

2. Васильева А.Б., Бутузов В.Ф. Асимптотические разложения сингулярно возмущенных уравнений. М.: Наука, 1973.
3. Глизер В.Я., Дмитриев М.Г. Асимптотика решения некоторых дискретных задач оптимального управления с малым шагом // Дифференциальные уравнения. 1979. Т. 15. № 9. С. 1681–1691.
4. Danik Yu.E., Dmitriev M.G. The construction of stabilizing regulators sets for nonlinear control systems with the help of Padé approximations. Nonlinear Dynamics of Discrete and Continuous Systems. Switzerland: Springer, 2021. P. 45–62.
5. Danik Yu.E., Dmitriev M.G. Construction of Parametric Regulators for Nonlinear Control Systems Based on the Pade Approximations of the Matrix Riccati Equation Solution // IFAC-Papers OnLine, CAO18. 2018. Vol. 51. P. 815–820.

## ПРИЗНАК РАЗРЕШИМОСТИ ЗАДАЧИ УПРАВЛЕНИЯ АСИНХРОННЫМ СПЕКТРОМ ЛИНЕЙНЫХ ПОЧТИ ПЕРИОДИЧЕСКИХ СИСТЕМ С ДИАГОНАЛЬНЫМ УСРЕДНЕНИЕМ МАТРИЦЫ КОЭФФИЦИЕНТОВ

А.К. Деменчук

Институт математики НАН Беларуси, Минск, Беларусь  
[demenchuk@im.bas-net.by](mailto:demenchuk@im.bas-net.by)

В 1955 г. Я. Курцвейль и О. Вейвода показали [1], что разрешенная относительно производной система обыкновенных дифференциальных почти периодических уравнений может допускать такие решения, что пересечение частотного модуля решения и модуля частот правой части системы является тривиальным. Впоследствии такого рода решения были названы сильно нерегулярными, их частотный спектр – асинхронным, а описываемые ими колебания – асинхронными [2]. Периодический случай, в котором нерегулярность означает несоизмеримость частот решения и системы, изучал Х. Массера [3].

**Определение 1.** Модулем (частотным модулем)  $\text{Mod}(F)$  почти периодической матрицы  $F(t)$  называется наименьшая аддитивная группа вещественных чисел, содержащая все показатели Фурье этой матрицы.

Будем говорить, что некоторые столбцы матрицы  $F(t)$  линейно независимы над  $\mathbb{R}$ , если их линейные комбинации с вещественными коэффициентами тождественно равны нулю тогда и только тогда, когда все коэффициенты нулевые. Через  $\text{rank}_{\text{col}} P$  обозначим столбцовий ранг матрицы  $P(t)$ , т.е. наибольшее число ее линейно независимых над

$\mathbb{R}$  столбцов. Отметим, что вообще говоря, столбцовый ранг матрицы не совпадает с наибольшим числом ее линейно независимых строк.

Рассмотрим линейную систему управления

$$\dot{x} = A(t)x + Bu, \quad t \in \mathbb{R}, \quad x \in \mathbb{R}^n, \quad n \geq 2, \quad (1)$$

где  $x = x(t) \in \mathbb{R}^n$  – фазовый вектор,  $u = u(t) \in \mathbb{R}^n$  – вход,  $A(t)$  – непрерывная почти периодическая  $n \times n$ -матрица с модулем частот  $\text{Mod}(A)$ ,  $B$  – постоянная  $n \times n$ -матрица. Предположим, что управление задается в виде обратной связи, линейной по фазовым переменным

$$u = U(t)x \quad (2)$$

с непрерывной почти периодической  $n \times n$ -матрицей  $U(t)$ ,  $\text{Mod}(U) \subseteq \text{Mod}(A)$ .

Задача выбора коэффициента обратной связи  $U(t)$  из указанного допустимого множества таким, чтобы замкнутая управлением (2) система

$$\dot{x} = (A(t) + BU(t))x \quad (3)$$

имела сильно нерегулярное почти периодическое решение, спектр частот которого содержит заданное подмножество  $L$ , называется *задачей управления асинхронным спектром системы (1) с целевым множеством  $L$* .

Пусть матрицы  $B$  вырождена и её ранг равен  $r$ ,  $1 \leq r < n$ . Без потери общности рассуждений можно считать, что первые  $n - r$  строк матрицы  $B$  нулевые, т.к. в противном случае этого можно добиться линейным невырожденным стационарным преобразованием фазовых переменных. Обозначим через  $A_{12}(t)$  – правый верхний блок размерности  $(n - r) \times r$  матрицы коэффициентов  $A(t)$ .

**Теорема 1.** *Пусть выполняются условия:*

- 1) матрица  $B$  при управлении вырождена и имеет описанный выше вид;
- 2) среднее значение матрицы коэффициентов  $A(t)$  является диагональной матрицей;
- 3) матрица  $A_{12}(t)$  имеет неполный столбцовый ранг, равный  $r_1$ ;
- 4) справедлива оценка  $|L| \leq [(r - r_1)/2]$ .

Тогда задача управления асинхронным спектром системы (1) с целевым множеством  $L$  разрешима.

Исследования выполнены при поддержке БРФФИ (проект № Ф20Р - 005 "Задачи управления по первому приближению для нестационарных систем в условиях неопределенности").

## Библиографические ссылки

1. Курцивель Я., Вейвода О. О периодических и почти периодических решениях систем обыкновенных дифференциальных уравнений // Чехосл. матем. журнал. 1955. Т. 5, № 3. С. 362 – 370.
2. Деменчук А. Асинхронные колебания в дифференциальных системах. Условия существования и управление. Saarbrucken, 2012.
3. Massera J.L. Observaciones sobre las soluciones periodicas de ecuaciones diferenciales // Bol. de la Facultad de Ingenieria Montevideo. 1950. Vol. 4. No. 1. P. 37–45.

# ОБ ОДНОМ КЛАССЕ СИСТЕМ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ С ПЕРИОДИЧЕСКИМИ КОЭФФИЦИЕНТАМИ В ЛИНЕЙНЫХ ЧЛЕНАХ

Г.В. Демиденко

Институт математики им. С.Л. Соболева СО РАН, Новосибирск, Россия  
[demidenk@math.nsc.ru](mailto:demidenk@math.nsc.ru)

В работе рассматриваются системы дифференциальных уравнений вида

$$\frac{dx}{dt} = A(t)x + f(t, x), \quad t > 0, \quad (1)$$

где  $A(t)$  — непрерывная  $T$ -периодическая матрица размера  $n \times n$ ,  $f(t, x)$  — непрерывная вектор-функция, удовлетворяющая условию Липшица по  $x$ . Будем предполагать, что линейная система экспоненциально дихотомична (см., например, [1, 2]).

В работе [3] был установлен критерий экспоненциальной дихотомии системы линейных дифференциальных уравнений с периодическими коэффициентами. А именно, если  $Q(t) \in C[0, T]$  — эрмитова матрица, удовлетворяющая условию

$$\int_0^T Q(s)ds > 0,$$

и  $X(T)$  — матрица монодромии (1), то экспоненциальная дихотомия системы (1) эквивалентна существованию эрмитовой матрицы  $H(t)$  и матрицы  $P$ , являющихся решением задачи