

Д.Н. ЧЕРГИНЕЦ

ПРОБЛЕМА РАЗЛИЧЕНИЯ ЦЕНТРА И ФОКУСА ДЛЯ A_3 -СИСТЕМ В СЛУЧАЕ ПРОСТОГО СЕДЛА ДЛЯ УРАВНЕНИЯ В ПОЛЯРНЫХ КООРДИНАТАХ

This paper is devoted to the center-focus problem for systems with a complicated singular point. Using the method of A.P. Sadovskii, necessary center conditions for holomorphic system $dx/dt = -x_2y - y_3c(y)$, $dy/dt = y_1a(y) + xy_2b(y) + Bx_2y + x_2y_3g(y_2) + Cx_3$ have been found.

Будем рассматривать вещественную аналитическую в окрестности нуля систему дифференциальных уравнений, полученную в [1]:

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = -x^2y - y^4 \sum_{k=1}^{\infty} c_k y^k, \\ \frac{dy}{dt} = y^4 \sum_{k=0}^{\infty} a_k y^k + xy^3 \sum_{k=0}^{\infty} b_k y^k + x^2y \left(B + \sum_{k=1}^{\infty} g_k y^{2k} \right) + Cx^3. \end{cases} \quad (1)$$

Особую точку типа «фокуса» или «центра» будем называть *монодромной*. Условиями монодромности особой точки $O(0,0)$ системы (1) являются $c_1 - a_0^2 > 0$, $4C - B^2 > 0$. Цель нашего исследования - найти необходимые условия центра при помощи метода, разработанного в [2]. Анализируемая система принадлежит классу A_3 систем (правая часть которых имеет аналитическое разложение начиная с третьего порядка) с одной исключительной прямой $x = 0$. В полярных координатах система имеет вид

$$\frac{dr}{d\varphi} = \frac{rH(\varphi) \cos^2 \varphi + r^2 g(r, \varphi)}{\Phi(\varphi) \cos^2 \varphi + rf(r, \varphi)}, \quad (2)$$

где $\Phi(\varphi) = C \cos^2 \varphi + B \cos \varphi \sin \varphi + \sin^2 \varphi$, $H(\varphi) = \sin \varphi ((C-1) \cos \varphi + B \sin \varphi)$. Докажем, что функция последования уравнения (2) имеет асимптотическое представление

$$r(2\pi) = \sum_{n=1}^4 c^n \sum_{m=0}^{n-1} k_{n,m} \ln^m c + o(c^4) \text{ при } c \rightarrow 0.$$

Сделаем замену

$$r = r_1 \cos^2 \varphi \quad (0 \leq \varphi \leq \varphi_0 < \pi/2).$$

Преобразованное уравнение $\frac{dr_1}{d\varphi} = (2 \operatorname{tg} \varphi + f_0(\varphi))r_1 + \frac{1}{\cos \varphi} \sum_{k=2}^{\infty} R_{1,k}(\varphi)r_1^k$, (3)

где $f_0(\varphi) = H(\varphi)/\Phi(\varphi)$, функции $R_{1,k}(\varphi)$ непрерывны на \mathbb{R} , и первые две имеют вид:

$$\begin{aligned} R_{1,2}(\varphi) &= \cos \varphi \sin^4 \varphi (b_0 \cos \varphi + a_0 \sin \varphi) / (C \cos^2 \varphi + B \cos \varphi \sin \varphi + \sin^2 \varphi)^2, \\ R_{1,3}(\varphi) &= \cos^2 \varphi \sin^4 \varphi [Cg_1 \cos^5 \varphi + (Cb_1 - C^2c_1 + Bg_1) \cos^4 \varphi \sin \varphi + \\ &+ (Bb_1 + C(a_1 - 2Bc_1) + g_1) \cos^3 \varphi \sin^2 \varphi - (b_0^2 - Ba_1 - b_1 + c_1(B^2 + C)) \cos^2 \varphi \sin^3 \varphi + \\ &+ (a_1 - 2a_0b_0 - Bc_1) \cos \varphi \sin^4 \varphi - a_0^2 \sin^5 \varphi] / (C \cos^2 \varphi + B \cos \varphi \sin \varphi + \sin^2 \varphi)^3. \end{aligned}$$

Решение уравнения (3), удовлетворяющее условию $r(0) = r(\varphi_0) = c$, найдем из интеграла

$$\cos^2 \varphi \sum_{k=1}^{\infty} v_{1,k}(\varphi) F_{1,0}^{-k}(\varphi) r_1^k = c. \quad (4)$$

Здесь $F_{1,0}(\varphi) = \exp \left(\int_0^\varphi \frac{\sin \tau ((C-1) \cos \tau + B \sin \tau)}{C \cos^2 \tau + B \cos \tau \sin \tau + \sin^2 \tau} d\tau \right)$, $v_{1,1}(\varphi) = 1$,

$$v_{1,k}(\varphi) = \cos^{2(k-1)}\varphi \int_1^{\cos\varphi} S_k(u) du, \quad k = \overline{2, +\infty},$$

$$S_k(u) = \frac{1}{u^{2k-1}\sqrt{1-u^2}} \sum_{i=2}^k (k-i+1)R_{1,i}(\arccos u)F_{1,0}^{i-1}(\arccos u)v_{1,k-i+1}(\arccos u).$$

$$v_{1,2}(\varphi) = \cos^2\varphi \int_1^{\cos\varphi} \frac{R_{1,2}(\arccos u)F_{1,0}(\arccos u)}{u^3\sqrt{1-u^2}} du = \cos^2\varphi(V_{1,2}(\cos\varphi) - V_{1,2}(1)),$$

где $V_{1,2}(u) = F_{1,0}\left(\frac{\pi}{2}\right)(-a_0u^{-1} - (3Ba_0 - b_0)\ln u) + \int_0^u S_{2,0}(\tau)d\tau,$

$$S_{2,0}(u) = S_2(u) - F_{1,0}\left(\frac{\pi}{2}\right)(a_0u^{-2} - (3Ba_0 - b_0)u^{-1}) = O(1) \text{ при } u \rightarrow 0.$$

$$v_{1,3}(\varphi) = \cos^4\varphi(V_{1,3}(\cos\varphi) - V_{1,3}(1)),$$

$$V_{1,3}(u) = \frac{-1}{2}S_{3,-3,0}u^{-2} - S_{3,-2,1}u^{-1}(\ln u + 1) - S_{3,-2,0}u^{-1} +$$

$$+ \frac{1}{2}S_{3,-1,1}\ln^2 u + S_{3,-1,0}\ln u + \int_0^u S_{3,0}(\tau)d\tau,$$

$$S_3(u) = \frac{1}{u^5\sqrt{1-u^2}}[2R_{1,2}(\arccos u)F_{1,0}(\arccos u)v_{1,2}(\arccos u) + R_{1,3}(\arccos u)F_{1,0}^2(\arccos)] =$$

$$= S_{3,-3,0}u^{-3} + S_{3,-2,1}u^{-2}\ln u + S_{3,-2,0}u^{-2} + S_{3,-1,1}u^{-1}\ln u + S_{3,-1,0}u^{-1} + S_{3,0}(u),$$

$$S_{3,0}(u) = O(\ln u) \text{ при } u \rightarrow 0.$$

$$v_{1,4}(\varphi) = \cos^6\varphi(V_{1,4}(\cos\varphi) - V_{1,4}(1)),$$

$$V_{1,4}(u) = \sum_{n=4}^{-2} \frac{S_{4,n,0}}{n+1}u^{n+1} + \sum_{n=3}^{-2} \frac{S_{4,n,1}}{(n+1)^2}u^{n+1}((n+1)\ln u - 1) -$$

$$- S_{4,-2,2}u^{-1}(2+2\ln u + \ln^2 u) + \sum_{m=0}^2 \frac{S_{4,-1,m}}{m+1}\ln^{m+1} u + \int_0^u S_{4,0}(\tau)d\tau,$$

$$S_4(u) = \sum_{n=4}^{-1} S_{4,n,0}u^n + \sum_{n=3}^{-1} S_{4,n,1}u^n \ln u + \sum_{n=2}^{-1} S_{4,n,2}u^n \ln^2 u + S_{4,0}(u),$$

$$S_{4,0}(u) = O(\ln^2 u) \text{ при } u \rightarrow 0.$$

Из интеграла (4) методом неопределенных коэффициентов с точностью до c находим

$$r_1(\varphi_0) = F_{1,0}(\varphi_0)/\cos^2\varphi_0 [c - c^2 v_{1,2}(\varphi_0)/\cos^2\varphi_0 + c^3 \{2v_{1,2}^2(\varphi_0) - v_{1,3}(\varphi_0)\}/\cos^4\varphi_0 + c^4 \{-5v_{1,2}^3(\varphi_0) + 5v_{1,2}(\varphi_0)v_{1,3}(\varphi_0) - v_{1,4}(\varphi_0)\}/\cos^6\varphi_0] + o(c^4).$$

Преобразуем далее уравнение (3) для $\varphi \in [\varphi_0, \pi/2)$ при помощи замены

$$r_1 = zF_{1,1}(\varphi), \quad u = \cos\varphi, \quad F_{1,1}(\varphi) = \exp\left(\int_{\varphi_0}^{\varphi} f_0(\tau)d\tau\right).$$

В результате получим уравнение

$$u \frac{dz}{du} = -2z - \frac{1}{\sqrt{1-u^2}} \sum_{k=2}^{\infty} R_{1,k}(\arccos u)F_{1,1}^{k-1}(\arccos u)z^k. \quad (5)$$

Следуя Дюлаку [3], подберем такую аналитическую замену

$$v = f(u, z) + g(u, z), \quad f(u, z) = z + \sum_{k=2}^4 f_k(u)z^k, \quad g(u, z) = \sum_{k=0}^6 g_k(z)u^k,$$

что уравнение (5) сведется к

$$u \frac{dv}{du} = v \left(-2 + \sum_{k=1}^3 C_k u^{2k} v^k + u^7 v^4 \xi(u, v) \right), \quad (6)$$

где

$$C_1 = F_{1,1} \left(\frac{\pi}{2} \right) (3Ba_0 - b_0),$$

$$C_2 = F_{1,1}^2 \left(\frac{\pi}{2} \right) (b_0^2 + 2B(2a_1 - 5a_0b_0) - b_1 + B^2(15a_0^2 - 4c_1) + C(-4a_0^2 + c_1)),$$

$$C_3 = \frac{1}{4} F_{1,1}^3 \left(\frac{\pi}{2} \right) \{ -6a_0^2 b_0 - 4b_0^3 + 8b_0b_1 - 4b_2 + 4B^3(120a_0^3 - 73a_0c_1) + B((18 - 211C)a_0^3 + 20(a_2 - 3a_1b_0) + 8a_0(14b_0^2 - 4b_1 + 19Cc_1)) + C(-34a_0a_1 + 79a_0^2b_0 - 22b_0c_1 + 4c_2) - 4B^2(-38a_0a_1 + 114a_0^2b_0 - 30b_0c_1 + 5c_2) + 4a_0g_1 \},$$

$\xi(u, v)$ - аналитическая в нуле функция. Решение уравнения (6) будем искать в виде интеграла

$$u^2 v \left(1 + \sum_{k=1}^3 u^{2k} v^k P_k \left(\ln \frac{u}{u_0} \right) + u^7 v^4 \eta(u, v) \right) = u_0^2 v(u_0). \quad (7)$$

Здесь $u_0 = \cos \varphi_0$, $\eta(u, v)$ - аналитическая в нуле функция, причем $\eta(u_0, v) = 0$,

$$P_1 \left(\ln \frac{u}{u_0} \right) = -C_1 \ln \frac{u}{u_0}, \quad P_2 \left(\ln \frac{u}{u_0} \right) = C_1^2 \ln^2 \frac{u}{u_0} - C_2 \ln \frac{u}{u_0},$$

$$P_3 \left(\ln \frac{u}{u_0} \right) = -C_1^3 \ln^3 \frac{u}{u_0} + \frac{5}{2} C_1 C_2 \ln^2 \frac{u}{u_0} - C_3 \ln \frac{u}{u_0};$$

так как функция $g(u, z)$ имеет множитель z^3 , то $v(u_0) = f(u_0, z(u_0))$ с точностью до c^4 , $z(u_0) = (\varphi_0)$,

$$\begin{aligned} f_2(u) &= u^2 (C_1 \ln u + F_{1,1}(0) V_{1,2}(u)), \\ f_3(u) &= u^4 [C_2 \ln u + C_1^2 \ln^2 u + 2C_1 F_{1,1}(0) \ln u V_{1,2}(u) + F_{1,1}^2(0) (V_{1,3}(u) + 2V_{1,2}(1) V_{1,2}(u))], \\ f_4(u) &= u^6 [C_3 \ln u + \frac{5}{2} C_1 C_2 \ln^2 u + C_1^3 \ln^3 u + 3F_{1,1}(0) (C_1^2 \ln^2 u + C_2 \ln u) V_{1,2}(u) + \\ &+ F_{1,1}^2(0) \{ C_1 \ln u (2V_{1,3}(u) + V_{1,2}^2(u) + 4V_{1,2}(1) V_{1,2}(u)) \} + F_{1,1}^3(u) \{ V_{1,4}(u) + \\ &+ 2V_{1,2}(1) V_{1,3}(u) + V_{1,2}(u) (4V_{1,2}^2(1) + 3V_{1,3}(1)) + V_{1,2}(1) (V_{1,2}^2(u) - \\ &- a_0 F_{1,0} \left(\frac{\pi}{2} \right) (6Bb_0 - a_0(1 + 12B^2 - 5C)) \}]. \end{aligned}$$

При помощи метода последовательных приближений из интеграла (7) с точностью до $c^{4-2\beta}$ найдем

$$v(c^\beta) = F_{1,0}(\varphi_0) (c^{1-2\beta} + (\beta F_{1,0} \left(\frac{\pi}{2} \right) (3Ba_0 - b_0) \ln c + V_{1,2}(1)) c^{2-2\beta} + \dots + o(c^{4-2\beta})) \left(\frac{3}{10} \leq \beta \leq \frac{4}{10} \right).$$

Выполнив обратные преобразования, найдем

$$\begin{aligned} r(\arccos c^\beta) &= F_{1,0} \left(\frac{\pi}{2} \right) [c - Bc^{1+\beta} + \frac{1}{2} (1 + 2B^2 - C) c^{1+2\beta} - B(1 + B^2 - \frac{7}{6} C) c^{1+3\beta} + \\ &+ a_0 F_{1,0} \left(\frac{\pi}{2} \right) c^{2-\beta} + (\beta F_{1,0} \left(\frac{\pi}{2} \right) (3Ba_0 - b_0) \ln c - Ba_0 F_{1,0} \left(\frac{\pi}{2} \right) + V_{1,2}(1)) c^2 + \dots + o(c^4)]. \end{aligned}$$

Перейдем к рассмотрению решения в окрестности исключительной прямой. Произведем замену в уравнении (2)

$$r = \rho \sin \theta, \quad \cos \varphi = \rho \cos \theta, \quad \varphi \in \left[\arccos c^\beta, \frac{\pi}{2} \right].$$

Преобразованное уравнение имеет вид

$$\frac{d\rho}{d\theta} = (-\cot \theta + \psi(\theta))\rho + \frac{1}{\sin \theta} \sum_{k=2}^{\infty} G_{1,k}(\theta)\rho^k.$$

Здесь $\psi(\theta) = \frac{a_0}{\cos^2 \theta + a_0 \sin 2\theta + c_1 \sin^2 \theta},$

$$\begin{aligned} G_{1,2}(\theta) &= \{B \cos^4 \theta + b_0 \cos^3 \theta \sin \theta + (a_1 + Bc_1) \cos^2 \theta \sin^2 \theta + \\ &+ b_0 c_1 \cos \theta \sin^3 \theta + (a_1 c_1 - a_0 c_2) \sin^4 \theta\} / (\cos^2 \theta + a_0 \sin 2\theta + c_1 \sin^2 \theta)^2, \\ G_{1,3}(\theta) &= -[(1 + 2B^2 - C) \cos^7 \theta + (4a_0 - 2Ca_0 + 4Bb_0) \cos^6 \theta \sin \theta + \\ &+ (4a_0^2 + 4Ba_1 + 2b_0^2 - b_1 + 3c_1 + 2B^2 c_1 - 2Cc_1) \cos^5 \theta \sin^2 \theta - \\ &- (a_2 - 4a_1 b_0 + 2a_0 b_1 - 6a_0 c_1 + 2Ca_0 c_1 - 4Bb_0 c_1 - Bc_2) \cos^4 \theta \sin^3 \theta + \\ &+ (2a_1^2 - 2a_0 a_2 + 4Ba_1 c_1 + 2b_0^2 c_1 - 2b_1 c_1 + 3c_1^2 - Cc_1^2 - 2Ba_0 c_2 + b_0 c_2) \cos^3 \theta \sin^4 \theta - \\ &- (2a_2 c_1 - 4a_1 b_0 c_1 + 2a_0 b_1 c_1 - 2a_0 c_1^2 - a_1 c_2 + 2a_0 b_0 c_2 - Bc_1 c_2 - a_0 c_3) \cos^2 \theta \sin^5 \theta + \\ &+ (2a_1^2 c_1 - 2a_0 a_2 c_1 - b_1 c_1^2 + c_1^3 - 2a_0 a_1 c_2 + b_0 c_1 c_2 + 2a_0^2 c_3) \cos \theta \sin^6 \theta + \\ &+ (-a_2 c_1^2 + a_1 c_1 c_2 - a_0 c_2^2 + a_0 c_1 c_3) \sin^7 \theta] / (\cos^2 \theta + a_0 \sin 2\theta + c_1 \sin^2 \theta)^3. \end{aligned}$$

Функция $G_{1,4}(\theta)$ в связи с громоздкостью не приводится.

Имеем уравнение, аналогичное (3). Производя преобразования, получим интеграл

$$u_1 v_1 \left(1 + \sum_{k=1}^3 u_1^k v_1^k P_{1,k} \left(\ln \frac{u_1}{u_{1,0}} \right) + u_1^4 v_1^4 \eta_1(u_1, v_1) \right) = u_{1,0} v_1(u_{1,0}), \quad (8)$$

где $z_1 = \rho F_{1,3}(\theta), \quad u_1 = \sin \theta, \quad v_1 = f_1(u_1, z_1) + g_1(u_1, z_1), \quad F_{1,3}(\theta) = \exp \left(\int_{\theta_0}^{\theta} \psi(\tau) d\tau \right).$

Для $\varphi = \arccos c^\beta$ последовательно найдем $\rho, \theta, z_1, u_1, v_1,$ значения u и v подставим в левую часть интеграла (8), которая, таким образом, вычислена с точностью до c . Правая часть (8) зависит от $r \left(\frac{\pi}{2} \right)$. Методом последовательных приближений с точностью до c находим

$$\begin{aligned} r \left(\frac{\pi}{2} \right) &= \sum_{n=1}^4 c^n \sum_{m=0}^{n-1} k_{1,n,m} \ln^m c + o(c^4) = \frac{F_{1,0} \left(\frac{\pi}{2} \right)}{F_{1,2}(0)} (c + c^2 [V_{1,2}(1) + \\ &+ F_{1,0} \left(\frac{\pi}{2} \right) \{ (3Ba_0 - b_0) \ln \left(c F_{1,0} \left(\frac{\pi}{2} \right) \right) - F_{1,2}^{-1}(0) W_{1,2}(1) \}] + \dots + o(c^4)). \end{aligned} \quad (9)$$

Здесь $F_{1,2}(\theta) = \exp \left(\int_{\pi/2}^{\theta} \frac{a_0}{\cos^2 \tau + a_0 \sin 2\tau + c_1 \sin^2 \tau} d\tau \right),$

$$W_{1,2}(u) = F_{1,2}(0) [Bu^{-1} + (3Ba_0 - b_0) \ln u] + \int_0^u L_{2,0}(\tau) d\tau, \quad (10)$$

$$L_{2,0}(u) = L_2(u) - F_{1,2}(0) [-Bu^{-2} + (3Ba_0 - b_0)u^{-1}] = O(1) \text{ при } u \rightarrow 0,$$

$$L_2(u) = \frac{-1}{u^2 \sqrt{1-u^2}} F_{1,2}(\arcsin u) G_{1,2}(\arcsin u).$$

$$W_{1,3}(u) = \frac{-1}{2} L_{3,-3,0} u^{-2} - L_{3,-2,0} u^{-1} + L_{3,-1,0} \ln u + \frac{1}{2} L_{3,-1,1} \ln^2 u + \int_0^u L_{3,0}(\tau) d\tau,$$

$$\begin{aligned}
 L_3(u) &= \frac{-1}{u^3 \sqrt{1-u^2}} [2F_{1,2}(\arcsin u)G_{1,2}(\arcsin u)u(W_{1,2}(u)-W_{1,2}(1))+ \\
 &+ F_{1,2}^2(\arcsin u)G_{1,3}(\arcsin u)] = L_{3,-3,0}u^{-3} + L_{3,-2,0}u^{-2} + L_{3,-1,0}u^{-1} + \\
 &+ L_{3,-1,1}u^{-1} \ln u + L_{3,0}(u), \quad L_{3,0}(u) = O(\ln u) \text{ при } u \rightarrow 0. \\
 W_{1,4}(u) &= \sum_{n=4}^{-2} \frac{L_{4,n,0}}{n+1} u^{n+1} - L_{4,-2,1} u^{-1} (\ln u + 1) + \frac{1}{2} L_{4,-1,1} \ln^2 u + L_{4,-1,0} \ln u + \int_0^u L_{4,0}(\tau) d\tau, \\
 L_4(u) &= \frac{-1}{u^4 \sqrt{1-u^2}} [3F_{1,2}(\arcsin u)G_{1,2}(\arcsin u)u^2(W_{1,3}(u)-W_{1,3}(1))+ \\
 &+ 2F_{1,2}^2(\arcsin u)G_{1,3}(\arcsin u)u(W_{1,2}(u)-W_{1,2}(1))+ \\
 &+ F_{1,2}^3(\arcsin u)G_{1,4}(\arcsin u)] = \sum_{n=4}^{-1} L_{4,n,0} u^n + L_{4,-2,1} u^{-2} \ln u + \\
 &+ L_{4,-1,1} u^{-1} \ln u + L_{4,0}(u), \quad L_{4,0}(u) = O(\ln^2 u) \text{ при } u \rightarrow 0.
 \end{aligned}$$

Найдем зависимость $r(\pi)$ от $r(0)$. Для этого в системе (1) сделаем замену $x = -x, t = -t$. Преобразованное уравнение будет отличаться от исходного тем, что коэффициенты

$$a_{k-1}, B, g_k, \quad k \in \mathbb{N}, \tag{11}$$

изменяются на противоположные. Поэтому, заменив в (9) коэффициенты (11) на противоположные, получим зависимость $r\left(\frac{\pi}{2}\right)$ от $r(\pi)$. Обращая ряд и учитывая (9), получим зависимость $r(\pi)$ от $r(0)$ в виде асимптотического представления

$$r(\pi) = \sum_{n=1}^4 c^n \sum_{m=0}^{n-1} k_{2,n,m} \ln^m c + o(c^4) = \frac{F_{1,0}\left(\frac{\pi}{2}\right)F_{2,2}(0)}{F_{2,0}\left(\frac{\pi}{2}\right)F_{1,2}(0)} c + \dots + o(c^4), \tag{12}$$

где функции $F_{2,0}(\varphi), F_{2,2}(\theta), V_{2,k}(u), W_{2,k}(u)$ ($k = 2, 3, 4$) получаются из соответствующих функций $F_{1,0}(\varphi), F_{1,2}(\theta), V_{1,k}(u), W_{1,k}(u)$ ($k = 2, 3, 4$) путем замены коэффициентов (11) на противоположные.

Найдем функцию последования. Для этого в системе (1) сделаем замену $y = -y, t = -t$. Преобразованное уравнение будет отличаться от исходного тем, что коэффициенты

$$a_{2k-1}, B, g_k, b_{2(k-1)}, c_{2k}, \quad k \in \mathbb{N}, \tag{13}$$

изменяются на противоположные. Поэтому, заменив в (12) коэффициенты (13) на противоположные, получим зависимость $r(\pi)$ от $r(2\pi)$. Обращая ряд и учитывая (12), получим зависимость $r(2\pi)$ от $r(0)$ в виде асимптотического представления

$$r(2\pi) = \sum_{n=1}^4 c^n \sum_{m=0}^{n-1} k_{n,m} \ln^m c + o(c^4) = \frac{F_{1,0}^2\left(\frac{\pi}{2}\right)}{F_{2,0}^2\left(\frac{\pi}{2}\right)} c + \dots + o(c^4) \text{ при } c \rightarrow 0.$$

Коэффициент $k_{1,0}$ равен единице лишь в случае

$$\int_0^{\pi/2} \frac{2B \sin^2 \varphi}{(C \cos^2 \varphi - \frac{B}{2} \sin 2\varphi + \sin^2 \varphi)(C \cos^2 \varphi + \frac{B}{2} \sin 2\varphi + \sin^2 \varphi)} d\varphi = 0,$$

что может быть тогда и только тогда, когда $B = 0$. Таким образом, получено первое необходимое условие центра особой точки $O(0, 0)$ системы (1). Следующий коэффициент при функции $c_2 \ln c$ с учетом $B = 0$ имеет вид

$$k_{2,1} = 2b_0 C^{1/2} (F_{2,2}(0) - F_{1,2}(0)) / F_{1,2}(0).$$

Далее возможны два варианта.

а) $F_{2,2}(0) = F_{1,2}(0)$, что возможно лишь при $a_0 = 0$. В дальнейшем значения коэффициентов будем приводить с учетом выполнения уже полученных условий центра.

$$k_{2,0} = 2C^{1/2} (W_{2,2}(1) - W_{1,2}(1)) = 2\pi a_1 (C/c_1)^{1/2}.$$

Коэффициент $k_{2,0}$ равен нулю тогда и только тогда, когда $a_1 = 0$.

$$k_{3,2} = 0, \quad k_{3,1} = 0, \quad k_{3,0} = 2(V_{1,3}(1) - V_{2,3}(1)) = \frac{3}{4} \pi g_1 C^{1/2}.$$

Необходимым и достаточным условием равенства нулю коэффициента $k_{3,0}$ является условие $g_1 = 0$.

$$k_{4,3} = 0, \quad k_{4,2} = 0, \quad k_{4,1} = 2C^{3/2} (W_{1,3}(1) - W_{2,3}(1)) = -2\pi a_2 C^{3/2} / c_1^{1/2}.$$

Имеем очередное необходимое условие центра $a_2 = 0$.

$$k_{4,0} = 2C^{3/2} (W_{2,4}(1) - W_{1,4}(1)) = 2\pi a_3 C^{3/2} / c_1^{1/2}.$$

Последнее условие для этого случая $a_2 = 0$.

б) $b_0 = 0, a_0 \neq 0$.

$$k_{2,0} = 2C^{1/2} (W_{2,2}(1) - W_{1,2}(1)) / F_{1,2}(0).$$

Коэффициент $k_{2,0}$ равен нулю тогда и только тогда, когда $W_{2,2}(1) = W_{1,2}(1)$.

$$k_{3,2} = 0, \quad k_{3,1} = 0,$$

$$k_{3,0} = \left(1 + \frac{F_{2,2}^2(0)}{F_{1,2}^2(0)} \right) (V_{1,3}(1) - V_{2,3}(1)) = -\frac{3}{8} \pi C^{1/2} \left(1 + \frac{F_{2,2}^2(0)}{F_{1,2}^2(0)} \right) (5Ca_1 - g_1).$$

Вычи $k_{4,3} = 0, \quad k_{4,2} = 0, \quad k_{4,1} = C^{3/2} (7Ca_0 a_1 + 2b_2 - 2Cc_2) \left(\frac{F_{2,2}^3(0)}{F_{1,2}^3(0)} - 1 \right).$

Коэффицици

$$k_{4,0} = C^{3/2} \left[a_0 a_1 \left(5 - \frac{21}{2} C \right) \left(1 - \frac{F_{2,2}^3(0)}{F_{1,2}^3(0)} \right) + \right.$$

$$\left. + 2 F_{1,2}^{-3}(0) \{ W_{2,4}(1) - W_{1,4}(1) + 2W_{1,2}(1)(W_{2,3}(1) - W_{1,3}(1)) \} \right].$$

Таким образом, доказана следующая

Теорема. Для того чтобы особая точка $O(0, 0)$ системы (1) являлась центром, необходимо, чтобы выполнялась одна из двух серий условий:

- 1) $B = 0, a_0 = 0, \text{я}, = 0, g, = 0, a_2 = 0, a_3 = 0;$
- 2) $B = 0, b_0 = 0,$

$$\begin{aligned} W_{1,2}(1) - W_{2,2}(1) &= \int_0^1 \left(\frac{F_{1,2}(\arcsin u)(a_1 + u^2(a_1(c_1 - 1) - a_0 c_2))}{\sqrt{1-u^2}(1+2a_0 u \sqrt{1-u^2} + u^2(c_1 - 1))} + \right. \\ &+ \left. \frac{F_{2,2}(\arcsin u)(a_1 + u^2(a_1(c_1 - 1) - a_0 c_2))}{\sqrt{1-u^2}(1-2a_0 u \sqrt{1-u^2} + u^2(c_1 - 1))} \right) du = 0, \quad g_1 - 5Ca_1 = 0, \\ 7Ca_0 a_1 + 2b_2 - 2Cc_2 &= 0, \quad C^{3/2} \left[a_0 a_1 \left(5 - \frac{21}{2} C \right) \left(1 - \frac{F_{2,2}^3(0)}{F_{1,2}^3(0)} \right) + \right. \\ &+ \left. 2 F_{1,2}^{-3}(0) \{ W_{2,4}(1) - W_{1,4}(1) + 2W_{1,2}(1)(W_{2,3}(1) - W_{1,3}(1)) \} \right] = 0, \end{aligned}$$

где $F_{i,2}(\theta) = \exp\left(\int_{\pi/2}^{\theta} \frac{(-1)^{i+1} a_0}{\cos^2 \tau + (-1)^{i+1} a_0 \sin 2\tau + c_1 \sin^2 \tau} d\tau\right)$, функции $W_{1,k}(u)$ вычисляются по формулам (10), функции $W_{2,k}(u)$ получаются из соответствующих функций путем замены коэффициентов (11) на противоположные, $k = 2, 3, 4, i = 1, 2$.

1. Садовский А. П. // Дифференц. уравнения. 1990. Т. 26. № 10. С. 1743.
2. Там же. 1989. Т. 25. № 5. С. 790.
3. Дюлак Г. О предельных циклах. М., 1980.

Поступила в редакцию 08.06.05.

Дмитрий Николаевич Чергинец - аспирант кафедры дифференциальных уравнений. Научный руководитель - доктор физико-математических наук, профессор кафедры дифференциальных уравнений А.П. Садовский.

$$I_u = s_0 (\mathbf{a}_u^T \cdot \mathbf{b}_u + c_u) + s = 3 \begin{bmatrix} l & m & n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{bmatrix} + s = 3 \cdot l \cdot 1 + 3 \cdot m \cdot 2 + 3 \cdot n \cdot 4 + s, \quad (1)$$

$$l = \overline{0, 1}, m = \overline{0, 1}, n = \overline{0, 1}, s = \overline{1, 3},$$

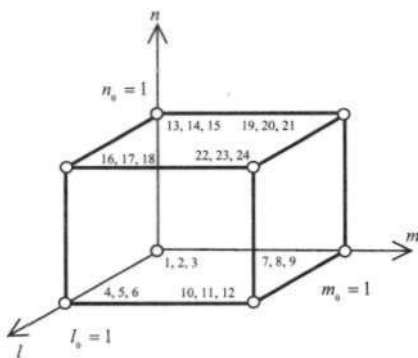


Рис. 1

\mathbf{a}_u^T

\mathbf{b}_u

$3 \cdot l \cdot 1, 3 \cdot m \cdot 2, 3 \cdot n \cdot 4$