестностей и выбора в них представителей. К последним относятся хорошо зарекомендовавшие на практике алгоритмы "отжига", которые позволяют выходить из тупиковых ситуаций при достижении локального оптимума [1], [2]. Предлагаемая ниже коническая характеристика ЗК позволяет строить для нее различные итерационные алгоритмы указанного вида.

Пусть $\mathbb{R}^{n \times n}$ — пространство квадратных матриц порядка n , T_n — множество циклических подстановок длины n , принадлежащих симметрической группе. Поставим в соответствие каждому циклу $\tau \in T_n$ бинарную матрицу $\bar{\tau}$ с ненулевыми элементами в позициях $(i, \tau(i))$, где $i = 1, 2, \dots, n$. Выпуклая оболочка $P_{ЗК} = \text{conv.hull} \{ \bar{\tau} \in \mathbb{R}^{n \times n} \mid \tau \in T_n \}$ (политоп задачи о коммивояжере) позволяет сформулировать ЗК в виде задачи линейного программирования $\min \{ (A, X) \mid A \in \mathbb{R}^{n \times n}, X \in P_{ЗК} \}$, где (A, X) — скалярное произведение матриц A и X . Известно, что политоп $P_{ЗК}$ — вырожденный и принадлежит аффинной плоскости $\text{aff } P_{ЗК}$ с направляющим пространством $\text{vec } P_{ЗК} = \text{lin.hull} \{ \bar{\omega} - \bar{\tau} \mid \omega \in T_n \}$ размерности $n^2 - 3n + 1$, где τ — любой фиксированный цикл из T_n .

Определение 1. Семейство конусов $\mathcal{K} = \{ K_i \subset \text{vec } P_{ЗК} \mid i \in I \}$ назовем рассечением пространства $\text{vec } P_{ЗК}$, если выполняются условия $\bigcup_{i \in I} K_i = \text{vec } P_{ЗК}$ и $\text{int } K_i \cap \text{int } K_j = \emptyset$ для любых $i \neq j \in I$, где $\text{int } K_i$ и $\text{int } K_j$ внутренние части соответствующих конусов.

Любой заданной вершине $\bar{\tau} \in P_{ЗК}$ соответствует конус $K_{\bar{\tau}} = \text{cone} \{ \bar{\omega} - \bar{\tau} \mid \tau \neq \omega \in T_n \}$, для которого можно определить поляр $K_{\bar{\tau}}^* = \{ X \in \text{vec } P_{ЗК} \mid (B, X) \leq 0, B \in K_{\bar{\tau}} \}$. Для введенного семейства поляр $\mathcal{K}^* = \{ K_{\bar{\tau}}^* \subset \text{vec } P_{ЗК} \mid \bar{\tau} \in T_n \}$ справедлива следующая

Теорема 1. Семейство поляр \mathcal{K}^* является рассечением пространства $\text{vec } P_{ЗК}$.

Доказано, что элементы ортогональной проекции $A' = (a'_{i,j})$ на пространство вес $P_{ЗК}$ любой матрицы $A = (a_{i,j}) \in \mathbb{R}^{n \times n}$ удовлетворяют соотношениям

$$a'_{i,j} = a_{i,j} + \frac{1}{(n-2)(n-1)} \sum_{k,l=1}^n a_{k,l} - \frac{(n-1)}{(n-2)n} (b_i + d_j) - \frac{1}{(n-2)n} (b_j + d_i), \quad a'_{i,i} = 0, \quad (1)$$

где $i \neq j = 1, 2, \dots, n$; b_i , b_j и d_i , d_j — суммы элементов, исключая диагональные, соответственно, i, j -х строк и столбцов из A . Теорема 1 и соотношения (1) позволяют сформулировать основной результат.

Теорема 2. *Максимизационный аналог $\max\{(A, X) \mid A \in \mathbb{R}^{n \times n}, X \in P_{ЗК}\}$ задачи о коммивояжере сводится к нахождению поляр $K_{\tau_0}^* \in \mathcal{K}^*$, такой, что проекция $A' \in K_{\tau_0}^*$.*

Коническая характеристика ЗК, приведенная в теореме 2, позволяет строить локальные алгоритмы ее решения, допускающие изменение структуры окрестностей, варьировать выбор их представителей в процессе вычислений, а также указывать правило выхода из тупиковых ситуаций.

Работа выполнена при частичной финансовой поддержке БРФФИ (проект № Ф07-293).

Литература

1. Lawler E. L., Lenstra J. K., Rinnooy Kan A. H. G., Shmoys D. B. The traveling salesman problem. Chichester: Wiley, 1985.
2. Gutin G., Punnen A. P. The Traveling salesman problem and its variations. Dordrecht: Kluwer Academic Publishers, 2002.